

Halka ve Cinstirleri

Satir Baydar

1980

İÇİNDEKİLER

KONU	SAHİFE
Tez procedürü	I
Tezin özü ve yönü	II -III
TEMEL BÖLÜM	
İç işlem	1-3
Gurup	4
Halka	4-5
Cisim	6-7-8-9
Dis işlem, vektör uzayı, modül	7-8-9
BİRİNCİ BÖLÜM	
R^n de Gen halka - cisim	10-13
R^2 de özel halka ve cisimler : (C) Kompleks halka , (s) faktörlü halka, dual halka , ve halkalara izomorf sayı cümleleri	14-17
Helisel halka, homotetik halka ve bunlara izomorf sayı cümleleri	17-19
R^2 de Gen halka -cisim , ve izomorfları olan sayı cümleleri	20-22
R^2 de halka , cisim kinematigi, kinematik faktör ve etkileri	
kompoze kinematik faktörler ve bu nların cebiri	23-30
BERKİ sayıları	31-32
BERKİ vektör uzayları , Berki modülleri	33-41
R^2 de halka sınıfları , cisim sınıfları , simülatör quaternion	
minumum quaternion , aquaternion , deform quaternion	42-55
Sınıflama yöntemi ile Berki halka ve cisimleri	56-59
İKİNCİ BÖLÜM	
R^3 de sıralı üçlü halkalar, sıralı üçlü Gen halka, Müge halka	
R^3 de dual halka ve izomorf'u dual sayı cümlesi , dairesel ve üçgen halka ve R^3 de halka sınıfları	60-66
ÜÇÜNCÜ BÖLÜM	
Kare matris halka ve cisimleri, quaternionlar, matris halka sınıfları	67-77
Bibliografya	78
Doktora adayı özgeçmiş notu	79
Teşekkür	80

TEZ PROSEDÜRÜ

TEZİN KONUSU : HALKA VE CİSİMLER
TEZ AKADEMİK : İ.D.M.M.A. TEMEL BİLİMLER
OTORİTESİ : FAKÜLTESİ
KARAR : FAKÜLTE PROFESÖRLER KURULU
KARAR TARİHİ : 13.2.1980
KARAR NO : 12
TEZ PROFESÖRÜ : PROF.DR HİLMİ HACISALİHOĞLU
A.Ü - FEN FAKÜLTESİ
CEBİR GEOMETRİ KÜRSÜSÜ BAŞKANI
TEZİN YÖNETİCİSİ : DOÇENT BEHİÇ ÇAĞAL
İ.D.M.M.A. TEMEL BİLİMLER
MATEMATİK ÖĞRETİM ÜYESİ
DOKTORA ÖĞRENCİSİ : SADİ BAYDAR
Z.D.M.M.A. MAT.ÖĞRETİM GÖREVLİSİ
JÜRİ ÜYELERİ :

TEZİN ÖZÜ VE YÖNÜ

Bu çalışma, sıralı (n) liler için, halka ve cisim yapılarının genelleştirilmesi ve genişletilmesine ilişkin bir yöntem ile ; bundan elde edilen verilerin, bilinen cebirsel yapılarda denenmesini ve uygulamasını içine almaktadır.

Çalışmada, sıralı çiftler için - kompleks sayılar, dual sayılar "s," faktörlü sayılar cümlelerini de içeren daha geniş bir GEN HALKA-CİSİM yapısı ; ve

Kompleks sayının, dual sayının, "s," faktörlü sayının oluşum veya tanım öğeleri : sıra ile i, ξ, s arasında toplam $(i+\xi, \xi+s, s+i)$, ve çarpım $(i.\xi; \xi.s; s.i)$ ilişkilerine anlam ve olanak veren kinematik bir yorum yapmak sureti ile, bunlarla bazı cebirsel yapılar elde edilmesi;

Ayrıca bilinen bazı halka ve cisimlerin sınıf haline getirilmesi; bunlar içinde özellikler taşıyan alt sınıflar bulunması yeni sayılabilir.

Çalışmanın 3. bölümünde sıralı (n) liler için tesis edilen GEN HALKA - CİSİM çarpım kuralı verilerinin, matris elemanlara uygulanması halinde halka niteliğinin korunacağı ve bundan elde edilecek sonuçlar üzerinde durulmuştur.

30 ARALIK 1981

ZONGULDAK

30 December 1981

L'ESSENTIEL ET LA DIRECTION LA THESE

Ce travail contient une manière à propos de la généralisation et l'élargissement des constitutions du corps et de l'anneau pour les termes de rang (n) ; et qu'il contient, en même temps, l'application et l'expérience des données obtenues par cela, sur les constitutions algébriques connues.

Dans ce travail ; les paires de rang (2) , il y a une constitution plus large du GÈNE - ANNEAU - CORPS qui contient aussi les ensembles des nombres en facteur (s) , les nombres complexes, et des nombres duals ;

Les éléments de définition ou de naissance des nombres en facteur (s) , des nombres complexes, et des nombres duals sont successivement : i, s, s ; addition entre eux : $(i+s ; s+s ; s+i)$ et multiplication $(i.s ; s.s ; s . i)$, on a obtenu les constitutions algébriques en commentant cinématiquement (cinétiquement)

D'autre part, on peut compter nouvellement une manière de la classification des certains corps et des anneaux, et la découverte des sous classes qui porte des particularités différentes

Dans la 3^{ème} partie du travail, on a assuré la liaison avec le sujet : sur la conservation de la propriété d'anneau et ses résultats, en cas l'application des données de règle de multiplication appartenant à la GÈNE ANNEAU - CORPS constitués pour les termes de rang (n) , aux éléments de matrice.

Le 30 decembre 1981

İÇ İŞLEM - GURUP - HALKA - CİSİM

DIŞ İŞLEM - VEKTÖR UZAYI - MODÜL

.1. İÇ İŞLEM

TANIM : 1.1-(BİR CÜMLEDE İÇ İŞLEM)

Aynı bir E cümlesinin $\forall a \in E, b \in E$; a,b elemanlarından, yine E nin bir $c \in E$ elemanının elde edilmesini sağlayan bir kural, bir ilişki ortaya konabiliyorsa, E de bir (T) iç işlemi tanımlanmıştır denir ve $aTb=c$ yazılır. aTb işleminden iki eleman bileşimi olarak bahis edildiği yerler olacaktır.

İç işlem, bir cümleinin a,b elemanları arasında C' yi yaratacak bir cebirsel operasyon tanımlamak demektir. (T) iç işlemi ile cümleinin tüm elemanları arasında bir münasebet belirlenmiş olmaktadır.

TANIM : 1.2-(BİR ELEMANIN BÖLENLERİ, PARÇALARI)

Bir (T) iç işlemi ile cümle içinde, (c) yi $aTb=c$ olarak oluşturan a,b elemanlarına çoğu kez (c) nin parçaları, ya da başka bir iç işlem halinde (c) nin bölenleri denir.

Bir elemanın birden fazla parçaya ayrılabilirdiği ya da cebirsel bir mutasyonun (bölünerek çoğalma) mümkün olduğu matematiksel bir bünye ortaya konmak istenmektedir.

TANIM : 1.3-(İÇ İŞLEMİN NİTELİKLERİ)

a) İç işlemde assosiativ (birleşimlilik) niteliği: $\forall x,y,z \in E$ için $(xTy)Tz = xT(yTz) = xTyTz = v \in E$ ise iç işlemin assosiativ (birleşimlilik) niteliği vardır denir.

b) İç işlemde komutativ (değişimlilik) niteliği: $\forall x,y \in E$ için $xTy = yTx = v \in E$ ise, T iç işlemi komutativdir (değişimlidir) denir.

c) İç işleme göre regüler eleman: $\forall x,y \in E$ için $aTx = aTy, xTa = yTa \Rightarrow x=y$ olan a E elemanına (T) iç işlemine göre E deki regüler eleman denir.

d) İç işlemin etkisiz (nötr) elemanı

$\forall x \in E$, x elemanı için $eTx = xTe = x$ olan $e \in E$, (e) elemanı var ise (e) ye T iç işlemine göre E 'nin nötr ya da etkisiz elemanı denir.

Bir cümle için T , $\perp$ gibi iki ayrı iç işlem tanımlanması mümkün, ayrıca her iki işlem için de ayrı etkisiz (nötr) eleman var ise, bu elemanların ayrı, ayrı adlandırılması gereği ortadadır. Genellikle Öklid matematiğinde iki iç işlemden birinin nötr elemanına sıfır elemanı, diğerinin nötr (etkisiz) elemanına birim eleman deyimini kullanmak alışkanlık olmuştur.

Her iki elemanın da, geçerli oldukları işlem içinde diğer elemanlarla ilişkilerinde etkisiz oldukları unutulmamalıdır.

e) İç işleme göre ters (invers) eleman

$x \in E$ olan x elemanı için $xTx' = x'Tx = e$ (etkisiz eleman), $x' \in E$, x' elemanı var ise, x' ye (T) iç işlemine göre x in, E deki ters elemanı denir. İki iç işlemin söz konusu olması halinde bu işlemlerden birine göre ters işaretli eleman denmesi usûlden olmuştur. T işlemine göre x' ters elemanı için $x' = -x$, başka bir işlemine göre x' ters elemanı için $x' = x^{-1}$ ifadeleri kullanılır. x , x' elemanlarına nötr (etkisiz) elemanın parçaları ya da bölenleri adı verilir.

TEOREM : 1.3.1

Bir (T) iç işlemi için (e) etkisiz elemanı tekdir.

İsbat :

İki e , e' etkisiz elemanın varlığı kabul edildiğinde (T) nin tanımlandığı E cümlesinin bir $x \in E$, x elemanı için

$xTe = eTx = x$ yazılabilir $e' = x$ alınır ise

$e'Te = eTe' = e'$; aynı işlem e' etkisiz elemanı ve $e = x$ olarak yapıldığında

$xTe' = e'Tx = x \rightarrow eTe' = eTe = e$; buradan $e = e'$ olur.

TEOREM : 1.3.2

(T) iç işleminin birleşimli olduğu, E cümlesinde bir $x \in E$ elemanın x' ters elemanı ($x' \in E$) tekdir.

İsbat :

x' in x' , x'' gibi iki ters (invers) elemanının bulunduğu kabul edildiğinde

$xTx' = e$ ve $x''T(xTx') = x''Te = x''$ ve birleşimlilikten :

$(x''Tx) Tx' = e Tx' = x'$; buradan $x' = x''$ çıkar

TEOREM : 1.3.3

T iç işlemine göre x, x' ters elemanları regulardır.

İsbat :

$xTy = xTz \Rightarrow z = y$ olduğu saptanacaktır

nitekim :

$x'T(xTy) = x'(xTz)$, $(x'Tx)Ty = (x'Tx)Tz$,

$eTy = eTz \Rightarrow y = z$ olur ; aynı işlem x' için de tekrarlanabilir.

TEOREM : 1.3.4

Bir T iç işlemine göre x, y elemanlarının tersleri x', y' var ise, x, y elemanlarından (T) iç işleminin oluşturduğu (xTy) elemanının tersi vardır. ve bu (xTy) elemanının (xTy)' ters elemanı:

$(xTy)' = y'Tx'$ dür.

İsbat :

$(y'Tx')T(xTy) = (xTy)T(y'Tx') = e$ olduğunun saptanması gereklidir. Birleşimli bir iç işlem söz konusu olduğundan

$((y'Tx')Tx)Ty = (y'T(x'Tx))Ty = (y'Te)Ty = y'Ty = e$ olur. aynı yöntemle $(xTy)T(y'Tx') = e$ olacağı doğrulanabilir.

TANIM : 1.4 - (İki iç işlem İZOMORFİZMİ)

T, E(x) cümlesinde bir iç işlem ; $\perp$, E'(y) de farklı bir iç işlem; ve f, E(x) in bir x elemanını, E(y) nin bir y elemanına f.(x)→y karşılık getiren bir ilişki

$f.(x_1) \rightarrow y_1$, $f.(x_2) \rightarrow y_2$; ayrıca

(i) f birebir ve örten ; (ii) $f.(x_1Tx_2) = f.(x_1)\perp f.(x_2)$

ise : f ye E den E'ye bir izomorfizm ; E ve E' cümlelerine izomorfik cümleler denir.

TANIM : 1.5 : (BİR İŞLEMİN, FARKLI, DİĞER BİR İŞLEM ÜZERİNE DAĞILIMLILIĞI (DİSTRİBUTİVİTE)

x, y, z ∈ E olarak $(xTy)z = (x\perp z)T(y\perp z)$ ise ($\perp$) işlemi (T) üzerine soldan dağılımlı ;

$z\perp(xTy) = (z\perp x)T(z\perp y)$ ise, ($\perp$) işlemi (T) üzerine sağdan dağılımlıdır denir ; hem sağdan, hem soldan dağılımlı ise, sadece dağılımlıdır denecektir.

TANIM : 2.6 - GURUP

Boş olmayan bir G cümlesi ile, bu cümle için birleşimli ve birim elemanı (nötr eleman) olan; her elemanın tersinin varlığını mümkün kılan (T) iç işlemi ile bir arada (G, T) ikilisine GURUP; (T) ye de gurup işlemi denir. (T) gurup işlemi değişimli ise (G, T) gurubuna ABEL GURUBU adı verilir.

G cümlesinde (n) sayıda eleman var ise, guruba $G = n$ kudretinde sonlu gurup, aksi halde sonsuz gurup denir.

