

YILDIRIM TAKIMI ÜNİVERSİTESİ * FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜÜ

Hadamard Matrisleri

Nilgün Aygör

Yüksek Lisans Tezi

209
73

YILDIZ ÜNİVERSİTESİ
FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

2500

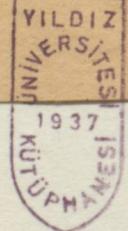
HADAMARD MATRİSLERİ

YÜKSEK LİSANS TEZİ
NİLGÜN AYGÖR

İSTANBUL 1987

YILDIZ ÜNİVERSİTESİ
GENEL KİTAPLIĞI

Kot : R 209
Alındığı Yer : Fen. Bil. Ens. 73
Tarih : 3.4.1989
Fatura :
Fiyatı : 2500 TL
Ayniyat No : 1/4
Kayıt No : 46002
UDC : 512.8
Ek : 378.24?



YILDIZ ÜNİVERSİTESİ
FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

HADAMARD MATRİSLERİ

YÜKSEK LİSANS TEZİ
NİLGÜN AYGÖR

İSTANBUL 1987

İÇİNDEKİLER

İçerisine dört bölümden oluşmaktadır.	<u>SAYFA NO</u>
ÖZET	I
SUMMARY	II
BÖLÜM I	1
I.1 Hadamard Matrisleri	1
I.2 (v, k, λ) -Parametreli Simetrik Blok Dizaynlar	5
I.3 Hadamard Dizaynı	9
I.4 Satır ve Sütun Toplamları Sabit olan Hadamard Matrisleri ve Bunlarla İlgili Simetrik Dizaynlar	12
BÖLÜM II	14
II.1 Jacobsthal Matrisleri	14
II.1.1 Hadamard Matrislerinin Jacobsthal Matrisleri Yardımı ile Elde Edilişi	15
BÖLÜM III	17
III.1 Skew (Çarpık) Hadamard Matrisleri	17
BÖLÜM IV	23
IV.1 Simetrik Conference Matrisleri	23
IV.2 Kompleks Hadamard Matrisleri	23
IV.3 Amicable Hadamard Matrisleri	25
Kaynaklar	
Özgeçmiş	

ÖZET

Bu çalışma dört bölümden oluşmaktadır.

İlk bölümde Hadamard matrisi tanımı, (v, k, λ) -parametreli simetrik blok dizaynlar ve özelikleri ile Hadamard dizaynı verilmiştir.

Ayrıca birinci bölümde, satır ve sütun toplamları sabit olan Hadamard matrisleri ve bunlarla ilgili simetrik dizanlar incelenmiştir.

İkinci bölümde, Jacobsthal matrisi tanımı ve Hadamard matrislerinin Jacobsthal matrisler yardımı ile elde edilişi gösterilmiştir.

Üçüncü ve dördüncü bölgelerde, bazı özel Hadamard matris tipleri ve özelikleri incelenmiştir.

SUMMARY

This study consists of four chapters.

Chapter I contains an introduction to the basic notion about Hadamard matrices and symmetrical block designs.

In the chapter II we study the Jacobsthal matrices and the derivation of Hadamard matrices by the use of Jacobsthal matrices.

In the third and fourth chapters some special Hadamard matrice Types and their characteristics have been examined.

İkinci satır ve birinci sütun elemanlarının hepsi +1 olan bir Hadamard matrisine Normalleştirilmiş Hadamard matrisi denir.

Tümü +1'dir.

Birinci satır ve birinci sütun elemanlarının hepsi +1 olan bir Hadamard matrisine Normalleştirilmiş Hadamard matrisi denir.

Her Hadamard matrisi, nonnormalleştirilmiş bir Hadamard matrisine denktir.

Yani yukarıdaki yolla bir Hadamard matrisi normalleştirilebilir.

Normalleştirilmiş bir kaç Hadamard matrisi aşağıda gösterilmiştir.

$$\begin{array}{c} \text{1) } \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{2) } \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{3) } \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{4) } \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

(1) GRAVER, J.E., WATKINS, N.E., *Combinatorics with Emphasis on the Theory of Graphs*, 1977, CRC.

BÖLÜM I

I.1 HADAMARD MATRİSLERİ

Tanım I.1.1:

Elemanları ± 1 lerden oluşan,

$$HH^T = hI_h$$

koşulunu sağlayan, hxh boyutlu H matrisine bir Hadamard matrisidir denir.⁽¹⁾

H , bir Hadamard matrisi olmak üzere, satırların aralarında yer değiştirmesi, sütunların aralarında yer değiştirmesi, bir satırın -1 ile çarpılması veya sütunların -1 ile çarpılması ile elde edilen matris H' ise bu matris de bir Hadamard matrisidir ve H ye denktir.

Tanım I.1.2:

Birinci satır ve birinci sütun elemanlarının hepsi $+1$ olan bir Hadamard matrisine Normalleştirilmiş Hadamard matrisi denir.

Her Hadamard matrisi, normalleştirilmiş bir Hadamard matrisine denktir.

Yani yukarıdaki yolla bir Hadamard matrisi normalleştirilebilir.

Normalleştirilmiş bir kaç Hadamard matrisi aşağıda gösterilmiştir.

$$\begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

(1) GRAVER, J.E. , WATKINS , M.E. , Combinatorics with Emphasis on the Theory of Graphs , 1977 , S:246.

Hadamard matrisi tanımından, farklı iki satır vektörünün iç çarpımının daima 0 olacağı açıklıdır. Böylece normalleştirilmiş bir Hadamard matrisinin 1. satırından başka her satırında eşit sayıda +1 ve -1 vardır.

Buradan $h > 1$ iken h çifttir sonucu elde edilir. Bu, Hadamard matrisleri için önemli bir sonuçtur.

Teorem I.1.1:

hxh boyutlu bir Hadamard matrisi H ise, $h=1$, $h=2$ veya $h \equiv 0 \pmod{4}$ dür.

İspat:

Her Hadamard matrisi normalleştirilmiş bir Hadamard matrisine denktir. Bu nedenle ispat normalleştirilmiş Hadamard matrisleri için yapılabilir.

Yukarıda $h=1$ ve $h=2$ için birer örnek verilmiştir. Şu halde $h > 4$ için ispat yapılmalıdır. $h > 4$ için H , Hadamard matrisinin ilk üç satırı seçilerek oluşturulan $3 \times h$ alt matrisinde dört farklı tipte sütun bulunabilir. Bunlar,

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{dir.}$$

Bu dört sütun H matrisinde,

birinci sütun c_1 kez,

ikinci sütun c_2 kez,

üçüncü sütun c_3 kez,

dördüncü sütun c_4 kez,

tekrarlanmış olsun. O zaman,

$$c_1 + c_2 + c_3 + c_4 = h \quad \text{olur.}$$

Birinci satır ile ikinci satırın iç çarpımı

$$c_1 + c_2 - c_3 - c_4 = 0$$

Birinci satır ile Üçüncü satırın iç çarpımı

$$c_1 - c_2 + c_3 - c_4 = 0$$

İkinci satır ile üçüncü satırın iç çarpımı

$$c_1 - c_2 - c_3 + c_4 = 0$$

olduğundan,

$$c_1 + c_2 + c_3 + c_4 = h$$

$$c_1 + c_2 - c_3 - c_4 = 0$$

$$c_1 - c_2 + c_3 - c_4 = 0$$

$$c_1 - c_2 - c_3 + c_4 = 0$$

denklem sistemi elde edilir.

Bu denklem sisteminde bilinmeyen olan c_1, c_2, c_3, c_4 ler birer pozitif tam sayıdır. Bu sistem çözülürse,

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & h \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & h \\ 0 & 0 & -2 & -2 & -h \\ 0 & -2 & 0 & -2 & -h \\ 0 & -2 & -2 & 0 & -h \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & h \\ 0 & 1 & 1 & 0 & h/2 \\ 0 & 0 & -2 & -2 & -h \\ 0 & -2 & 0 & -2 & -h \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & h/2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & h/2 \\ 0 & 0 & -2 & -2 & -h \\ 0 & 0 & 2 & -2 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & h/2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & h/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & h/2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & h/2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & h/2 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -h/2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & h/2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & h/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & h/4 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & h/4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & h/4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & h/4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & h/4 \end{bmatrix}$$

$$c_1 = c_2 = c_3 = c_4 = \frac{h}{4} \quad \text{bulunur.}$$

c_i ($i=1,2,3,4$) ler birer tamsayı olacağına göre h , 4 veya 4'ün katı olmalıdır. Bu ise $h \equiv 0 \pmod{4}$ demektir. İspatlanması gereken de budur.

$h > 4$ için $h \equiv 0 \pmod{4}$ dür, fakat $h \equiv 0 \pmod{4}$ koşuluna uyan bir h için hxh boyutlu bir Hadamard matrisinin var olup olmadığı sorusu hala çözülememiştir.

Tanım I.1.3 İki Matrisin Kronecker Çarpımı:

Eğer, $M = [m_{ij}]$ ve N herhangi iki matris ise, M nin N ile kronecker çarpımı, MXN ile gösterilir ve

$$MXN = \begin{bmatrix} m_{11}N & m_{12}N & \cdots & m_{1q}N \\ m_{21}N & m_{22}N & \cdots & m_{2q}N \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ m_{p1}N & m_{p2}N & \cdots & m_{pq}N \end{bmatrix}$$

şeklinde tanımlanır.

I.1.4 Kronecker Çarpımının Özellikleri:

a) $(MXN)^T = M^T X^T N^T$

b) M_1, M_2, N_1, N_2 uygun boyutlu matrisler olmak üzere
 $(M_1 \times N_1)(M_2 \times N_2) = (M_1 M_2 \times N_1 N_2)$ dir.⁽¹⁾

Teorem I.1.2:

İki Hadamard matrisinin kronecker çarpımı bir Hadamard matrisidir.

İspat:

H_1 ve H_2 sırasıyla $h_1 \times h_1$ ve $h_2 \times h_2$ boyutlu iki Hadamard matrisi olsun.

Kronecker çarpımının özelliklerinden,

(1) GRAVER, J.E. , WATKINS , M.E. , Combinatorics with Emphasis on the Theory of Graphs , 1977 , S:248.

vi) Herhangi iki noktanın ortaklaşa çakışım durumunda oldukları blok es-
 $(H_1 X H_2)(H_1 X H_2)^T = (H_1 X H_2)(H_1^T X H_2^T)$ Özelik I.1.4.a dan

~~Dejenere durumları p1=2 oluyor.~~ $= (H_1 H_1^T) X (H_2 H_2^T)$ Özelik I.1.4.b den

~~(v,k, λ)-parametreli simetrik blok dizaynın çakışım matrisi ve (v,k, λ)-
parametreleri arasında~~
 $= h_1 I_{h_1} X h_2 I_{h_2}$
 $= h_1 h_2 I_{h_1 h_2} X h_1 h_2$

Sonuç I.1.1: dir.