Aynı (T) iç işlemi ile G nin gurup oluşturan G alt cümlesi var ise (G, T) ikilisine (G, T) gurubunun alt gurubu adı verilir.

TANIM : 2.7 - (İDEMPOTENT ELEMAN)

Bir G cümlesi ve (T) iç işlemi verildiğine göre $x \in G$ için $x T x = x$ olan x elemanına idempotent eleman denir.

TEOREM : 2.7.5

Bir (G, T) gurubunun idempotent elemanı, birim elemandır.

İsbat :

x , (G, T) gurubunun idempotent elemanı ise yani tanım nedeni ile, $x T x = x$ dir ; birleşimli G cümlesi için :

$$x T (x T x) = x T x \text{ veya } (x T x) T x = x T x \text{ den}$$

$$(x T x) = e = x \text{ olduğu anlaşılır.}$$

TEOREM : 2.7.8

Bir (G, T) gurubunun herhangi iki a, b elemanının $(a T b)$ nin ters elemanı $(a T b)' = b' T a'$ dir.

İsbat :

$$(a T b) T (b' T a') = a T (b T b') T a' = (a T e) T a' = a T a' = e$$

$$(b' T a') T (a T b) = b' T (a' T a) T b = (b' T e) T b = b' T b = e \text{ olur.}$$

.3 - HALKA

TANIM : 3.8 - (HALKA)

H , boş olmayan bir cümle ile H ve T iç işlemi bir abel gurubu teşkil ediyor ise ; aynı zamanda H de birleşimli ve (T) iç işlemi üzerine dağılımlı ikinci bir $(\perp)$ iç işlemi var ise, $(H, T, \perp)$ üçlüsüne halka denir. $(\perp)$ iç işlemi değişimli olduğu takdirde halka değişimli (komutativ) halka ; ayrıca $(\perp)$ işlemine göre etkisiz (birim) eleman mevcut ise, halka değişimli birimli halka olarak adlandırılır. kısıtların hatırı için tanım aşağıdaki halka aksiyonları denen matematik gereklerle özetlenecektir.

a) (H, T) Abel gurubu zorunlu nitelikleri

- (i) $(T) : (x, y) \in H \times H \longrightarrow x T y \in H, \forall x, y \in H$ (kapalılık aksiyonu)
- (ii) $(e T y) T z = x T (y T z), \forall x, y, z \in H$ (birleşimlilik aksiyonu)
- (iii) $x T e = e T x = x, \forall x \in H$ (etkisiz eleman varlığı)
- (iv) $x T x' = x' T x = e, \forall x \in H$ (ters eleman varlığı)
- (v) $x T y = y T x, \forall x, y \in H$ (değişimlilik niteliği)

b) $\perp$ İkinci işlem zorunlu nitelikleri

- (vi) $\perp : (x, y) \in H \times H \rightarrow x \perp y \in H$ (kapalılık aksiyonu)
- (vii) $(x \perp y) \perp z = x \perp (y \perp z)$ (birleşimlilik aksiyonu)
- (viii) $z \perp (x T y) = (z \perp x) T (z \perp y)$ (dağılımlılık aksiyonu)
- $(x T y) \perp z = (x \perp z) T (y \perp z)$

TEOREM : 3.8.9

θ , (H, T) Abel gurubunun etkisiz elemanı ise

$$x \perp \theta = \theta \perp x = \theta \text{ dir}$$

İsbat :

(H, T) nin bir Abel gurubu ve $\perp$ işleminin dağılımlı olması nedeniyle,

$$x \perp \theta = x \perp (\theta T \theta) = (x \perp \theta) T (x \perp \theta) \text{ den } (x \perp \theta) = \theta \text{ ve}$$

$$\theta \perp x = (\theta T \theta) \perp x = (\theta \perp x) T (\theta \perp x) \text{ den } (\theta \perp x) = \theta$$

elde edilir.

TEOREM : 3.8.10

$(H, T, \perp)$ halkasında $x, y \in H$ elemanlarının T işlemine göre inversleri x', y' ise $x \perp y' = x' \perp y = (x \perp y)'$ dir.

İsbat :

(H, T) nin birim elemanı $y T y' = \theta$ olsun ; (Teorem 3.8.9) a göre

$x \perp (y T y') = (x \perp y) T (x \perp y') = \theta$, bu ise $x \perp y'$ nin T iç işlemine göre $(x \perp y)$ nin inversi olduğunu yani $(x \perp y)' = x \perp y'$ olduğunu gösterir.

TEOREM : 3.8.11

$(H, T, \perp)$ halkasında $x, y \in H$ ve x, y nin (H, T) gurubundaki inversleri x', y' ise $x' \perp y' = x \perp y$ dir.

İsbat :

Teorem (3.8.10) nedeni ile

$$(x' \perp y)' = x' \perp y' = (x')' \perp y = x \perp y \text{ bulunur.}$$

TANIM : 3.9 - (SIFIR BÖLENLERİ)

e , (H, T) Abel gurubunun nötr (sıfır) elemanı olarak $(H, \perp)$ gurubunun $x \perp y = e$; $x, y \in H$ olan x, y elemanlarına halkanın sıfır bölenleri adı verilir.

§.4 - CİSİM

TANIM : 4.10 - (CİSİM)

$(C, T, \perp)$ halkasının (C, T) Abel gurubunun (e) sıfır (nötr) elemanının bulunmadığı cümle $C^* = C - (e)$ ile gösterildiğinde (C^*, T) b gurup ve $\perp$ işlemi T üzerine dağılımlı ise $(C, T, \perp)$ üçlüsüne cisim denir. Kısallığın hatırı için, cisim, aşağıda cisim aksiyomları denen matematik gereklerle özetlenecektir.

(C, T) Abel gurubu için gerekler

(i) $(x T y) T z = x T (y T z)$, $\forall x, y, z \in C$ (birleşimlilik aksiyomu)

(ii) $(x T e) = e T x = x$, $\forall x \in C$, $e \in C$ (nötr eleman varlığı)

(iii) $x T x' = x' T x = e$, $\forall x \in C$, $x' \in C$ (ters eleman varlığı)

(iv) $x T y = y T x$, $\forall x, y \in C$ (değişimlilik aksiyomu)

$(C^*, \perp)$ gurubu için gerekler

(v) $(x \perp y) \perp z = x \perp (y \perp z)$, $\forall x, y, z \in C$ (birleşimlilik aksiyomu)

(vi) $x \perp \xi = \xi \perp x = x$, $\forall x, \xi \in C$ (nötr eleman varlığı)

(vii) $x \perp x^{-1} = x^{-1} \perp x = \xi$, $\forall x, x^{-1} \in C$ (ters eleman varlığı)

ve $(C, T, \perp)$ nin halka olmak zorunluluğu nedeni ile,

(viii) $(x T y) \perp z = (x \perp z) T (y \perp z)$ veya

$z \perp (x T y) = (z \perp x) T (z \perp y)$ (dağılımlılık aksiyom)

TEOREM : 4. 10. 12

$(C, T, \perp)$ cisminde $(C^*, \perp)$ gurubunun ξ birim elemanı tekdir.

İsbat :

iki ξ , ξ_1 birim elemanın varlığı kabul edildiğinde

$$\xi_1 = \xi_1 \perp \xi = \xi \perp \xi_1 = \xi \text{ olur.}$$

TANIM : 4.11 (CİSMİN KARAKTERİSTİĞİ)

$(C, T, \perp)$ cisminde (C, T) Abel grubunun etkisiz (sıfır) elemanı e ; $(C^*, \perp)$ grubunun etkisiz elemanı ξ ise, cismin ξ birim elemanı üzerine (T) işleminin ardışık

$\xi T \xi T \xi \dots T \xi$ (p kez) = p, ξ uygulamasının (e) sıfır elemanını verdiği $p, \xi = e$ eşitliğini gerçekleyen p sayısı var ise, p ye cismin karakteristiği denir.

TEOREM : 4.10.13

$(C, T, \perp)$ cisminde $(C^*, \perp)$ grubunun herhangi iki $a, b \in C^*$ elemanının birinden ($a \neq e$), b yi oluşturacak $a \perp x = b$ eşitliğine uyan bir x elemanı vardır ve tektir.

İsbat :

$a \perp x = b$ eşitliğine uyan x elemanını arayalım

$a \in C^*$ olduğundan $a, a^{-1} = \xi$ olan a^{-1} vardır.

$$a^{-1} \perp (a \perp x) = a^{-1} \perp b$$

$$(a^{-1} \perp a) \perp x = \xi \perp x = a^{-1} \perp b \text{ bulunur.}$$

TEOREM : 4.10.14

$(C, T, \perp)$ cisminde (C, T) Abel grubunun etkisiz elemanı e ise $a \perp b = e$ eşitliği ancak $a = e$ ya da $b = e$ ile mümkündür.

İsbat :

$a \neq e$ olduğu kabul edildiğinde, teorem 3.10.13 nedeniyle $a \perp x = e$ eşitliğine uyan bir x elemanı vardır ve (Teorem : 3.8.9) dan dolayı da $x = e = b$ olmak gerekir.

TEOREM : 4.11.15

$(C, T, \perp)$ cisminin karakteristiği $p \neq 0$, p ise , p asal sayıdır.

İsbat :

p , nin asal olmadığı kabul edildiğinde

$p, \xi = (q\xi) \perp (r\xi)$ yazılabilir $p, \xi = e$ olduğundan (Teorem : 4.10.14) den dolayı $q\xi = e$ ya da $r\xi = e$ olmak zorundadır. Bu ise p nin karakteristik sayı olmak tanımına aykırı olur.

.5. DIŞ İŞLEM, VEKTÖR UZAYI, MODÜL

TANIM : 5.12 - (DIŞ İŞLEM)

Boş olmayan bir $E(x)$ cümlesinin her (x) elemanı ile, farklı bir başka $E'(\alpha)$ cümlesinin her (α) elemanı arasında, x elemanını yine $E(x)$ cümlesinin herhangi bir elemanına dönüştürecek (yada karşılık getirecek) bir ilişki kuralı (yada bir yöntem) bulunabiliyorsa $E(x)$

için bir dış işlem tanımlanmıştır denir ve

$E' \times E \rightarrow E$ veya $(\alpha, x) \rightarrow \alpha x \in E$ yazılır. dış işlem ilişkisi cümleler arası (x) notasyonu, elemanlar arası (α, x) veya αx ile gösterilmiş olmaktadır.

$E'(\alpha)$ ya operatörler cümlesi denir, eleman veya cümle olarak dış işlemde başa yazılır.

$E'(\alpha)$ nin $E(x)$ ile aynı olması halinde $(E \times E \rightarrow E)$ bu tanıma iç işlem adı verildiği bilinmektedir (Tanım 1.1)

$E(x)$ cümlesinde bir T iç işlemi, ve $E'(\alpha)$ cümlesinde $(+)$ $(.)$ notasyonları ile gösterilecek farklı iki iç işlem tanımlanmış ise, dış işlemin matematik niteliği aşağıdaki aksiyomlarla ortaya konur :

$x, y \in E$; $\alpha, \beta \in E$ olarak; Σ (birim eleman) $\in E'$

- (i) $\alpha(x T y) = \alpha x T \alpha y$ (dış işlemin E deki T iç işlem üzerine dağılımı)
- (ii) $(\alpha + \beta) x = \alpha x T \beta x$ (E deki $(+)$ iç işleminin dış işlem üzerine dağılımı)
- (iii) $(\alpha . \beta) . x = \alpha(\beta x)$ (E deki $(.)$ iç işlemin, dış işlemle birleşimliliği)
- (iv) $\Sigma x = x$ (E deki $(.)$ iç işlemine göre Σ birim elemanınin aynı zamanda dış işleminde birim elemanı olması)

TANIM : 5.13 - (VEKTÖR UZAYI)

(Tanım 5.12) de verilen dış işlemde, $E(x)$ cümlesinin bir Abel gurubu, $E'(\alpha)$ operatörler cümlesinin değişimli bir cisim olması halinde $E(x)$ cümlesine, $E'(\alpha)$ cümlesi üzerinde bir vektör uzayı denir.

$E(x)$ in (T) işlemi içeriği ile bir Abel gurubu olma zorunluğu ve $E'(\alpha)$ nin değişimli bir cisim olma gereği bir arada mütalaa edildiğinde vektör uzayını aşağıdaki aksiyomlar tanımlar.

$x, y, z, \in E$, $\alpha, \beta \in E'$ ve Σ (birim eleman) $\in E'$ olarak

$E(x)$ nin (T) işlemi içeriği ile Abel gurubu gerekleri :

- (i) $(x T y) T z = x T (y T z)$, (T nin birleşimlilik zorunluğu)
- (ii) $(x T \theta) = \theta T x = x$, (E de θ birim eleman varlığı)
- (iii) $x T x = x T x = \theta$ (E de ters eleman varlığı)
- (iv) $x T y = y T x$ (T ye göre değişimlilik zorunluğu)

E operatörler cümlesine göre dış işlem gerekleri

- (v) $\alpha(x T y) = \alpha x T \alpha y$ (dış işlemin T üzerine dağılımlılığı)
- (vi) $(\alpha + \beta) x = \alpha x T \beta x$ ($(+)$ iç işleminin dış işlem üzerine dağılımlılığı)

- (vii) $\alpha (\beta x) = (\alpha . \beta) x$, $((.)$ işlemin birleşimliliği)
(viii) $\xi x = x$ $((.)$ işlem birim elemanının dış işlem birim elemanı olması)

TANIM : 5.14 - (MODÜL)

(Tanım 5.12) de verilen dış işlemde $E (x)$ cümlesinin bir Abel grubu, ve $E' (\alpha)$ operatörler cümlesinin birimli bir halka olması halinde $E (\times)$ cümlesine E üzerinde bir modüldür denir.