Her $n \in \mathbb{Z}^+$ için $2^n \times 2^n$ boyutlu bir Hadamard matrisi vardır.

İspat: parametreli simetrik blok dizaynın parametreleri arasında

H , 2×2 boyutlu bir Hadamard matrisi olsun. Kronecker çarpımının özelliğinden $H X H$ matrisi $2^2 \times 2^2$ boyutlu bir Hadamard matrisidir.

$H X H = H_2$ ($2^2 \times 2^2$ boyutludur.)

$H_2 X H = H_3$ matrisi $2^3 \times 2^3$ boyutlu bir Hadamard matrisidir. ~~bu~~

Bu işleme devam edilirse, her pozitif tamsayı için $2^n \times 2^n$ boyutlu bir Hadamard matrisinin var olduğu görülür.

Not: $h=1$ için $\begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}$ şeklinde bir Hadamard matrisi vardır. ~~zorundadır.~~

I.2 (v,k, λ)-PARAMETRELİ SİMETRİK BLOK DİZAYNLAR

(v,k, λ)-parametreli simetrik blok dizayn, aşağıdaki altı aksiyomu sağlayan bir çakışım yapısıdır.⁽¹⁾

- i) v sayıda nokta vardır.
- ii) v sayıda blok vardır.
- iii) Her bir nokta k tane blok ile çakışım durumundadır.
- iv) Her bir blok k tane nokta ile çakışım durumundadır.
- v) Herhangi iki bloğun ortaklaşa çakışım durumunda oldukları nokta sayısı λ dir.

(1) BALKANAY, E., Simetrik Dizaynlar ve Değişmeli Bir G Grubundaki Park
Kümeleri Üzerine Bir Çalışma, Doktora Tezi, 1986, Sil.

vi) Herhangi iki noktanın ortaklaşa çakışım durumunda oldukları blok sa-
yısı λ dır.

Dejenere durumları yok etmek amacıyla, $k > \lambda$ kabul edilmektedir.

(v, k, λ) -parametreli simetrik blok dizayının çakışım matrisi ve (v, k, λ) -parametreleri arasında,

$$MM^T = (k-\lambda)I + \lambda J$$

bağıntısı vardır.

Özelik I.2.1:

(v, k, λ) -parametreli bir simetrik blok dizayının parametreleri arasında
 $k^2 - v\lambda = k - \lambda$ bağıntısı vardır.

$n=k-\lambda$ dır. n , simetrik dizayının mertebesi adını alır.

Özelik I.2.2:

Bir (v, k, λ) -parametreli simetrik dizayının çakışım matrisi M ise,

$$\left| \det M \right| = kn^{\frac{1}{2}(v-1)} \text{ dir. } (n=k-\lambda)$$

Özelik I.2.3: (Shutzenberger Teoremi):

Bir (v, k, λ) simetrik dizaynda, v çift ise n bir kare olmak zorundadır.

İspat:

$$\left| \det M \right| = k \cdot n^{\frac{1}{2}(v-1)} \text{ idi.}$$

v çift ise, $v-1$ tek olur.

$v-1=2q-1$ olsun.

$$\left| \det M \right| = k \cdot n^{\frac{1}{2}(2q-1)}$$

$\left| \det M \right|$ bir tamsayıya eşit olmalıdır. Buradan $n^{\frac{1}{2}(2q-1)}$ bir tamsayı ol-
malıdır. Bu ancak $n=1^2$ ($1 \in \mathbb{Z}$) olması ile mümkündür. Çünkü,

$$n^{\frac{1}{2}(2q-1)} = 1^{\frac{1}{2}(2q-1)} = 1^{2q-1} \text{ ve}$$

$$\left| \det M \right| = k \cdot 1^{2q-1} \text{ olur.}$$

Örnek I.2.1:

Noktalar kümesi $P = \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ olmak üzere,

Bloklar, $B_1 = \{1, 2, 4\}$
 $B_2 = \{2, 3, 5\}$
 $B_3 = \{3, 4, 6\}$
 $B_4 = \{4, 5, 7\}$
 $B_5 = \{5, 6, 1\}$
 $B_6 = \{6, 7, 2\}$
 $B_7 = \{7, 1, 3\}$

olsun. Bu durumda bloklar kümesi:

$$\{B_1, B_2, B_3, B_4, B_5, B_6, B_7\} \text{ dir.}$$

Burada $v=7$ tane nokta, $v=7$ tane blok vardır. Her bir nokta 3 blok ile ve her bir blok 3 nokta ile çakışım durumundadır. Herhangi iki bloğun veya herhangi iki noktanın ortaklaşa çakışım durumunda oldukları nokta veya blok sayısı 1 olduğundan, simetrik blok dizayn tanımına göre $(7, 3, 1)$ -parametreli simetrik blok dizayn elde edilir.

Yukarıdaki $(7, 3, 1)$ -parametreli simetrik blok dizaynının çakışım matrisi,

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ dir.}$$

$$MM^T = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 3 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} = (3-1)I+J \text{ olup,}$$

$MM^T = 2I + J$ dir. ($k - \lambda = 3 - 1 = 2$, $\lambda = 1$ dir.) M^T matrisinin elemanları

Teorem I.2.1:

Her $q \geq 2$ tamsayısı için $4qx4q$ boyutlu Hadamard matrislerinin denklik sınıfları kümesi ile $v=4q-1$, $k=2q-1$, $\lambda=q-1$ parametreli simetrik blok dizaynlar arasında bire-bir bir eşleme vardır.