(Bibliografya I , II)

TANIM : 1.1 - (SIRALI (n) Lİ ELEMANLAR CÜMLESİ)

Boş olmayan $E_1, E_2, \dots, E_n$ cümlelerinin, $x \in E_1, y \in E_2, z \in E_3, \dots$
 $x, y, z, \dots$ elemanlarından oluşturulan $(x, y, z, \dots)$, n elemanlı cümleye
 bir sıralı (n) li eleman ; $E_1, E_2, \dots, E_n$ cümlelerinin bütün elemanları kul-
 lanılarak elde edilen tüm sıralı (n) li elemanlar cümlesine de, $E_1, E_2, \dots, E_n$
 cümlelerinin karteziyen çarpım cümlesi denir ; ve

$(x, y, z, \dots) \in E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n$ yazılır ; cümlelerin elemanları
 aynı bir E cümlesinden (n) kez alınıyor ise, bu defa

$(x, y, z, \dots) \in E \times E \times \dots \times E = E^n$ ifadesi kullanılır. .

Çoğu yerde, belirli ve gerekli amaçlarla, $(x, y, z, \dots)$ sıralı (n)
 li elemana, (n) boyutlu uzay elemanının bileşenleri denir.

Cümle, iki E_1, E_2 cümlelerinin $x \in E_1, y \in E_2, x, y$ elemanlarından
 $(x, y) \in E_1 \times E_2$ oluşuyorsa (x, y) cümlesine sıralı çift, ya da sıralı
 ikili eleman veya iki boyutlu eleman ve x, y terimlerine de ayrı, ayrı iki
 boyutlu uzay elemanının bileşenleri denecektir.

x, y aynı bir E cümlesinden alınıyor ise

$(x, y) \in E \times E = E^2$ olacaktır.

TANIM : 1.2 - (GENETİK VEYA GEN NİTELİK)

Tanımdaki bazı değişken unsurlara (parametrelere) ya da değişebi-
 lir bazı koşullara göre, kendisinden aynı ya da benzer karakterli, matematik
 uyumlu, kapsamlı kurallar, yapılar üretilebilen cebirsel yapılar GEN veya GE-
 NETİK deyimi ile nitelendirilecektir.

TANIM : 1.3- (GEN HALKA - CİSİM)

içerdiği parametrelerin değerlerine veya yapısındaki değişebilir bazı
 koşullarına göre, kendisinden bir dizi halka üretilebilen cebirsel yapılara
 GEN HALKA , cisim üretilebilen cebirsel yapılara GEN CİSİM ; hem halka hem
 cisim üretilebilen yapılara GEN HALKA - CİSİM denecektir.

TEOREM : 1.3.1

R, reel sayılar cümlesini göstermek üzere $x_1, x_2, \dots, x_n \in R$

$y_1, y_2, \dots, y_n \in R$; $a = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in R^n$, $b = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in R^n$

olan ve a, b elemanlar arası bir T iç işlemi :

T : $aTb = (x_1, x_2, \dots, x_n)T(y_1, y_2, \dots, y_n) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \in R^n$

$$z_{k+1} = \sum_{r=1}^n \binom{\bar{r}+1}{r=s} x_r \cdot y_s = \sum_{s=1}^n \binom{\bar{r}+1}{r=s} y_s \cdot x_r ,$$

($r+s=p.n+k$; $k=0,1,2,\dots,(n-1)$; $p, (r+s)$ in (n) ile bölme işlemind
k kalanını veren bölüm sayısıdır)

bağıntısı ile tanımlanan sıralı (n) li elemanlar için $(R^n, T, \perp)$ üçlüsü
değişimli bir GEN HALKA - CİSİM dir.

Verilen cebirsel yapı (n) nin değişen değerlerine $r=s$ halindeki terim
lerin değiştirilebilen $+$, $-$ işaretlerinin durumuna göre R^n de bir dizi halka
ya da cisim tanımlar.

İsbat :

R , reel sayılar cümlesinde bilindiği kabul edilen $(+)$ toplama işlemi-
nin özellikleri nedeni ile (R^n, T) ikilisi bir Abel grubudur.

T : (i) İşlem değişimlidir :

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) T (y_1, y_2, \dots, y_n) = (y_1, y_2, \dots, y_n) T (x_1, x_2, \dots, x_n) = \\ (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \in R^n$$

(ii) işlem birleşimlidir :

$$((x_1, x_2, \dots, x_n) T (y_1, y_2, \dots, y_n)) T (u_1, u_2, \dots, u_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) T ((y_1, y_2, \dots, y_n) T (u_1, u_2, \dots, u_n)) \\ = ((x_1 + y_1) + u_1, (x_2 + y_2) + u_2, \dots, (x_n + y_n) + u_n) = ((x_1 + u_1) + y_1, (x_2 + u_2) + y_2, \dots, (x_n + u_n) + y_n) \in R^n$$

(iii) etkisiz birim elemanı vardır :

$$(x_1 + x_2, \dots, x_n) T (0, 0, \dots, 0) = (x_1 + 0, x_2 + 0, \dots, x_n + 0) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \quad e = (0, 0, \dots, 0)$$

(iv) ters elemanlara maliktir :

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) T (y_1, y_2, \dots, y_n) = (0, 0, \dots, 0) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \\ x_1 + y_1 = 0 \quad y_1 = -x_1, x_2 + y_2 = 0, y_2 = -x_2, \dots, x_n + y_n = 0, y_n = -x_n$$

R , reel sayılar cümlesinde bilindiği kabul edilen $(\cdot)$ çarpma işleminin
özellikleri nedeni ile $(R^n, \perp)$ ikilisi birim elemanlı , birleşimli , T üzer
ne dağılımlı bir gruptur.

: (v). $\perp$, işlemi birleşimlidir

$$((x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (y_1, y_2, \dots, y_n)) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \perp ((y_1, y_2, \dots, y_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n))$$

olduğu gerçekleşecektir.

$(x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (y_1, y_2, \dots, y_n) = (z_1, z_2, \dots, z_n)$ olsun $\binom{\bar{r}+1}{r=s}$ alternatifi dikkat
alınmadığı takdirde;

$$2) \begin{pmatrix} y_{n-1} & y_{n-2} \dots y_1 & y_n \\ y_n & y_{n-1} \dots y_2 & y_1 \\ y_1 & y_n \dots y_3 & y_2 \\ \dots & \dots & \dots \\ y_{n-2} & \dots y_n & y_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{n-1} & x_{n-2} \dots x_1 & x_n \\ x_n & x_{n-1} \dots x_2 & x_1 \\ x_1 & x_{n-1} \dots x_3 & x_2 \\ \dots & \dots & \dots \\ x_{n-2} & \dots x_n & x_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$$

ikame edilebildiği gözönüne alındığında

$$(y_1, y_2, \dots, y_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n) = (v_1, v_2, \dots, v_n)$$

$$3) \begin{pmatrix} y_{n-1} & y_{n-2} \dots y_1 & y_n \\ y_n & y_{n-1} \dots y_2 & y_1 \\ y_1 & y_n \dots y_3 & y_2 \\ \dots & \dots & \dots \\ y_{n-2} & \dots y_n & y_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{n-1} & u_{n-2} \dots u_1 & u_n \\ u_n & u_{n-1} \dots u_2 & u_1 \\ u_1 & u_n \dots u_3 & u_2 \\ \dots & \dots & \dots \\ u_{n-2} & \dots u_n & u_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

$$(4) (z_1, z_2, \dots, z_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n) = \begin{pmatrix} u_{n-1} & u_{n-2} \dots u_1 & u_n \\ u_n & u_{n-1} & u_2 & u_1 \\ u_1 & u_n & u_3 & u_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ u_{n-2} & \dots u_n & u_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$$

$$(5) (x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (v_1, v_2, \dots, v_n) = \begin{pmatrix} x_{n-1} & x_{n-2} \dots x_1 & x_n \\ x_n & x_{n-1} \dots x_2 & x_1 \\ x_1 & x_n \dots x_3 & x_2 \\ \dots & \dots & \dots \\ x_{n-2} & \dots x_n & x_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

(2), (3); (4), ve (5) ci ifadelerde yerine konduğunda birleşimlilik özelliği doğrulanmış olur ; r=s olması halinde +, - alternatifleri isbatı etkilemeyecektir.

(vi) İşlemin etkisiz (birim) elemanı vardır :

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (0, 0, \dots, 1, 0) = (0, 0, \dots, 1, 0) \perp (x_1, x_2, \dots, x_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \text{ dir.}$$

(vii) işlem, uygun elemanların ters elemanlarını verir :

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (y_1, y_2, \dots, y_n) = (0, 0, \dots, 1, 0) \text{ veya eşdeğeri}$$

$$\begin{pmatrix} y_{n-1} & y_{n-2} & \dots & y_1 & y_n \\ y_n & y_{n-1} & \dots & y_2 & y_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_{n-2} & \dots & \dots & y_n & y_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

ifadesi (n) değişkenli
lineer bir denklem
sistemi olduğundan
katsayılar determinantının sıfırdan

farklı olması halinde $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ters elemanı vardır.

(viii) işlem dağılımlıdır.

$$\begin{aligned} & ((x_1, x_2, \dots, x_n) \text{ T } (y_1, y_2, \dots, y_n)) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n) = \\ & ((x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n)) \text{ T } ((y_1, y_2, \dots, y_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n)) \text{ dir :} \\ & (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n) = (z_1, z_2, \dots, z_n) = z_{k+1} \end{aligned}$$

$$z_{k+1} = \sum_{r=1}^n \begin{pmatrix} \bar{r}+1 \\ r=s \end{pmatrix} (x_r + y_r) \cdot u_s = \sum_{r=1}^n \begin{pmatrix} \bar{r}+1 \\ r=s \end{pmatrix} x_r \cdot u_s + \sum_{r=1}^n \begin{pmatrix} \bar{r}+1 \\ r=s \end{pmatrix} y_r \cdot u_s$$

$$z_{k+1} = ((x_1, x_2, \dots, x_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n)) \text{ T } ((y_1, y_2, \dots, y_n) \perp (u_1, u_2, \dots, u_n)) \text{ bulunur.}$$

Gen halka cisimin tanım nedeni ile değişimli olduğu açıktır.

TANIM : 2.4 - (C KOMPLEKS HALKA)

(Teorem 1.3.1) de $n=2$ için $x_1, x_2 \in R, y_1, y_2 \in R$ ve $(x_1, x_2) \in R^2$ $(y_1, y_2) \in R^2$ olan, birinci T iç işlemi

$$T : (x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in R^2 ; \text{ ikinci } \perp \text{ iç işlemi}$$

$$\perp : (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (z_1, z_2) = z_{k+1} \quad (k=0,1)$$

$$z_{k+1} = \sum_{r=1}^2 \binom{-1}{r+s} x_r \cdot y_s,$$

($r+s=2, p+k, (k=0,1), p, (r+s)$ in (2) ile bölünme işleminde, ($k=0,1$) kalarlarını veren bölüm sayısı) daha açık bir şekilde

$z_1 = x_1 y_1 - x_2 y_2$; $z_2 = x_1 y_2 + x_2 y_1$ olarak R^2 de tanımlanan cümleye C kompleks halka ;

$\xi = (1,0)$ elemanına halkanın $\perp$ işlemine göre birim elemanı

$i = (0,1)$; $(0,1) \perp (0,1) = (i) \perp (i) = (i)^2 = -(1,0) = -\xi$ olan (i) elemanına kompleks birim, ya da (Tanım 3.15-3.16) da açıklanacağı üzere C kompleks halkasının kinematik (transformasyon) faktörü denecektir.

TEOREM : 2.4.2

C kompleks halkası bir cisimdir.

İsbat :

Tanım 2.4'e göre (R^2, T) bir Abel gurubudur ; ve etkisiz elemanı $e = (0,0)$ dır. $(R^2, \perp)$ nin , birleşimli, işleminin T üzerine dağılımlı ve $\xi = (1,0)$ birim elemanlı , 0 nedenle her elemanın tersinin bulunduğu, sıfır böleni elemanları ihtiva etmeyen bir gurup olacağı (Tanım 2.4) den kolayca çıkarılabilir.

$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (1,0)$ da (x_1, x_2) nin ters elemanı

$$(y_1, y_2) = (x_1 / (x_1^2 + x_2^2), -x_2 / (x_1^2 + x_2^2)) \quad \text{dir.}$$

TANIM : 2.5 - (C KOMPLEKS SAYILAR CÜMLEŞİ)

$x_1, x_2 \in R$ ve $i, i, i^2 = -1$ özge bir çarpan olarak R nin (+), (.) işlemlerinin korunduğu, $(x_1 + x_2 \cdot i)$ yapısında sayılara kompleks sayı ve bunların cümlesine C kompleks sayılar cümlesi denir.