İspat:

$v=4q-1$, $k=2q-1$, $\lambda=q-1$ parametreli simetrik blok dizaynının çakışım matrisi M olsun. Elemanlarının hepsi +1 olan $v \times v$ boyutlu bir kare matris J olmak üzere,

$$MM^T = (k-\lambda)I + \lambda J \text{ dir.}$$

Burada $v=4q-1$, $k=2q-1$, $\lambda=q-1$ yazılırsa, matris olur. Bu durumda

$$MM^T = qI + (q-1)J$$

$$4 MM^T = 4qI + 4(q-1)J$$

$$4 MM^T - 4(q-1)J = 4qI \text{ olan } (4q-1) \times (4q-1) \text{ boyutlu bir matris}$$

$$4 MM^T - 2(2q-1)J = 2(2q-1)J + (4q-1)J = 4qI - J \text{ hepsi } 1 \text{ olan}$$

$$4 MM^T - 2MJ - 2M^TJ + J^2 = 4qI - J \text{ olacak } M \text{ nin sıfırlarının}$$

$H_1 = 2M - J$ olsun. Buradan,

$$M = \frac{1}{2}(H_1 + J) \text{ elde edilir. Bu yukarıdaki eşitlikte yerleştirilirse,}$$

$$(H_1 + J)(H_1^T + J) - J(H_1 + J) - J(H_1^T + J) + J^2 = 4qI - J \text{ bulunur.}$$

Buradan,

$$H_1 H_1^T = 4qI - J \text{ elde edilir.}$$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \cdot & & H_1 & \\ \vdots & & & \end{bmatrix} \text{ olsun.}$$

H_1 matrisi $(4q-1) \times (4q-1)$ boyutlu olduğundan H nin boyutu $4qx4q$ dur.

$H_1 = 2M - J$ idi. M matrisinin elemanları +1 ve 0 lardan, J matrisinin

tüm elemanları +1 lerden oluşan için $H_1 = 2M - J$ matrisinin elemanları ± 1 lerden oluşur. Ayrıca M , simetrik blok dizayının çakışım matrisi olduğu için H_1 in her bir satırının ve sütununun elemanları toplamı -1 dir.

$$H_1 H_1^T = 4qI - J \text{ olduğundan}$$

$$HH^T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \cdot & H_1 & & \\ \cdot & & & \\ 1 & & & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \cdot & H_1^T & & \\ \cdot & & & \\ 1 & & & \end{bmatrix} = hI_h \text{ dir.}$$

Şu halde H matrisi bir Hadamard matrisidir:

$v=4q-1$, $k=2q-1$, $\lambda=q-1$ parametreli simetrik blok dizaynlar için bir H Hadamard matrisi elde edilmiştir. Bu kez H , birinci satır ve birinci sütun elemanlarının hepsi +1 olan $4qx4q$ boyutlu bir matris olsun. Bu durumda birinci satır ve birinci sütun atılarak elde edilen matris H_1 olur.

Yalnız ve ancak, H_1 matrisi elemanları ± 1 lerden oluşan her bir satır ve sütun elemanlarının toplamı -1 olan $(4q-1) \times (4q-1)$ boyutlu bir matris ise, H matrisi, $HH^T = hI_h$ koşuluna uyan ve elemanlarının hepsi ∓ 1 olan bir matristir, yani Hadamard matrisidir. Son olarak M nin satırlarının aralarında yer değiştirmesi, sütunlarının aralarında yer değiştirmesi H üzerinde benzer bir etki yapar. M nin herhangi bir satır veya sütununun -1 ile çarpılması, satır toplamları sabit olmayan (çarpımdan önce -1 idi) bir matris verir.

H üzerinde aynı işlem H ye denk bir Hadamard matrisi oluşturur.

I.3 HADAMARD DİZAYNI

$h \geq 4$ olmak üzere, hxh boyutlu normalleştirilmiş bir Hadamard matrisinde, birinci satır ve birinci sütun çıkartılarak elde edilen matrisin -1 elemanları yerine 0 yazılırsa, yeni bir matris elde edilir. Elde edilen bu

matris,

$(h-1, \frac{1}{2}h-1, \frac{1}{4}h-1)$ parametreli bir simetrik dizaynın çakışım matrisidir. Böyle bir dizayna Hadamard dizaynı adı verilir.⁽¹⁾

Örnek I.3.1:

8x8 boyutlu normalleştirilmiş Hadamard matrisi,

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

olsun.

Birinci satır ve birinci sütun kaldırılarak elde edilen matrisin -1 elemanları yerine 0 yazılırsa,

$$H' = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

H' matrisi $(8-1, \frac{1}{2}8-1, \frac{1}{4}8-1) = (7, 3, 1)$ parametreli simetrik blok dizaynının çakışım matrisidir. H' bir Hadamard dizaynidir.

$(h-1, \frac{1}{2}h-1, \frac{1}{4}h-1)$ parametreli herhangi bir simetrik dizaynda yukarıdaki işlemler tersine yapılarak normalleştirilmiş bir Hadamard matrisi elde edilir.

(1) LANDER, E.S., Symmetric Designs An Algebraic Approach, 1983 ,

Cambridge University Press, S:5

Sonuç I.3.1:

Teorem I.2.1 gereğince $2^n \times 2^n$ boyutlu bir Hadamard matrisi için $(2^{n-1}, 2^{n-1}, 2^{n-2}-1)$ - parametrelî bir Hadamard dizaynı vardır. Çünkü $4qx4q$ boyutlu Hadamard matrisine $(4q-1, 2q-1, q-1)$ - parametrelî simetrik blok dizayn karşı geliyordu.

$$4q = 2^n \quad q = 2^{n-2}$$

$$4q-1 = 4(2^{n-2})-1 = 2^n-1$$

$$2q-1 = 2(2^{n-2})-1 = 2^{n-1}-1$$

$$q-1 = 2^{n-2}-1$$

olduğu kolayca görülür.