$x_1 + x_2 \cdot i \in C, y_1 + y_2 \cdot i \in C$ ise, bu elemanlar arası (+) iç işlemi

$$(+): (x_1 + x_2 \cdot i) + (y_1 + y_2 \cdot i) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot i \in C; (.) \text{ çarpma işlemi}$$

$$(.): (x_1 + x_2 \cdot i) \cdot (y_1 + y_2 \cdot i) = (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i \in C \text{ olur.}$$

işlemlerine göre izomorftur.

İsbat :

$$(x_1, x_2) \in \phi, x_1 + x_2 \cdot i \in \mathbb{C} \quad \text{ve} \quad (x_1, x_2) \rightarrow (x_1 + x_2 \cdot i)$$

$$(y_1, y_2) \in \phi, y_1 + y_2 \cdot i \in \mathbb{C} \quad \text{ve} \quad (y_1, y_2) \rightarrow (y_1 + y_2 \cdot i) \quad \text{olsun.}$$

T, (+) iç işlemleri için

$$T : (x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in \phi$$

$$(+): (x_1 + x_2 \cdot i) + (y_1 + y_2 \cdot i) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot i \in \mathbb{C}$$

$$(x_1 + y_1, x_2 + y_2) \rightarrow (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot i \quad \text{ve} \quad \perp, (.) \text{ işlemleri için}$$

$$(\perp): (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) \in \phi$$

$$(.): (x_1 + x_2 \cdot i) \cdot (y_1 + y_2 \cdot i) = (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i \in \mathbb{C}$$

$$(x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) \rightarrow (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i ; \phi \rightarrow \mathbb{C} \quad \text{olur.}$$

TANIM : 2.6 - (\$\phi\$, (s) FAKTÖRLÜ HALKA)

(Teorem : 1.3.1) de $n=2$ için $x_1, x_2 \in \mathbb{R}, y_1, y_2 \in \mathbb{R}$ ve

$(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2, (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$ olan ; birinci (T) iç işlemi

(T) : $(x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in \mathbb{R}^2$; ikinci ($\perp$) iç işlemi

($\perp$) : $(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (z_1, z_2), z_{k+1} (k=0,1)$

$$z_{k+1} = \sum_{r=1}^2 \begin{pmatrix} \bar{1} \\ r=s \end{pmatrix} x_r \cdot y_s$$

$(r+s=2p+k, (k=0,1), p, (r+s) \text{ in } (2 \text{ ile bölünme işleminde } (k=0,1) \text{ kalanlarını veren bölüm tam sayısı })$ daha açık bir ifade ile

$z = x_1 y_1 + x_2 y_2, z_2 = x_1 y_2 + x_2 y_1$ olarak $\mathbb{R}^2$ de tanımlanan cümleye (s) faktör halka denecek ve ϕ notasyonu ile gösterilecektir.

$\bar{1} = (1,0)$ elemanına halkanın ($\perp$) işlemine göre birim elemanı,

$S = (0,1) ; (0,1) \perp (0,1) = (s) \perp (s) = s^2 = (1,0) = \bar{1}$ olan (s) elemanına ilerde

(Tanım 3.17) de açıklanması yapılacağı üzere , $s, \gamma \in (s)$ faktörlü halkanın kinematik (transformasyon) faktörü deneyecektir.

Halkanın sıfır böleni olan elemanları vardır :

$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (1,0)$ da (x_1, x_2) nin ters elemanı

$(y_1, y_2) = (x_1 / (x_1^2 - x_2^2), x_2 / (x_1^2 - x_2^2))$ olan (x_1, x_2) elemanlarının ters

elemanları mevcut olmayacaktır.

$x_1, x_2 \in R$, ve s , $s \cdot s = s^2 = 1$ özge bir çarpan olarak, R nin $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerinin korunduğu $(x_1 + x_2 \cdot s)$ yapısındaki sayılara, s faktörlü sayılar ve bunların cümlesine s faktörlü sayılar denecek S ile gösterilecektir.

$x_1 + x_2 \cdot s \in S$, $y_1 + y_2 \cdot s \in S$ ise, bu elemanlar arası $(+)$ işlemi

$(+)$: $(x_1 + x_2 \cdot s) + (y_1 + y_2 \cdot s) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot s \in S$; $(\cdot)$ işlemi

$(\cdot)$: $(x_1 + x_2 \cdot s) \cdot (y_1 + y_2 \cdot s) = (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot s \in S$ olur.

TEOREM : 2.7.4

$\$$, (s) faktörlü halka ile S , (s) faktörlü sayılar cümlesi)
 $T, \perp$ ve $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

$(x_1, x_2) \in \$$, $x_1 + x_2 \cdot s \in S$; $(x_1, x_2) \rightarrow x_1 + x_2 \cdot s$ ve

$(y_1, y_2) \in \$$, $y_1 + y_2 \cdot s \in S$; $(y_1, y_2) \rightarrow y_1 + y_2 \cdot s$ olsun.

T , $(+)$ işlemleri için

(T) : $(x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in \$$

$(+)$: $(x_1 + x_2 \cdot s) + (y_1 + y_2 \cdot s) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot s \in S$

$(x_1 + y_1, x_2 + y_2) \rightarrow (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot s$; ve $(\perp)$, $(\cdot)$ işlemleri için

$(\perp)$: $(x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) = (x_1 y_1, x_1 y_2 + x_2 y_1) \in \$$

$(\cdot)$: $(x_1 + x_2 \cdot s) \cdot (y_1 + y_2 \cdot s) = (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot s \in S$

$(x_1 y_1 + x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) \rightarrow (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot s$; $\$ \rightarrow S$ olur.

TANIM : 2.8 - ($\mathbb{D}$ DUAL SAYILAR HALKASI)

$x_1, x_2 \in R$; $y_1, y_2 \in R$; $(x_1, x_2) \in R^2$, $(y_1, y_2) \in R^2$ olan, (T) iç işlemi :

(T) : $(x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in R^2$; $(\perp)$ ikinci iç işlemi :

$(\perp)$: $(x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) = (x_1 y_1, x_1 y_2 + x_2 y_1) \in R^2$ ile tanımlanan R^2 cümlesi bir halkadır; buna D dual sayılar halkası denir.

(R^2, T) nin bir Abel grubu ve $(R^2, \perp)$ nin, $\perp$ işlemine göre birleşimli, dağılımlı bir grup olduğu gösterilebilir.

(T) nin sıfır elemanı $e = (0, 0)$; $(\perp)$ nin birim elemanı $\mathbb{1} = (1, 0)$ dir.

$(x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) = (x_1 y_1, x_1 y_2 + x_2 y_1) = (1, 0)$ da ters eleman

$(y_1, y_2) = (1/x, -x_2/x_1^2)$ dir.

$(0, 1) = \mathbb{S}$, $(0, 1)\perp(0, 1) = \mathbb{S}\perp\mathbb{S} = (\mathbb{S})^2 = (0, 0)$ olan $\mathbb{S}$ elemanına dual bir veya dual halkanın - ilerde (Tanım 3.18) de açıklanacağı üzere - kinematik(tr formasyon) faktörü deneyecektir.

$x_1, x_2 \in R$ ve $\xi, \xi \cdot \xi = \xi = 0$ özge bir çarpma R nin $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerinin korunduğu (x_1+x_2, ξ) yapısındaki sayılara, dual sayı ve bunların cümlesine D dual sayılar cümlesi denir.

$x_1+x_2, \xi \in D$, $y_1+y_2, \xi \in D$ ise, bu elemanlar arası $(+)$ işlemi :

$(+)$: $(x_1+x_2, \xi) + (y_1+y_2, \xi) = (x_1+y_1, x_2+y_2), \xi \in D$; $(\cdot)$ işlemi :

$(\cdot)$: $(x_1+x_2, \xi) \cdot (y_1+y_2, \xi) = x_1 \cdot y_1 + (x_1 y_2 + x_2 y_1), \xi \in D$ dir.

TEOREM : 2.9.5

(D dual sayılar halkası) ile (D dual sayılar cümlesi) T , ve $(+)$ $(\cdot)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

$(x_1, x_2) \in \mathbb{D}$, $x_1+x_2, \xi \in D$; $(x_1, x_2) \rightarrow (x_1+x_2, \xi)$

$(y_1, y_2) \in \mathbb{D}$ $y_1+y_2, \xi \in D$; $(y_1, y_2) \rightarrow (y_1+y_2, \xi)$ olsun

(T) , $(+)$ işlemleri için

(T) : $(x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1+y_1, x_2+y_2) \in \mathbb{D}$

$(+)$: $(x_1+x_2, \xi) + (y_1+y_2, \xi) = (x_1+y_1, x_2+y_2), \xi \in D$

$(x_1+y_1, x_2+y_2) \rightarrow (x_1+y_1, x_2+y_2), \xi$ ve $(\perp)$, $(\cdot)$ işlemleri için

$(\cdot)$: $(x_1, x_2) \cdot (y_1, y_2) = (x_1 \cdot y_1, x_1 y_2 + x_2 y_1) \in \mathbb{D}$

$(\cdot)$: $(x_1+x_2, \xi) \cdot (y_1+y_2, \xi) = x_1 y_1 + (x_1 y_2 + x_2 y_1), \xi \in D$; $\mathbb{D} \rightarrow D$ olur.

TANIM : 2.9 - ($\mathbb{H}$ HELİSEL CÜMLE - HELİSEL CİSİM)

$x_1, x_2 \in R$, $y_1, y_2 \in R$; $(x_1, x_2) \in R^2$, $(y_1, y_2) \in R^2$ olan bir T işlemi :

T : $(x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1+y_1, x_2+y_2) \in R^2$; bir başka $\perp$ işlemi :

$\perp$: $(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2)$ ile tanımlanan R^2 cümlesine $\mathbb{H}$ helisel cümle deneyecektir. Bak : (Şekil :)

TEOREM : 2.9 6

H helisel cümlesi bir cisimdir.

İsbat :

Reel sayılar cümlesinde bilindiği kabul edilen $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerinin özellikleri nedeni ile, (R^2, T) nin bir Abel gurubu, $(R^2, \perp)$ ikilisinin de, işlemi birleşimli, T üzerine dağılımlı ve ayrıca değişimli bir gurub olacağı açıktır.

T işleminin etkisiz (sıfır) elemanı $e = (0,0)$, $\perp$ işleminin etkisiz (birim) elemanı $\xi = (1,0)$;

$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (1,0)$ da (y_1, y_2) ters eleman :

elemanı içermez ; zira :

$$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) = (0, 0) \text{ da}$$

$$x_1 y_2 - x_2 y_2 = 0, x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2 = 0 \text{ bağıntılarını sağlayan } (y_1, y_2) = (0, 0)$$

veya $(x_1, x_2) = (0, 0)$ den başka bir eleman bulunmaz.

$(0, 1) = h$; $(0, 1) \perp (0, 1) = h \perp h = h^2 = (-1, 1) = hT(-\xi)$ olan (h) elemanına helisel cismin faktörü veya helisel cismin kinematik faktörü diyeceğiz bak: (şekil

TANIM : 2.10 - (H HELİSEL SAYI CÜMLESİ)

$x_1, x_2 \in R$ ve $h, h^2 = h - 1$ özge bir çarpan olarak R nin $(+)$, $(.)$ işlemle nin korunduğu $(x_1 + x_2 \cdot h)$ yapıdaki sayılara helisel sayılar ; ve bunların cümlesine de H , helisel sayı cümlesi adı verilecektir.

$x_1 + x_2 \cdot h \in H$, $y_1 + y_2 \cdot h \in H$ ise, bu elemanlar arası $(+)$ işlemi :

$(+)$: $(x_1 + x_2 \cdot h) + (y_1 + y_2 \cdot h) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot h$; $(.)$ işlemi :

$(.)$: $(x_1 + x_2 \cdot h) \cdot (y_1 + y_2 \cdot h) = (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) \cdot h \in H$ dir.

TEOREM : 2.10.7

$\mathbb{H}$, helisel cismi ile, H , helisel sayı cümlesi $T, \perp$ ve $(+), (.)$ işlemlerine göre izomorftur.

İsbat :

$$(x_1, x_2) \in \mathbb{H}, x_1 + x_2 \cdot h \in H ; (x_1, x_2) \rightarrow x_1 + x_2 \cdot h$$

$$(y_1, y_2) \in \mathbb{H}, y_1 + y_2 \cdot h \in H ; (y_1, y_2) \rightarrow y_1 + y_2 \cdot h \text{ olsun.}$$

$T, (+)$ işlemleri için

$$T : (x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in \mathbb{H}$$

$$(+): (x_1 + x_2 \cdot h) + (y_1 + y_2 \cdot h) = (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot h \in H$$

$$(x_1 + y_1, x_2 + y_2) \rightarrow (x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot h ; \text{ ve } \perp, (.) \text{ işlemleri için}$$

$$\perp : (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) \in \mathbb{H}$$

$$(.): (x_1 + x_2 \cdot h) \cdot (y_1 + y_2 \cdot h) = (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) \cdot h \in H$$

$$(x_1 y_1 - x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) \rightarrow (x_1 y_1 - x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) \cdot h ; \mathbb{H} \rightarrow H \text{ o}$$

TANIM : 2.11 - ($\mathbb{H}$ HOMOTETİK CÜMLE, HOMOTETİK HALKA)

$x_1, y_1 \in R$, $y_1, y_2 \in R$; $(x_1, x_2) \in R^2$, $(y_1, y_2) \in R^2$ olan, ve T işlemi :

$$(T) : (x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in R^2 ; \text{ diğer bir } \perp \text{ işlemi :}$$

cümlelerine $\mathbb{H}'$ homotetik cümle denecektir. Bak : (şekil :)

TEOREM : 2.11.8

$\mathbb{H}'$ homotetik cümlesi bir halkadır.

İsbat :

Reel sayılar cümlesinde bilindiği kabul edilen $(+), (.)$ işlemlerinin özellikleri nedeni ile $(\mathbb{R}^2, T)$ nin bir Abel gurubu ; $(\mathbb{R}^2, \perp)$ ikilisinin de $\perp$ işlemleri birleşimli , T üzerine dağılımlı birimli ve ayrıca değişimli bir gurup olacağı kolayca doğrulanabilir.

T işleminin etkisiz (sıfır) elemanı $e=(0,0)$, $\perp$ işleminin etkisiz (birim elemanı) $\underline{e}=(1,0)$;

$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (1, 0)$ da , (y_1, y_2) ters elemanı

$(y_1, y_2) = ((x_1 - x_2) / (x_1^2 - x_2^2 - x_1 x_2), -x_2 / (x_1^2 - x_2^2 - x_1 x_2))$ dir. $(\mathbb{R}^2, \perp)$

gurubunun $x_1^2 - x_2^2 - x_1 x_2 = 0$ sağlayan (x_1, x_2) ikililerinin belirlediği elemanın ters elemanı olmayacaktır.

$(0,1)=h'$, $(0,1) \perp (0,1) = h' \perp h' = h'^2 = -h' T \underline{e}$ olan h' elemanına $\mathbb{H}'$ homotetik halkasının faktörü veya kinematik faktörü diyeceğiz. Bak : (Şekil :.....)

TANIM : 2.12 - (H HOMOTETİK SAYI CÜMLEŞİ)

$x_1, x_2 \in \mathbb{R}$ ve h' , $h'.h'=h'^2 = 1-h'$ özge bir çarpan olarak $\mathbb{R}$ nin $(+), (.)$ işlemlerinin korunduğu, (x_1+x_2, h') yapısındaki sayılara homotetik sayı ve bunların cümlesine H' homotetik sayı cümlesi adı verilecektir.

$x_1+x_2, h' \in H'$, $y_1+y_2, h' \in H'$ ise, bu elemanlar arası $(+)$ işlemi :

$(+)$: $(x_1+x_2, h') + (y_1+y_2, h') = (x_1+y_1, x_2+y_2), h' \in H'$; ve $(.)$ işlemi

$(.)$: $(x_1+x_2, h') \cdot (y_1+y_2, h') = (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 - y_2 y_2) h' \in H'$ olur.

TEOREM : 2.12.9

$\mathbb{H}'$ homotetik halka ile, H' homotetik sayılar cümlesi $T, \perp$ ve $(+), (.)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

$(x_1, x_2) \in \mathbb{H}$, $x_1+x_2, h' \in H'$; $(x_1, x_2) \rightarrow x_1+x_2, h'$

$(y_1, y_2) \in \mathbb{H}$, $y_1+y_2, h' \in H'$ $(y_1, y_2) \rightarrow y_1+y_2, h'$ olsun

$T, (+)$ işlemleri için :

T : $(x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1+y_1, x_2+y_2) \in \mathbb{H}$

$(x_1+y_1, x_2+y_2) \rightarrow (x_1+y_1) + (x_2+y_2)h'$ ve $\perp, (.)$ işlemleri için :

$$(\perp) : (x_1, y_1) \perp (x_2, y_2) = (x_1 y_1 + x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 - x_2 y_2) \in H'$$

$$(.): (x_1+x_2, h') \cdot (y_1+y_2, h') = (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 - x_2 y_2) h' \in H'$$

$$(x_1 y_1 + x_2 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1 - x_2 y_2) \rightarrow (x_1 y_1 + x_2 y_2) + (x_1 y_2 + x_2 y_1 - x_2 y_2) h'; H' \rightarrow H' o.$$

TANIM : 2.13 - $(R^2$ DE $\mathbb{K}(\alpha, \beta)$ GEN HALKA - CİSİM SINIFI,
VE $G(\alpha, \beta)$ GEN SAYILAR CÜMLESİ)

a) $\mathbb{K}(\alpha, \beta)$ GEN CÜMLELER SINIFI

$x_1, x_2, y_1, y_2 \in R$ ve $\alpha, \beta \in R$ önceden seçilmiş $(\alpha^2 + \beta^2 \neq 0)$

parametreler ve $(x_1, x_2) \in R^2$, $(y_1, y_2) \in R^2$ olarak ; $R \times R$ nin elemanları arası
da bir T işlemi

T : $(x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (x_1^+ y_1, x_2 + y_2) \in R^2$, ve diğer $\perp$ iç işlemi :

$$\perp : (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = ((\alpha + \beta)x_1 y_1 - \beta x_2 y_2, (\alpha + \beta)(x_1 y_2 + x_2 y_1))$$

tanımları ile belirlenen $\mathbb{K}(\alpha, \beta) \subset R \times R$, alt cümlelerine GEN CÜMLELER SINIFI
denecektir.

TEOREM : 2.13.10

$\mathbb{K}(\alpha, \beta)$ gen cümleler sınıfı $\alpha, \beta (\alpha^2 + \beta^2 \neq 0)$ reel parametreleri
ne olursa olsun bir halka ; veya α, β nin koşullu değerlerine göre bir cisimdir

İsbat :

T birinci işlem için halka aksiyomları, değişimlilik birleşimlilik ni
telikleri, etkisiz (sıfır) eleman $e = (0, 0)$;

$$(x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (0, 0) \text{ da ters eleman } (y_1, y_2) = (-x_1, -x_2)$$

varlığı ; $\perp$ ikinci işlem için halka aksiyomları, birleşimlilik T üzerine dağı
lımlılık nitelikleri, etkisiz birim eleman

$$e = (1/(\alpha + \beta), 0) ; (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (1/(\alpha + \beta), 0) \text{ da ters elemanın}$$

$$(y_1, y_2) = (x_1 / ((\alpha + \beta)^2 x_1^2 + \beta(\alpha + \beta) x_2^2); -x_2 / ((\alpha + \beta)^2 x_1^2 + \beta(\alpha + \beta) x_2^2)$$

olduğu kolayca gösterilebilir.

$g = (0, 1/(\alpha + \beta))$, $g \cdot g = g^2 = (-\beta / (\alpha + \beta)^2, 0)$ olan (g) elemanına G
HALKA CİSİM SINIFININ GEN BİRİMİ adı verilecektir.

$\mathbb{K}(\alpha, \beta)$ halka cisim sınıfı, $\perp$ işlemine göre değişimlidir ve

$\beta(\alpha + \beta) > 0$ olması halinde bir cisimdir.

b) $G(\alpha, \beta)$ GEN SAYI CÜMLELERİ SINIFI

$x_1, x_2 \in R$; $\alpha, \beta \in R$ ve $(\alpha^2 + \beta^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametrel
ve g , $g \cdot g = g^2 = -\beta / (\alpha + \beta)$ özge bir çarpan olarak R nin (+), (.) işlemleri
korunduğu ;

$G = (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)$ yapısındaki sayılara GEN SAYI ve bu sayıları

ve $(.)$ işlemleri :

$$\begin{aligned} & [(\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)] [(\alpha + \beta)(y_1 + y_2 \cdot g)] = \\ & (\alpha + \beta) [(\alpha + \beta)x_1y_1 - \beta(x_2y_2) + (\alpha + \beta)(x_1y_2 + x_2y_1)g] \in G(\alpha, \beta) \text{ olur.} \end{aligned}$$

TEOREM : 2.13.11

$\mathcal{C}(\alpha, \beta)$ gen halka cisim sınıfı ile $G(\alpha, \beta)$ gen sayı cümleleri sınıfı $T, \perp$ ve $(+), (.)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

$$(x_1, x_2) \in \mathcal{C}(\alpha, \beta); (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g) \in G(\alpha, \beta);$$

$$(x_1, x_2) \rightarrow (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g) \text{ ve}$$

$$(y_1, y_2) \in \mathcal{C}(\alpha, \beta) (y_1 + y_2 \cdot g) \text{ olsun ; } T, (+) \text{ işlemleri için :}$$

$$T : (x_1, x_2)T(y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in \mathcal{C}(\alpha, \beta)$$

$$\begin{aligned} + : & (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g) + (\alpha + \beta)(y_1 + y_2 \cdot g) = (\alpha + \beta)[(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot g] \in G(\alpha, \beta) \\ & (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \rightarrow (\alpha + \beta)[(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) \cdot g]; \perp, (.) \text{ işlemleri için} \end{aligned}$$

$$\perp : (x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) = ((\alpha + \beta)x_1y_1 - \beta x_2y_2, (\alpha + \beta)(x_1y_2 + x_2y_1))$$

$$\begin{aligned} (.): & [(\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)] \cdot [(\alpha + \beta)(y_1 + y_2 \cdot g)] = \\ & (\alpha + \beta)^2 [x_1y_1 + x_2y_2 \cdot g^2 + (x_1y_2 + x_2y_1)g] = , (g^2 = -\beta/(\alpha + \beta) \text{ konularak}) \\ & (\alpha + \beta) [(\alpha + \beta)x_1y_1 - \beta x_2y_2 + (\alpha + \beta)(x_1y_2 + x_2y_1)g] ; \\ & (x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) \rightarrow [(\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)] \cdot [(\alpha + \beta)(y_1 + y_2 \cdot g)] ; \\ & \mathcal{C}(\alpha, \beta) \rightarrow G(\alpha, \beta) \text{ olur.} \end{aligned}$$

C) ÖZEL GEN - HALKA , CİSİMLERİ , VE ÖZEL GEN SAYI CÜMLELERİ

A - (i) KOMPLEKS CİSİM :

$(x_1, x_2)\perp(y_1, y_2) = ((\alpha + \beta)x_1y_1 - \beta x_2y_2, (\alpha + \beta)(x_1y_2 + x_2y_1))$ ikinci işleminin $\alpha = 0, \beta = 1$ ($\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$) olarak tanımlanan $\mathcal{C}(0, 1)$ halkasına ($\beta(\alpha + \beta) > 0$) kompleks cisim denir.

(ii) KOMPLEKS SAYI CÜMLESİ

$(x_1, x_2) \rightarrow (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)$ nin $\alpha = 0, \beta = 1$ ($\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$) için tanımlandığı $g^2 = -\beta/(\alpha + \beta)$; $g^2 = -1, g = i$; $G(0, 1)$ cümlesine kompleks sayı cümlesi denir.

B - (i) DUAL SAYILAR HALKASI

$(x_1, x_2) \rightarrow ((\alpha + \beta)x_1y_1 - \beta x_2y_2, (\alpha + \beta)(x_1y_2 + x_2y_1))$ ikinci işlemin tanımlandığı $\alpha = 1, \beta = 0$ ($\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$) koşulu için $\mathcal{C}(1, 0)$ halkasına dual sayılar halkası denir.

(ii) DUAL SAYILAR CÜMLESİ

$(x_1, x_2) \rightarrow (\alpha + \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)$ nin $\alpha=1$, $\beta=0$ ($\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$) için tanımladığı $g^2 = -\beta/(\alpha + \beta)$, $g^2=0$, $g=s$; $G(1,0)$ cümlesine dual sayılar cümlesi denir.

C- (i) (S) FAKTÖRLÜ HALKA

$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = ((\alpha - \beta)x_1y_1 - \beta x_2y_2, (\alpha - \beta)(x_1y_2 + x_2y_1))$ ikincinin $\alpha=0$, $\beta=-1$, ($\alpha^2 + \beta^2 = 0$) için tanımladığı $G(0,1)$ halkasına (s) faktörlü halka denir.

(ii) (s) FAKTÖRLÜ SAYI CÜMLESİ

$(x_1, x_2) \rightarrow (\alpha - \beta)(x_1 + x_2 \cdot g)$ nin $\alpha=0$, $\beta=-1$ ($\alpha^2 + \beta^2 \neq 0$) için tanımladığı, $g^2 = -\beta/(\alpha - \beta)$, $g^2=1$, $g=s$; $G(0,-1)$ cümlesine (s) faktörlü sayı cümlesi denir.

YANIK 1.15 - (KİNETİK FAKTOR)

Bir hareket, bir cismin bir noktadan bir noktaya, bir doğruya, bir düzleme veya bir yüzeye doğru hareket etmesi olarak tanımlanır. Bir hareketin kinematik faktörü, hareketin hızı, ivmesi ve konumu ile ilgili olarak tanımlanır.

YANIK 1.15 - (KİNETİK FAKTOR)

Bir hareketin kinematik faktörü, hareketin hızı, ivmesi ve konumu ile ilgili olarak tanımlanır. Bir hareketin kinematik faktörü, hareketin hızı, ivmesi ve konumu ile ilgili olarak tanımlanır.

Bir hareketin kinematik faktörü, hareketin hızı, ivmesi ve konumu ile ilgili olarak tanımlanır. Bir hareketin kinematik faktörü, hareketin hızı, ivmesi ve konumu ile ilgili olarak tanımlanır.