Örnek I.3.2:

Kronecker çarpımını kullanarak $2^2 \times 2^2, 2^3 \times 2^3, 2^4 \times 2^4$ boyutlu Hadamard matrisleri oluşturalım.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}_{2^2 \times 2^2}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}_{2^3 \times 2^3}$$

$H^T = H^T H = I$ olduğundan

$v = 4(k - \lambda) = 4n$ bulunur.

Burada λ seçilen satır (sütun)

$$v = 4n \text{ olan bir } \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \text{ olsun. } X$$

Bunun tersine $v = 4n$ olan simetrik

toplamları sabit olan bir Hadamard

v çift olduğundan, Schutzenberger

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} =$$

olsun. Buna göre,

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad 2^4 \times 2^4$$

olduğundan,

I.4 SATIR VE SÜTUN TOPLAMLARI SABİT OLAN HADAMARD MATRİSLERİ VE BUNLARLA İLGİLİ SIMETRİK DİZAYNLAR

Satır ve sütun toplamları sabit olan $v \times v$ boyutlu bir Hadamard matrisi H olsun. H nin $+1$ elemanlarının konumlarının bir simetrik dizayn oluşturur.

Her bir satırdaki veya sütundaki $+1$ sayısı k , herhangi iki satır veya sütundaki ortak $+1$ lerin sayısı λ olsun.

$$HH^T = H^T H = vI \text{ olduğundan}$$

$$v = 4(k - \lambda) = 4n \text{ bulunur.}$$

Burada λ seçilen satır (sütun) ikilisine bağlı değildir. Böylece $v = 4n$ olan bir simetrik (v, k, λ) dizayn elde edilir.

Bunun tersine $v=4n$ olan simetrik (v, k, λ) dizayndan da satır ve sütun toplamları sabit olan bir Hadamard matrisi elde edilir.

v çift olduğundan, Schutzenberger teoremine göre, n bir kare olmalıdır; $n=N^2$ olsun. Buna göre,

$$(v, k, \lambda) = (4N^2, 2N^2 \pm N, N^2 \pm N) \text{ olur.}$$

$v=4n$ olan dizaynlara H -dizaynlar denir.⁽¹⁾

Örneğin,

$$T = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

satır ve sütun toplamları sabit olan bir Hadamard matrisidir. Kronecker çarpımı bu özelliği korur. Böylece $t \geq 1$ için

$$4N^2 = 2^{2t},$$

$$N = 2^{t-1},$$

$$2N^2 \pm N = 2 \cdot 2^{2t-2} \pm 2^{t-1} = 2^{2t-1} \pm 2^{t-1}$$

$$N^2 \pm N = 2^{2t-2} \pm 2^{t-1}$$

olduğundan,

$$(2^{2t}, 2^{2t-1} \pm 2^{t-1}, 2^{2t-2} \pm 2^{t-1})$$

şeklinde simetrik dizaynlar dizisi elde edilir.

(1) LANDER, E.S., Symmetric Designs An Algebraic Approach, 1983,
Cambridge University Press, S: 11

(1) IRFELD, K. and ROSEN, M., A Classical Introduction to Modern Number Theory, Springer-Verlag, 1962.

Özelik II.İ.İ

R bir Jacobsthal matrisi, J uygun boyutlu ve tüm elemanları +1 veya -1 olan
BÖLÜM II

matris olmak üzere,

II.1 JACOBSTHAL MATRİSLERİ

p bir tek asal ve $t \in \mathbb{Z}^+$ olmak üzere $q=p^t$ alalım. F_q ise $(\text{mod } q)$ ya göre kalan sınıflarının cismi olsun.

$a \in F_q$ ve (a/q) Legendre simbolü ⁽¹⁾ olmak üzere,

$f: F_q \longrightarrow \{0, 1, -1\}$
fonksiyonu, $f(a) = (a/q)$ şeklinde tanımlansın. Bu durumda $R = [r_{ij}]_{qxq}$

Jacobsthal matrisi aşağıdaki gibi tanımlanmıştır.

Tanım II.1.1:

Bir $R = [r_{ij}]_{qxq}$ Jacobsthal matrisi satır ve sütunları F_q nun elemanları ile indekslenmiş ($i, j \in F_q$), r_{ij} elemanları $r_{ij} = f(j-i)$ olan bir qxq matristir.

Örnek II.1.1:

7x7 boyutlu Jacobsthal matrisi,

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

dir. Elemanlar aşağıdaki gibi belirtilir:

Örneğin, $r_{23} = f(3-2) = f(1) = 1$ dir. Çünkü 1, F_7 de bir kuadratik rezidüdür.

$r_{61} = f(1-6) = f(-5) = f(2) = 1$, çünkü 2 veya -5 F_7 de bir kuadratik rezidüdür.

(1) IRELAND, K. and ROJEN, M., A classical Introduction to Modern Number Theory, Springer-Verlag, 1982.

Özelik II.1.1:

R bir Jacobsthal matrisi, J uygun boyutlu ve tüm elemanları +1 olan bir matris olmak üzere,

$$R^T R = RR^T = qI - J$$

$$RJ = JR = 0 \quad \text{dir.} \quad (1)$$

II.1.1 Hadamard Matrislerinin Jacobsthal Matrisler Yardımı ile Elde Edilişi:

Bu bölümde sadece $q \equiv 3 \pmod{4}$ hali ele alınacaktır. $q \equiv 1 \pmod{4}$ için de Hadamard matrisleri elde edilmektedir.⁽¹⁾ Fakat çalışmamızda bu hal incelenmemiştir.

$q \equiv 3 \pmod{4}$ hali için bir Jacobsthal matrisinden bir Hadamard matrisi aşağıdaki yolla elde edilir.

Eğer $q \equiv 3 \pmod{4}$ ise R Jacobsthal matrisi anti-simetrik bir matristir, yani $R^T = -R$ dir. Bu durumda $i-j$ bir kuadratik rezidü ise, $j-i$ bir kuadratik rezidü değildir.

$q=p^t$ ve p tek asal, $t \in \mathbb{Z}^+$ olmak üzere,

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \vdots & & (R-I) & \\ \vdots & & & \\ 1 & & & \end{bmatrix}$$

matrisi $(q+1) \times (q+1)$ boyutlu bir Hadamard matrisidir. Çünkü R anti-simetrik olduğundan

$$(R-I)^T = R^T - I = -R - I = -(R+I) \quad \text{dir.}$$

(1) LANDER, E.S., Symmetric Designs An Algebraic Approach, 1983,
Cambridge University Press, S:7.

$$HH^T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \vdots & (R-I) & & \\ \vdots & & & \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & & & \\ \vdots & -(R+I) & & \\ \vdots & & & \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} q+1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & J+(R-I)(R^T-I) & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix}$$

$$J+(R-I)(R^T-I) = J+RR^T-RI-IR^T+I$$

$$= J+qI-J-RI-IR^T+I$$

$$= (q+1)I$$

~~H-Gal şeklinde bir matrisdir.~~

$$HH^T = \begin{bmatrix} q+1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & & \\ \vdots & (q+1)I & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} = (q+1)I_{q+1}$$

elde edilir. Yani H matrisi $(q+1)$ boyutlu bir Hadamard matrisidir.

Bu tipteki Hadamard matrislerine Paley tipi Hadamard matrisleri denmektedir.

Burada $R = I - T$, $R^T = I - T$ ve $RI = I$

ve bununla gerekli hesaplamalar yapılırsa,

$$RI = (q+1)I$$

elde edilir.

Tanım III.1.2:

$n \times n$ boyutlu bir ± 1 skew (şartsız) Hadamard matrisi olarak kabul edilir (skew).

Eğer aşağıdaki koşul sağlılsa bu matrisin ± 1 boyutlu $n \times n$ boyutlu bir ± 1 skew matrisi kabul edilecektir.

- 1) n in herhangi bir tane egeniye kılacak n yerinde yerindeki sayılar herhangi birer sayıdır.
- 2) n sayısının 4'e tam bölünmesi gereklidir.

(1) Wallin, J.G., *Received Mathematics Ph.D. from University of Berlin*, Berlin, Germany
Year 1972, 1972, 82992.

ii) H nin birinci sütun elemanlarının her biri $+1$ yapılacak şekilde sıtular uygun birer sayıyla ϵ BÖLÜM III'ü üst köşedeki +1 elemanı hariç).

III.1 SKEW (ÇARPIK) HADAMARD MATRİSLERİ

Tanım III.1.1:

$h \equiv 0 \pmod{4}$ olmak üzere hxh boyutlu bir H skew (çarpık) Hadamard matrisi, S anti-simetrik bir matris olmak üzere, elemanlarının hepsi $+1, -1$ olan $H=S+I$ şeklinde bir matrisdir. $(S = -S^T)$

Teorem III.1.1:

Eğer $H=S+I$, hxh boyutlu bir skew (çarpık) Hadamard matrisi ise, o zaman

$$SS^T = (h-1)I \text{ dır.}$$

İspat:

$H=S+I$, $S=H-I$, $S^T=H^T-I$ olup

$$SS^T = HH^T - H - H^T + I$$

Burada $-H = -S - I$, $-H^T = -S^T - I$ ve $HH^T = hI_h$

yazılır ve gerekli kısaltmalar yapılrsa,

$$SS^T = (h-1)I$$

elde edilir.

Tanım III.1.2:

hxh boyutlu bir H skew (çarpık) Hadamard matrisinin çekirdeği (core),

H den aşağıdaki yolla elde edilen $(h-1)x(h-1)$ boyutlu W matrisidir:

i) H nin birinci satır elemanlarının her biri $+1$ yapılacak şekilde sıtular uygun birer sayıyla ($+1$ veya -1 ile) çarpılır.

(1) WALLIS, J.S., Hadamard Matrices, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-

New York, 1972, S:292.

ii) H nin birinci sütun elementlerinin her biri -1 yapılacak şekilde saatlar uygun birer sayıyla çarpılır (Sol üst köşedeki $+1$ elemanı hariç). Böylece $e = [1, 1, \dots, 1]$, bir $1 \times (h-1)$ matris olmak üzere,

$$h=8\equiv 0 \pmod{4} \text{ boyutlu } H \text{ skew (çarpık) Hadamard matrisi,}$$
$$H = \begin{bmatrix} 0 & e \\ -e^T & W \end{bmatrix} + I$$

matrisi elde edilir. Bu matristeki W alt matrisi H nin çekirdeği (core) adını alır.