TANIM : 3.14 - (KİNEMATİK VE HALKA CİSİM KİNEMATİĞİ)

Nokta veya nokta sisteminin (zamana bağlı olarak) , bazı matematik tanımlar (ya da kural) veya etkenlerle yer değiştirmelerinin, (hareketlerinin) incelenmesi için kullanılan yöntemlere KİNEMATİK denir. Kütle ve kuvvet kavramlarına yer vermemesi nedeniyle mekanikten ayrılır. Kinematığı, geometrinin mekaniği olarak da tanımlanabilir. (BİBL. 10)

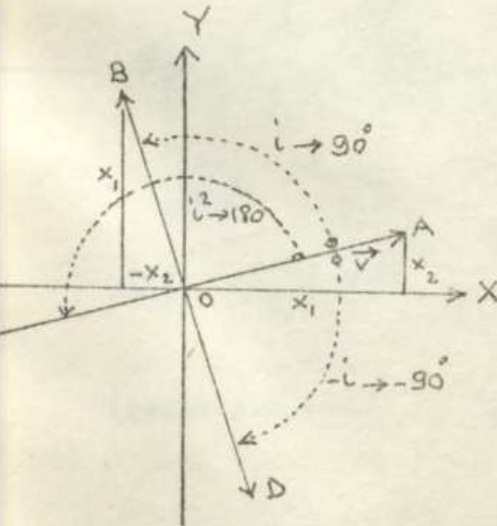
Cebirsel (ya da matematiksel) yapıtlarla, geometrik kavramlar, tanım veya şekiller arasında bir karşılık (tekabül) kurulabildiğinde, bazı cebirsel işlemlerin, geometride yer değiştirmeler olarak yorumlanabildiği bilinmektedir.

Biz burada yalnızca R^2 de halka, cisim veya modül gibi matematik yapıtlar ve bunlar için geçerli iç işlemler ile yönlendirilmiş doğru, nokta, nokta sistemleri (eğriler) ve bunların bazı hareketleri arasında konumuzun amacına yeterli bir karşılık bulunabileceğini yorumlayacağız ve o nedenle buna R^2 de HALKA-CİSİM KİNEMATİĞİ diyeceğiz.

TANIM : 3.15 - (KİNEMATİK FAKTÖR)

Bir halka, cisim elemanı karşılığı geometrik bir nesnenin, halka cisim işlemi sonucuna değişik bir durumu karşılık bulunabiliyorsa, işlem elemanlarından birine kinematik faktör (veya kinematik operatör) geometrik nesnenin hareketine de faktörün etkisi denilecektir.

TANIM : 3.16- (i) KİNEMATİK FAKTÖRÜ VE ETKİSİ



(şekil : 3.1^o)

$v = x_1 + x_2.i$, kompleks sayısının, ya da geometrik imgesi $\vec{OA} = \vec{v} = x_1 + x_2.i$ vektörünün, (i) nin

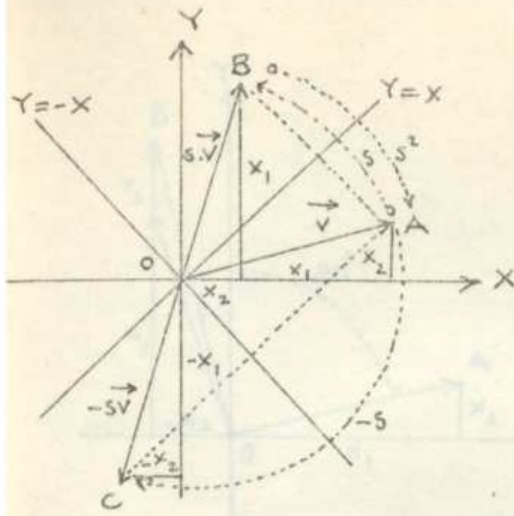
$i.v = i.(x_1 + x_2.i) = -x_2 + x_1.i$ cebirsel işlem sonucu, karşılık geometrik imgesi $i.\vec{v} = -x_2 + x_1.i = \vec{OB}$ vektörü ne ile (90°) lik dönme hareketine, (i) nin $\vec{v}$ vektöründeki kinematik etkisi ve (i) ye de kompleks yollar cisminin kinematik faktörü denilecektir.

$i \rightarrow 90^\circ$ dönme

$(i)^2.\vec{v} = -\vec{v} = -x_1 - x_2.i = \vec{OC}$

$(i)^2 \rightarrow 180^\circ$ dönme

$-i \rightarrow -90^\circ$ ters yönde dönme hareketlerine karşılık olacaktır. (şekil : 3.1^o)

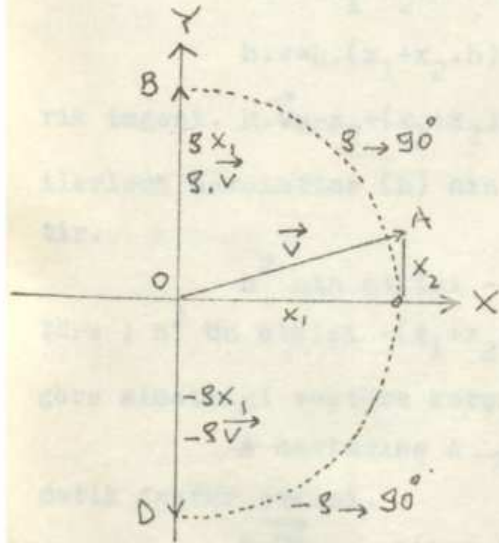


(şekil : 3.2^o)

$v = x_1 + x_2 \cdot s$, s faktörlü sayının, ya da geometrik imgesi $\vec{OA} = \vec{v} = x_1 + x_2 \cdot s$ vektörünün, (s) nin $s \cdot v = s(x_1 + x_2 \cdot s) = x_2 + x_1 \cdot s$ cebirsel işlem sonucu, karşılık geometrik imgesi $s \cdot \vec{v} = x_2 + x_1 \cdot s = \vec{OB}$ vektörü nedeni ile $y=x$ açılı ortayına göre simetri hareketine, (s) nin v vektörü üzerindeki kinematik etkisi ve (s) ye de s faktörlü sayılar halkasının kinematik faktörü deneyecektir.

$s \rightarrow y=x$ açılı ortayına göre A dan B ye simetri hareketine, $s^2 = 1 \rightarrow y = x$ açılı ortayına göre B den A ya simetri hareketine ; $-s \rightarrow y=-x$ açılı ortayına göre OA nın simetri hareketine karşılık olur. (şekil : 3.2^o)

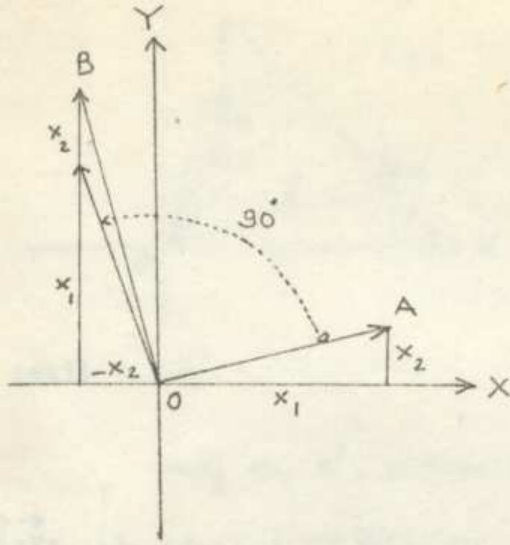
TANIM : 3.18 - (ξ) KİNEMATİK FAKTÖRÜ VE ETKİSİ



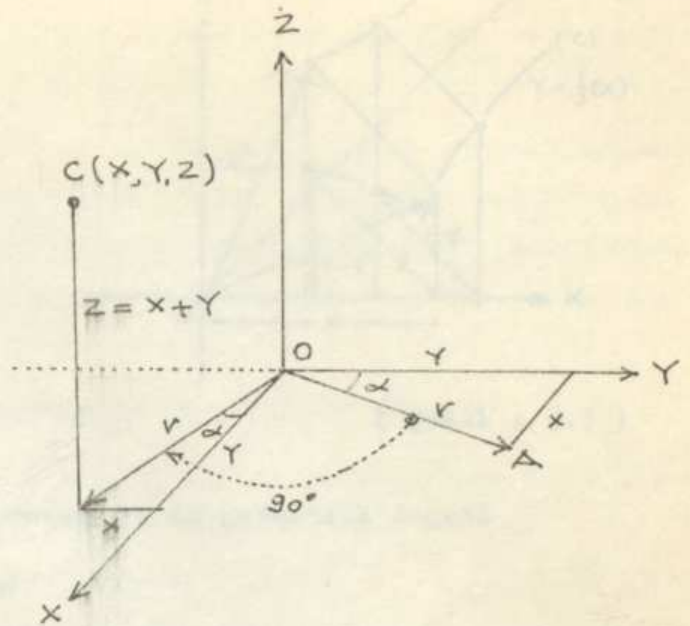
(şekil 3.3^o)

$v = x_1 + x_2 \cdot \xi$ dual sayısının, ya da geometrik imgesi $\vec{OA} = \vec{v} = x_1 + x_2 \cdot \xi$ vektörünün (ξ) nun $\xi \cdot \vec{v} = \xi(x_1 + x_2 \cdot \xi) = x_1 \cdot \xi$ cebirsel işlem sonucu, karşılık geometrik imgesi $\xi \cdot \vec{v} \rightarrow x_1 \cdot \xi = \vec{OB}$ vektörü nedeni ile x_1 , bileşeninin 90° döndürülmek suretil $\vec{OA}$ vektörünün, $\vec{OB}$ vektörüne dönüşmesine neden olan dönme hareketine (ξ) nun $\vec{v}$ üzerindeki kinematik etkisi ve (ξ) ya da dual sayılar halkasının kinematik faktörü deneyecektir.

$-\xi$, x_1 bileşeninin, ξ nun tersi yönündeki $-x_1 \xi \rightarrow \vec{OD}$ vektörüne veren -90° ters dönmeyi; $\vec{OB}$ nın OX üzerindeki bileşeni sıfır olduğundan dönmeyi söz konusu olamayacağı nedeni ile $\xi \cdot \vec{v} \rightarrow x_1 \cdot \xi = \vec{OB}$, $\xi \cdot \vec{OB} = \xi^2 \cdot \vec{OA} = 0$, $\xi^2 \rightarrow (0)$ cebirsel etkinliğine karşılık olur. (şekil 3.3^o)



(şekil 3.4°)



(şekil 3.5°)

$v = x_1 + x_2 \cdot h$, helisel sayısının, ya da geometrik imgesi

$\vec{OA} = \vec{v} = x_1 + x_2 \cdot h$ vektörünün, (veya A noktasının), h 'nin

$h \cdot v = h \cdot (x_1 + x_2 \cdot h) = -x_2 + (x_1 + x_2) \cdot h$ cebirsel işlem sonucu, karşılık geometrik imgesi. $h \cdot \vec{v} = -x_2 + (x_1 + x_2) \cdot h = \vec{OB}$ vektörü nedeni ile, 90° lik dönme ve $x_2 \cdot h$ düşey ilerleme hareketine (h) nin $\vec{v}$ vektörü üzerindeki kinematik faktörü adı verilecektir.

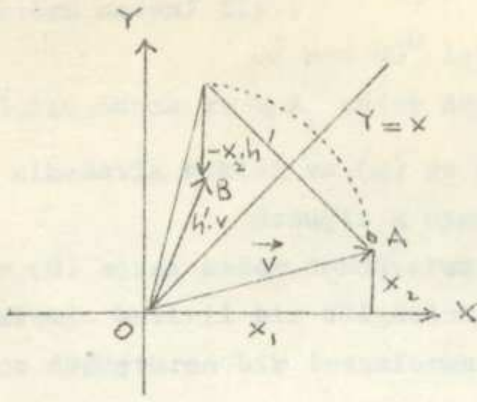
h^2 nin etkisi $-(x_1 + x_2) \cdot x \cdot h$, helisel sayısının geometrik imgesi vektöre; h^3 ün etkisi $-(x_1 + x_2 \cdot h)$ helisel sayısının geometrik imgesi $\vec{OA}$ nin (o) ya göre simetriği vektöre karşılık olacaktır (şekil : 3.4°)

A noktasına $A \rightarrow (x, y)$ veya $\vec{OA} \rightarrow x + y \cdot h$ karşılık tutulduğunda, h kinematik faktör etkisi.