Örnek III.1.1:

$h=4\equiv 0 \pmod{4}$ boyutlu bir skew (çarpık) Hadamard matrisi,

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H=S+I, \quad S = -S^T \text{ dir.}$$

H nin çekirdeğini bulalım.

i) $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

ii) $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

olup, burada

$$e = [1 \ 1 \ 1], \quad -e^T = [-1 \ -1 \ -1]^T$$

$$1) W = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{dir.}$$

Örnek III, 1.2:

$h=8 \equiv 0 \pmod{4}$ boyutlu bir H skew (çarpık) Hadamard matrisi,

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{olsun.}$$

H nin çekirdeğini bulalim.

$$H = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & -1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H = S + I, \quad S = -S^T \quad \text{ve}$$

$$SS^T = (h-1)I \quad \text{dir.}$$

i)
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

ii)
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$H = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

$e = [1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1]$

$-e^T = [-1 \ -1 \ -1 \ -1 \ -1 \ -1 \ -1]^T$

$H = \begin{bmatrix} 0 & e \\ -e^T & W \end{bmatrix}$ olup,

$$W = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

sonucu gösteren matris
dır.

Teorem III.1.2:

Eğer $(h-1)$ boyutlu bir W matrisi, bir skew (çarpık) Hadamard matrisinin çekirdeği ise, o zaman W ,

$$WW^T = (h-1)I - J, \quad WJ = 0, \quad W^T = -W$$

koşullarını sağlar.

İspat:

H , W çekirdekli, h boyutlu bir skew (çarpık) Hadamard matrisi olsun.

O zaman, $HH^T = hI_h$ ve $(h-1)$ boyutlu bir J matrisi var olduğu için,

$$\begin{aligned} HH^T &= \left(\begin{bmatrix} 0 & e \\ -e^T & W \end{bmatrix} + I_h \right) \left(\begin{bmatrix} 0 & -e \\ e^T & W^T \end{bmatrix} + I_h \right) \\ &= \begin{bmatrix} ee^T & eW^T \\ We^T & e^T e + WW^T \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & e \\ -e^T & W \end{bmatrix} I_h + \begin{bmatrix} 0 & -e \\ e^T & W^T \end{bmatrix} I_h + I_h \end{aligned}$$

$$ee^T = h-1$$

$e^T e = J$ değerleri yerlerine yazılırsa,

$$HH^T = \begin{bmatrix} h-1 & eW^T \\ We^T & J + WW^T \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & W + W^T \end{bmatrix} + I_h = hI_h$$

$$h-1+1=h$$

$$We^T + 0 + 0 = 0$$

$$We^T = 0$$

$$eW^T + 0 = 0$$

$$eW^T = 0$$

$$J + WW^T + W + W^T + I_{h-1} = hI_{h-1}$$

$$W^T = -W \text{ olduğundan}$$

$$J + WW^T + I_{h-1} = hI_{h-1}$$

$$WW^T = (h-1)I_{h-1} - J \text{ elde edilir.}$$

$W^T = 0$ olduğundan $WJ = 0$ sonucu kolayca çıkar.

IV.1 SİMETRİK CONFERENCE MATRİSLERİ

Tanım IV.1.1:

$n=2$ (mod 4) boyutlu bir N simetrik conference matrisi, R ,

$$RN = (n-1)I \text{ ve } RJ = 0$$

köşülerine uygun bir simetrik matris olmak üzere, elemanlarının $\frac{1}{n-1}$ olan bir $N \times N$ matrisidir.

(Bazı kaynaklar, N matrisinin, sadece sıfır köşegenli olmasa koşulunu koymaktadır.)

Tanım IV.1.2:

n -boyutlu bir N simetrik conference matrisinin çekirdeği (core), N'nin birinci satır ve birinci sütun elemanlarının her biri 1'i yapacak şekilde önde satırların, sağda sütunların sağda River sırasına karşılıkla ile N'den elde edilen $(n-1)$ boyutlu M matrisidir. Böylece N,

$$\begin{bmatrix} 1 & * \\ * & I \\ * & * \end{bmatrix} + I$$

şeklinde olur. Burada $* = [1 \ 1 \ \dots \ 1]$ bir $1 \times (n-1)$ matrisidir.

IV.2 KOMPLEKS HADAMARD MATRİSLERİ

Tanım IV.2.1:

h -boyutlu bir kompleks Hadamard matrisi,

$$G = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

köşüne eşitlenen ve bütün elemanları $+1, -1, i$ veya $-i$ larından oluşan bir matristir.

(1) MILNE, J.B., Hadamard Matrices, Academic Press, New York, 1978, 5-233-028.

1980-2023, 4872,5-233-028.

Burada C^* ile C nin kompleks eşleniği gösterilmiştir.

Her çift h boyutlu için bir hI_h kompleks Hadamard matrisinin

BÖLÜM IV

var olduğu tâmam edilmiştir.

IV.1 SİMETRİK CONFERENCE MATRİSLERİ

Tanım IV.1.1:

Her çift h boyutlu kompleks Hadamard matrisi, $C^* = -C$ olmak üzere, $C=I+U$ şeklinde $n \equiv 2 \pmod{4}$ boyutlu bir N simetrik conference matrisi, R ,

$$RR^T = (n-1)I \quad \text{ve} \quad RJ = 0$$

koşullarına uyan bir simetrik matris olmak üzere, elemanlarının hepsi $+1, -1$ olan bir $N=R+I$ matrisidir.⁽¹⁾

(Bazı kaynaklar, N matrisinin, ayrıca sıfır köşegenli olması koşulunu koymaktadır.)

Tanım IV.1.2:

n-boyutlu bir N simetrik conference matrisinin çekirdeği (core), N nin birinci satır ve birinci sütun elemanlarının her biri +1 yapılacak şekilde önce satırların, sonra sütunların uygun birer sayıyla çarpılması ile N den elde edilen $(n-1)$ boyutlu W matrisidir. Böylece N ,

$$\begin{bmatrix} 0 & e \\ e^T & W \end{bmatrix} + I$$

şeklinde olur. Burada $e = [1 \ 1 \ \dots \ 1]$ bir $1 \times (n-1)$ matristir

IV.2 KOMPLEKS HADAMARD MATRİSLERİ

Tanım IV.2.1:

h-boyutlu bir kompleks Hadamard matrisi,

$$CC^* = hI_h$$

koşulunu sağlayan ve bütün elemanları $+1, -1, i$ veya $-i$ lerden oluşan bir matristir.⁽¹⁾

(1) WALLIS, J.S., Hadamard Matrices, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-

New York, 1972, S:293-295.

Burada C^* ile C nin kompleks eşleniği gösterilmiştir.

Her çift h tamsayısi için bir hxh boyutlu kompleks Hadamard matrisinin var olduğu tahmin edilmektedir.

Tanım IV.2.2:

Bir kompleks-skew Hadamard matrisi, $U^* = -U$ olmak üzere, $C = I + U$ şeklinde bir matristir.⁽¹⁾

$I+iN$ matrisleri, ($I+N$ bir simetrik conference matrisidir.) kompleks-skew Hadamard matrisleridirler.

Teorem IV.2.1:

Her kompleks Hadamard matrisinin boyutu ya 1 dir, yada 2 ile tam bölünebilir.

İspat:

Boyu 1 olan matris $[1]$ veya $[i]$ dir. Boyutu 2 olan iki tane, $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ veya $\begin{bmatrix} i & 1 \\ 1 & i \end{bmatrix}$ şeklinde, denk olmayan kompleks Hadamard matrisi vardır.

Bu kez matrisin boyutu $h > 2$ kabul edilsin:

Bu durumda ilk iki satır,

$$\begin{array}{ccccccccc} 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & \dots & 1 \\ i & i & \dots & i & -i & \dots & -i & 1 & \dots & 1 \\ \underbrace{x} & & & \underbrace{y} & & & & \underbrace{z} & & \underbrace{w} \end{array}$$

gibi seçilebilir.

Bu işlem sütunların uygun birer sayı ile çarpılması ve x, y, z, w sütunlarının tekrar düzenlenmesiyle gerçekleştirilebilir.

Burada x, y, z, w ile benzer (aynı) sütunların sayısı gösterilmektedir.

(1) WALLIS, J.S., Hadamard Matrices, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York, 1972, S:295.

Kompleks Hadamard matrisinin tanımından,

$x=y$, $z=w$ ve $x+y+z+w = n$ olur. Buradan $2 \mid n$ bulunur.

Tanım IV.2.2:

$AB^* = BA^*$ olmak üzere $C = iA$ ise $CB^* = -BC^*$ dır. Özellikle olarak A ve B reel ve $AB^T = BA^T$ olduğundan $C = iA$ ise $CB^* = -BC^*$ dır.

İspat:

$$CB^* = (iA)B^* = B(iA^*) = -BC^*$$

Tanım IV.2.3:

Eğer W , n boyutlu, sıfır köşegenli ve köşegende bulunmayan elemanları $1, -1, i$ veya $-i$ olmak üzere,

$$WW^T = nI - J, \quad WJ^* = 0, \quad W^* = \pm W$$

koşulunu sağlayan n -boyutlu bir matris ise, W ya bir kompleks Hadamard matrisinin çekirdeğidir denir.

(Her kompleks Hadamard matrisinin çekirdeğe sahip olması gerekmekz.)

IV.3 AMICABLE HADAMARD MATRİSLERİ

Tanım IV.3.1:

Eğer $M=I+U$ matrisi bir (kompleks) skew-Hadamard matrisi, N ise bir (kompleks) Hadamard matrisi olmak üzere,

$$N^T = N, \quad MN^T = NM^T \quad (\text{eğer } M \text{ ve } N \text{ reel ise})$$

$$N^* = N, \quad MN^* = NM^* \quad (\text{eğer } M \text{ ve } N \text{ kompleks ise})$$

koşulları sağlanıyorsa $M=I+U$ ve N matrislerine (kompleks) amicable Hadamard matrisleri denir.⁽¹⁾

(1) WALLIS, J. S., Hadamard Matrices, Springer-Verlag, Berlin -

Heidelberg - New York, 1972, S:296.

Örnek IV.3.1:

$M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ bir skew-Hadamard matrisi ,

$N = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$ bir Hadamard matrisidir.

Burada $N^T = N$ dir.

$$MN^T = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & -4 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad NM^T = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & -4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{dir.}$$

Yani, $MN^T = NM^T$ dir.

Buradan M ve N matrisleri amicable Hadamard matrisleridirler.

K A Y N A K L A R

BALKANAY, E., Simetrik Dizaynlar ve Değişmeli Bir G Grubundaki Fark
Kümeleri Üzerine Bir Çalışma, Doktora Tezi, 1986.

GRAVER, J.E., WATKINS, M.E., Combinatorics with Emphasis on the
Theory of Graphs, 1977.

IRELAND, K. and ROJEN, M., A Classical Introduction to Modern Number
Theory, Springer-Verlag, 1982.

LANDER, E.S., Symmetric Designs An Algebraic Approach, 1983, Cambridge
University Press.

WALLIS, J.S., Hadamard Matrices, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-
New York, 1972.

Medeni Hali

Dai... Anonymus Gırovılı

2. Sayı

ÖZGEÇMİŞ



0006895*