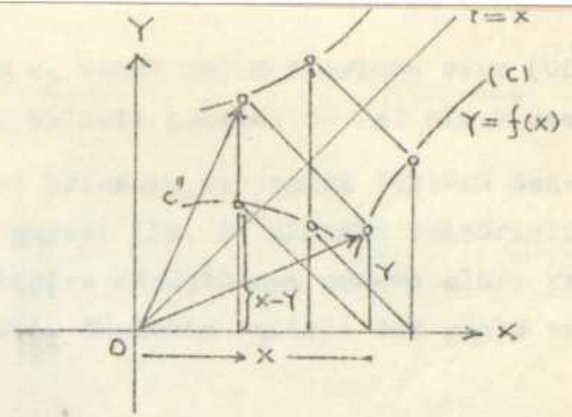
$h \cdot \vec{OA} \rightarrow h(x + y \cdot h) = -y + (x + y) \cdot h$ sonucuna (C) noktası karşılık tutulur ise, $c(X, Y, Z)$ olarak

$$X = -r \sin \alpha, \quad Y = r \cos \alpha, \quad Z = r(\sin \alpha + \cos \alpha) = -\sqrt{2} r \cos \alpha$$

bağıntıları nedeni ile, A'nın (r) yarıçaplı bir daire, veya belirli bir eğri çizmesi halinde C noktasının bir silindir ya da bir yüzey üzerine dairesel helis ya da umumî bir helis çizmesi söz konusu edilebileceğinden, bu cisme helisel cümle adı verilmiştir. (şekil 3.5°) (BİBL. IV)



(Şekil : 3.6⁰)



(Şekil : 3.7)

$v = x_1 + x_2 h'$, homotetik sayısının, ya da geometrik imgesi

$\vec{OA} = \vec{v} = (x_1 + x_2 \cdot h')$ vektörünün, (h') nün

$h' \cdot \vec{v} = h' \cdot (x_1 + x_2 \cdot h') = x_2 + (x_1 - x_2) h'$ cebirsel etkimesiz sonucu; karşılık img

$h' \vec{v} = x_2 + (x_1 - x_2) h' = \vec{OB}$ vektörü nedeni ile, A noktasının $y=x$ açısı ortayı göre simetrik dönme ve $-x_2 \cdot h'$ kadar düşey ilerleme hareketine h' nün $\vec{v}$ üzerinde

kinematik etkisi ve (h') ne de homotetik halkanın kinematik faktörü deneyecektir

(Şekil : 3.6⁰)

h' kinematik faktör etkimesinin R^2 de geometrik yorumu yapılmak isten

(Şekil 3.7) $y=f(x)$ fonksiyonunun temsil ettiği (c) eğrisinin önce, $y=x$ açısı ortay doğrusuna göre (c') simetriği alınmakta, ve daha^{sonra} (c') eğrisine bazı karakteristikleri bozmayan $Y=x-y$ dönüşümü uygulanmış olmaktadır.

Belirli koşullarla (c'') nün (c) nin bir homotetiği olması olasıdır. (Şekil : 3.7)

TANIM : 3.21 - (g) KİNEMATİK FAKTÖRÜ VE ETKİSİ

$\vec{v} = (\alpha + \beta) (x_1 + x_2 \cdot g)$ gen sayısının, geometrik imgesi :

$$\vec{OA} = x_1 + x_2 \cdot g, \quad \vec{OB} = \alpha (x_1 + x_2 \cdot g)$$

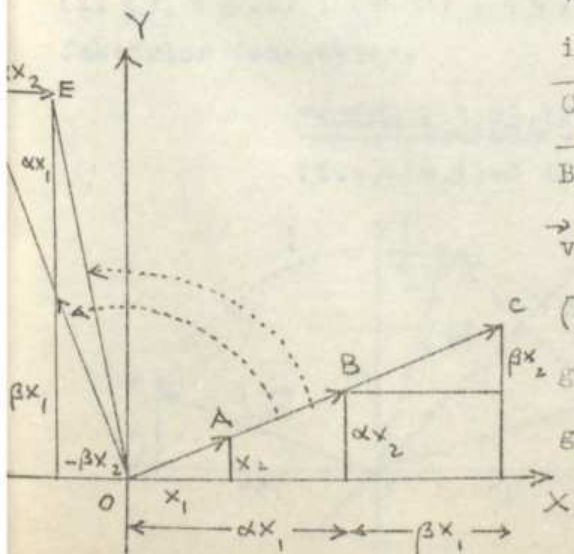
$$\vec{BC} = \beta (x_1 + x_2 \cdot g); \quad \vec{v} = \vec{OC} = \vec{OB} + \vec{BC}$$

$$\vec{v} = \vec{OC} = \alpha (x_1 + x_2 \cdot g) + \beta (x_1 + x_2 \cdot g) = (\alpha + \beta) (x_1 + x_2 \cdot g)$$

$(\vec{v})$ vektörüne (g) nin

$$\beta x_2 \cdot g \cdot \vec{v} = (\alpha + \beta) (x_1 \cdot g + x_2 \cdot g^2)$$

$$g \cdot \vec{v} = (\alpha + \beta) \cdot x_1 \cdot g - x_2 \beta =$$



(Şekil : 3.8)

vektörü nedeni ile :

OC nin 90° lik dönme ve αx_2 kadar yatay ilerleme veya $(\vec{OB})$ nin 90° lik dönme ve αx_1 kadar düşey ilerleme bileşik hareketine (g) nin $\vec{v}$ üzerinde ki kinematik etkisi ve (g) ye de gen sayılı helkanın kinematik faktörü denecektir.

Sonuçta α uygun seçilmek sureti ile, R^2 nin tüm vektörlerini bir (θ) açısı kadar döndürerek, OE vektörlerine dönüştürmek mümkün olur; yani (θ) düzlemin belirli bir bölgesindeki vektörleri, düzlemin belirli tek yönlü vektörlerine dönüştüren bir transformasyon olur.

TANIM : 3.22- (R^2 DE KİNEMATİK FAKTÖRLERİN TOPLAMI)

$i = g(0,1)$, $s = g(0,-1)$, $\xi = g(1,0)$ halka faktörlerinin aynı bir $\vec{v}$ vektörüne, $i.\vec{v}$, $s.\vec{v}$, $\xi.\vec{v}$ kinematik etkileri sonucu vektörlerin.

$$i.\vec{v} + s.\vec{v} = s.\vec{v} + i.\vec{v} = (i+s).\vec{v} = (s+i).\vec{v} = \vec{v}_1$$

$$s.\vec{v} + \xi.\vec{v} = \xi.\vec{v} + s.\vec{v} = (s+\xi).\vec{v} = (\xi+s).\vec{v} = \vec{v}_2$$

$$i.\vec{v} + \xi.\vec{v} = \xi.\vec{v} + i.\vec{v} = (i+\xi).\vec{v} = (\xi+i).\vec{v} = \vec{v}_3$$

toplamlarından elde edilen $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ vektörlerini veren

$i+s = s+i$, $s+\xi = \xi+s$, $i+\xi = \xi+i$ kinematik etkiler toplamına, kinematik faktörlerin toplamı denecektir.

TANIM : 3.23 - (R^2 DE KOMPOZE KİNEMATİK FAKTÖRLER)

i, s, ξ, g halka faktörlerinin aynı bir v vektörüne ard arda

$$i.(s.\vec{v}) = (i.s).\vec{v} = \vec{v}_1', \quad s.(i.\vec{v}) = (s.i).\vec{v} = \vec{v}_1'$$

$$i.(\xi.\vec{v}) = (i.\xi).\vec{v} = \vec{v}_2', \quad \xi.(i.\vec{v}) = (\xi.i).\vec{v} = \vec{v}_2'$$

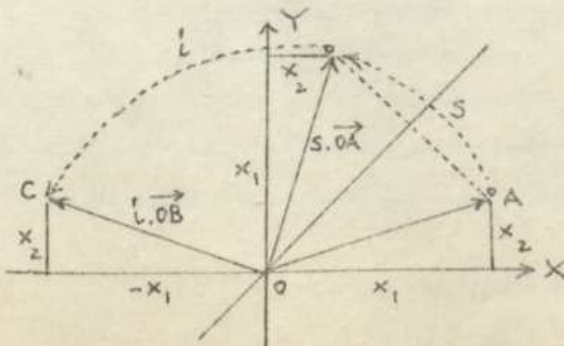
$$s.(\xi.\vec{v}) = (s.\xi).\vec{v} = \vec{v}_3', \quad \xi.(s.\vec{v}) = (\xi.s).\vec{v} = \vec{v}_3'$$
 etkileri sonucu elde

edilen $\vec{v}_1, \vec{v}_1'; \vec{v}_2, \vec{v}_2'; \vec{v}_3, \vec{v}_3'$ vektörlerini veren $(i.s), (s.i);$

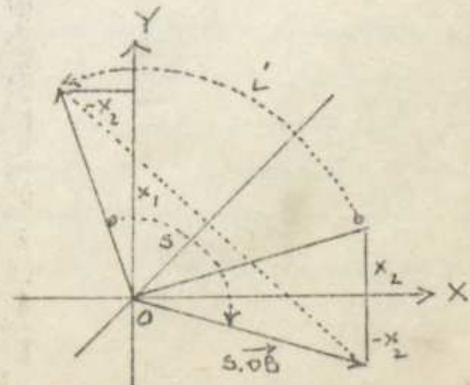
$(i.\xi), (\xi.i); (s.\xi), (\xi.s)$ kinematik etki bileşimlerine kompoze kinematik faktörler denecektir.

TEOREM : 3.23.12

$(i.s) + (s.i) = 0$ dir.



(Şekil : 3.90)



(Şekil : 3.100)

hareketi ve

$\vec{OB}$ vektörüne (i) ikinci i. $\vec{OB} = i. (\mathcal{S}. \vec{OA}) = (i.s). \vec{OA} = \vec{OC}$ hareketi ile $\vec{OC}$ vektörünü veren (i.s) kompoze kinematik faktörüdür (Şekil : 3.9)

$\vec{OA}$ vektörüne ilk (i), i. $\vec{OA} = \vec{OB}'$ 90°'lik dönme hareketi, ve

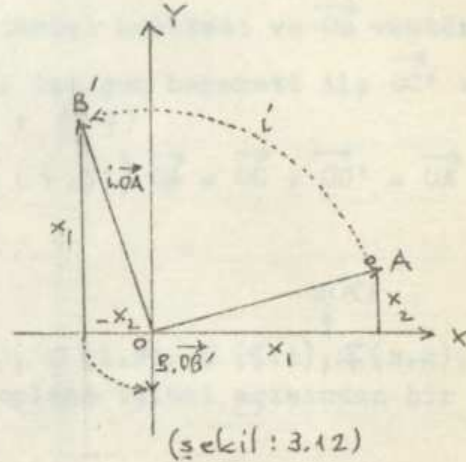
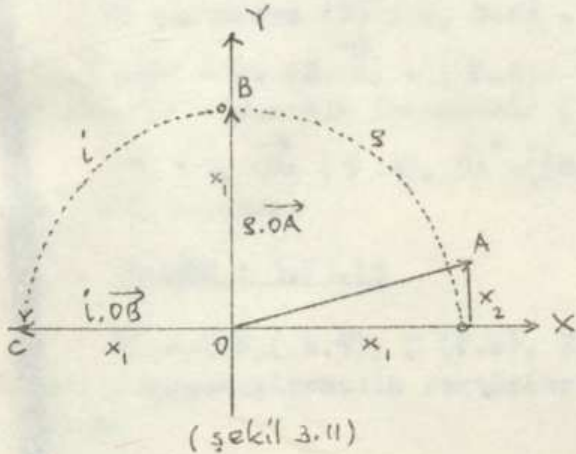
$\vec{OB}'$ vektörüne (s) ikinci $\mathcal{S}. \vec{OB}' = \mathcal{S}. (i. \vec{OA}) = (s.i). \vec{OA} = \vec{OC}'$, y=x açılırtay doğrusuna göre simetri hareketi ile $\vec{OC}'$ vektörünü veren (s.i) kinematik faktörüdür (Şekil : 3.10)

$$(i.s). \vec{OA} + (s.i). \vec{OA} = ((i.s) + (s.i)). \vec{OA} = \vec{OC} + \vec{OC}' = \vec{0} \text{ buradan}$$

$$(i.s) + (s.i) = 0 \text{ bulunur.}$$

TEOREM : 3.23.13

$$(i.s) + (s.i) = -1 \text{ dir.}$$



İsbat :

$\vec{OA}$ vektörüne (s) ilk, $\mathcal{S}. \vec{OA} = \vec{OB}$ izdüşüm hareketi ve $\vec{OB}$ vektörüne (i) ikinci i. $\vec{OB} = i. (\mathcal{S}. \vec{OA}) = (i.s). \vec{OA} = \vec{OC}$ hareketi ile $\vec{OC}$ vektörünü veren (i.s) kompoze kinematik faktörüdür (Şekil : 3.11)

$\vec{OA}$ vektörüne (i) ilk i. $\vec{OA} = \vec{OB}'$ dönme hareketi ve $\vec{OB}'$ vektörüne (s) ikinci $\mathcal{S}. \vec{OB}' = \mathcal{S}. (i. \vec{OA}) = (s.i). \vec{OA} = \vec{OC}'$ hareketi ile $\vec{OC}'$ vektörünü veren (s.i) kompoze kinematik faktörüdür (Şekil : 3.12)

$$(i.s). \vec{OA} + (s.i). \vec{OA} = ((i.s) + (s.i)). \vec{OA} = \vec{OC} + \vec{OC}' = - \vec{OA} \text{ nedeni ile}$$

$$(i.s) + (s.i) = -1 \text{ olur.}$$

TEOREM : 3,23.16

$(K^2, +, (\cdot))$ üçlüsü bir halkadır.

İsbat :

$(K^2, +)$ ikilisinin bir Abel gurubu olduğu ortaya konmuştur; $(K^2, (\cdot))$ ikilisinin birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlı olduğu doğrulanmalıdır. Kinematik faktörlerin etkimelerinin birleşimli olduğu gösterilmiştir. $(+)$ üzerine dağılım olduğu aşağıdaki tabloda septanabilir.

Halka değişimli değildir; fakat birim elemanı vardır.

← B						
A.B	$\bar{+}(g.i)$	$\bar{+}(i.g)$	$\bar{+}(i.s)$	$\bar{+}(s.i)$	$\bar{+}(g.s)$	$\bar{+}(s.g)$
$\bar{+}(g.i)$	$-(g.i)$	0	$-(g.s)$	$(g.s)$	$-(g.s)$	0
$\bar{+}(i.g)$	0	$(-i.g)$	$(s.g)$	$(-s.g)$	0	$(i.g)$
$\bar{+}(s.i)$	$(g.s)$	$(-s.g)$	-1	1	$(g.i)$	$(-i.g)$
$\bar{+}(i.s)$	$(-g.s)$	$(s.g)$	1	-1	$(g.s)$	$(i.g)$
$\bar{+}(g.s)$	$(g.i)$	0	$(-g.i)$	$(g.i)$	$(g.s)$	0
$\bar{+}(s.g)$	0	$(-s.g)$	$(g.i)$	$(s.g)$	0	$(s.g)$

Tablo yalnız $(+)$ işaretler gözönüne alınarak düzenlenmiştir.

(i, g, s) in bir arada $(\cdot)$ işlemine göre değişimliliği için aşağıdaki tablo geçerlidir.

$g.(s.i) = g$	$s.(i.s) = -g$	$s.(g.i) = i-g$	$s.(i.g) = -g$	$i.(s.g) = g$	$i.(g.s) = i-g$
$(s.i).g = -g$	$(i.s).g = g$	$(g.i).s = -g$	$(i.g).s = i-g$	$(s.g).i = i-g$	$(g.s).i = g$

Tanımlanan i, g, s ve kompoze $(i.g)$, $(g.s)$, $(s.i)$ tasvir ya da kinematik faktörlerle bazı yeni sayı cümleleri vektör uzayları ve modül yapıları oluşturacak. Ve bu çalışmaya, Türk Üniversitesinin değerli bir Öğretim Üyesi bir Profesörünün adını vereceğiz.

(*) (*)
TANIM : 3,24. (BERKİ SAYILARI, BERKİ VEKTÖR UZAYLARI)

$X_1, X_2 \in R$; $(i.g) \in C \times D$; $(gs) \in D \times S$; $(s.i) \in S \times C$ olarak $[X_1 + X_2 (i.g)]$, $[X_1 + X_2 (g.i)]$; $[X_1 + X_2 (gs)]$, $[X_1 + X_2 (s.g)]$; $[X_1 + X_2 (si)]$, $[X_1 + X_2 (is)]$ cebirsel yapısındaki elemanlara BERKİ sayıları denecek ve $B(i.s)$, $B(s.i)$; $B(gs)$, $B(s.g)$; $B(g.i)$, $B(i.g)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 3, 24.17

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R$; $i.g \in C \times D$ olarak $X_1 + X_2 (i.g) \in B(i.g)$; $Y_1 + Y_2 (i.g) \in B(i.g)$ elemanları için $(+)$ toplama ve $(\cdot)$ çarpma denilecek işlemleri :

$$(+) : (X_1 + X_2 i.g) + (Y_1 + Y_2 i.g) = (X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2)(i.g)$$

(Toplam ve çarpımın tanımlanmasında $(X_1 + X_2 i)$, $(Y_1 + Y_2 i)$ elemanlarının, R veel sayılar cümlesinin cebir kurallarını koruduğu düşünülmüş, kinematik faktörler için bilinen skalerle değişimlilik

$$i. X_1 = X_1.i; \quad \Im.X_1 = X_1.\Im; \quad i.X_1.\Im = X_1(i.\Im) = (i.\Im).X_1 \text{ ve}$$

$i.\Im + \Im.i = -1$ veya $i.\Im = -1 - \Im i$, $(i.\Im).(i.\Im) = -(i.\Im)$ bağıntıları gözönünde bulundurulmuştur.)

(*) Büyük ve zarif insan vasıfları, Türk Matematik çalışmalarına önemli katkıları (ODTÜ - Türkiye'de matematik çalışmaları- Erdal İnönü Yayın No: 26,) ile her zaman ihtiramla şükranla anacağım aziz hocam Prof. Dr. BERKİ YURTSEVER'e ithaf

İsbat :

$(C \times D, +)$ ikilisi bir Abel gurubudur. $(0 + 0.i\Im)$ sıfır elemandır. $(X_1 + X_2 i\Im)$ nun ters elemanı $(-X_1 - X_2 i\Im)$ dor; değişimli ve birleşimlidir.

$(C \times D, (.))$ ikilisi birleşimli ve dağılımlıdır, birim eleman $(1+0.i\Im)$ $X_1 \neq 0$, ve $X_1 \neq X_2$ olan bütün elemanların ters elemanları mevcuttur.

TEOREM : 3.24.18

$(X_1 + X_2 i\Im) \in B(i\Im)$, Berki sayılar cümlesi (R) veel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı teşkil eder.

İsbat :

$$b_1 \in B(i\Im), b_2 \in B(i\Im), \alpha, \beta \in R, 1 \in R, (1 + 0.i) \in B(i\Im) \text{ ise}$$

$$(i) \alpha(b_1 + b_2) = \alpha b_1 + \alpha b_2 \in B(i\Im)$$

$$(ii) (\alpha + \beta) b_1 = \alpha b_1 + \beta b_1 \in B(i\Im)$$

$$(iii) (\alpha.\beta) b_1 = \alpha(\beta b_1) \in B(i\Im)$$

$$(iv) \sum b_1 = b_1 \in B(i\Im)$$

$$R \times B(i\Im) \rightarrow B(i\Im) \text{ olur.}$$

TEOREM : 3.24.19

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R; \Im s \in D \times S$ olarak, $X_1 + X_2 (\Im s) \in B(\Im s);$ $Y_1 + Y_2 (\Im s) \in B(\Im s)$ elemanları için $(+)$ toplama ve $(.)$ çarpma denilecek işlemler.

$$(+) (X_1 + X_2 \Im s) + (Y_1 + Y_2 \Im s) = (X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2) \Im s$$

$$(.) (X_1 + X_2 \Im s) + (Y_1 + Y_2 \Im s) = X_1 Y_1 + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + X_2 Y_2) \Im s$$

ile tanımlanıyor ise $B(\Im s.)$ be.ki sayılar cümlesi bir halka teşkil eder.

faktörler için bilinen skalerle değişimlilik.

$$S. X_1 = X_1 S; S. X_1 = X_1 . S; S. X_1 . S = X_1 (SS) = (SS) X_1 \text{ ve}$$

$SS + SS = 1$ veya $SS = 1 - SS$, $(SS). (SS) = SS$ bağıntıları gözön bulundurulmuştur.)

İsbat :

$(D \times S, +)$ ikilisi bir Abel gurubudur; $(0 + 0. SS)$ sıfır elemandır; $(X_1 + X_2 . SS)$ in ters elemanı $(-X_1 - X_2 . SS)$ dir; değişimli ve birleşimlidir.

$(D \times S, (.))$ ikilisi birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlıdır. Birim eleman $(1 + 0. SS)$ dir. $X_1 \neq 0$ ve $X_1 \neq -X_2$ olan bütün elemanların ters elemanları mevcuttur.

TEOREM : 3.24.20

$(X_1 + X_2 . SS) \in B(SS)$, Bevki sayılar cümlesi (R) veel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı teşkil eder.

İsbat :

(Bak Teorem 3.24,18)

TEOREM : 3.24.21

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R$; $s i \in S \times C$ olarak, $X_1 + X_2 . (si) \in B(s i)$ $Y_1 + Y_2 . (si) \in B(s i)$ elemanları için $(+)$ toplama, ve $(.)$ çarpma denilecek işlemler :

$(+)$ $(X_1 + X_2 . si) + (Y_1 + Y_2 . si) = (X_1 . Y_1 + X_2 . Y_2) + (X_1 . Y_2 + X_2 . Y_1)$ tanımlanıyor ise $B(s i)$, bevki sayılar cümlesi bir halka teşkil eder.

(Toplam ve çarpımın tanımlanmasında $(X_1 + X_2 . si), (Y_1 + Y_2 . si)$ elemanla R veel sayılar cümlesinin cebir kurallarını koruduğu düşünülmüş, kinematik faktör için bilinen skalerle değişimlilik

$$S. X_1 = X_1 S; i. X_1 = X_1 . i S. X_1 . i = X_1 (S.i) = (si) X_1 \text{ ve}$$

$Si + is = 0$ veya $si = -is$, ve $(si). (si) = 1$ bağıntıları gözönünde bulun durulmuştur.

İsbat :

$(S \times C, +)$ ikilisi bir Abel gurubudur; $(0 + 0. si)$ sıfır elemandır; $(X_1 + X_2 . si)$ in ters elemanı $(-X_1 - X_2 . si)$ dir; değişimli ve birleşimlidir.

$(S \times C, (.))$ ikilisi birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlıdır. Birim eleman $(1 + 0. si)$ dir. $X_1 \neq X_2$ olan bütün elemanların ters elemanları mevcuttur

TEOREM : 3.24.22

$B(s i)$, bevki halkası (S) s faktörlü sayılar halkasına $+, T$; ve $(.), 1$; işlemleri üzerinden izomorftur.

İsbat :

(Bak Tanım : 2,7)

bir vektör uzayı oluşturur.

İsbat :

(Bak Teorem 2.24,18)

TANIM : 3,25 - BERKİ VEKTÖRLERİ)

$X_1, X_2, \dots, X \in R$, $i, \mathcal{S}, s$ kinematik faktör ve $i\mathcal{S}, \mathcal{S}s, si$ kompozite kinematik faktörler olarak, elemanlar arası iki iç işlemi belirlenebilir.

$$1) (X_1 \mathcal{S}s + X_2 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}s, i\mathcal{S})$$

$$2) ((X_1 - X_2 i) \mathcal{S}s - (X_1 + X_2 i) i\mathcal{S}) \in B(i, \mathcal{S}s, i\mathcal{S})$$

$$3) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 si) \in B(1, \mathcal{S}, si)$$

$$4) (X_1 \mathcal{S} + X_2 \mathcal{S}s + X_3 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}, \mathcal{S}s, i\mathcal{S})$$

$$5) (X_1 + X_2 \mathcal{S}s + X_3 i\mathcal{S}) \in B(1, \mathcal{S}s, i\mathcal{S})$$

$$6) (X_1 + X_2 s + X_3 i + X_4 si) \in B(1, s, i, si)$$

$$7) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 s + X_4 s\mathcal{S}) \in B(1, \mathcal{S}s, s\mathcal{S})$$

$$8) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 i + X_4 \mathcal{S}i) \in B(1, \mathcal{S}, i, \mathcal{S}i)$$

$$9) (X_1 + X_2 i\mathcal{S} + X_3 \mathcal{S}s + X_4 si) \in B(1, i\mathcal{S}, \mathcal{S}s, si)$$

$$10) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 i\mathcal{S} + X_4 si + X_5 \mathcal{S}s) \in B(1, \mathcal{S}, i\mathcal{S}, si, \mathcal{S}s)$$

$$11) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 i + X_4 \mathcal{S}i + X_5 s\mathcal{S}) \in B(1, \mathcal{S}, i, \mathcal{S}i, s\mathcal{S})$$

$$12) (X_1 + X_2 \mathcal{S} + X_3 s + X_4 i + X_5 si + X_6 i\mathcal{S} + X_7 \mathcal{S}s) \in B(1, \mathcal{S}, s, i, \dots)$$

Cebirsel, yapısındaki veya $i, \mathcal{S}, s, i\mathcal{S}, \mathcal{S}s, si$ kinematik faktörlerin lineer kombine şeklinde ifade edilebilecek elemanlara değişik boyuttan Berki vektörleri denecekti

Bu vektörlerin tamamının, bir kaç örneği aşağıda verilecek (+) toplama ve çarpma denecek işlemlerin tanımı ile halka ve R üzerinden vektör uzayı, ve R den farklı halkalar üzerinden dahi bazılarının yine vektör uzayı ve modül oluşturacaklı görülecektir.

TEOREM : 3.25,24

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R$; $\mathcal{S}s \in D \times S$; $i\mathcal{S} \in C \times D$ olarak $(X_1 \mathcal{S}s + X_2 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}s, i\mathcal{S})$; $(Y_1 \mathcal{S}s + Y_2 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}s, i\mathcal{S})$ ile ifade edilen elemanlar içi (+) toplama, (.) çarpma denilecek işlemler :

$$(+)(X_1 \mathcal{S}s + X_2 i\mathcal{S}) + (Y_1 \mathcal{S}s + Y_2 i\mathcal{S}) = (X_1 + Y_1) \mathcal{S}s + (X_2 + Y_2) i\mathcal{S}$$

$$(.)(X_1 \mathcal{S}s + X_2 i\mathcal{S}) \cdot (Y_1 \mathcal{S}s + Y_2 i\mathcal{S}) = X_1 Y_1 (\mathcal{S}s) - X_2 Y_2 (i\mathcal{S}) \text{ ile tanımlanıyor ise, } B(\mathcal{S}s, i\mathcal{S}) \text{ Berki vektörleri cümlesi değişimli bir cisimdir.}$$

(Toplam ve çarpımın tanımlanmasında $(X_1 \mathcal{S}s + Y_2 i\mathcal{S})$, $(Y_1 \mathcal{S}s + Y_2 i\mathcal{S})$ elemanlarının, R veel sayılar cümlesi cebir kurallarını koruduğu düşünülmüş, kinematik faktörler için bilinen skalerlerle değişimlilik ve

$\mathcal{S}i + i\mathcal{S} = -1$; $\mathcal{S}s + s\mathcal{S} = 1$, $s\mathcal{S} + i\mathcal{S} = 0$ ($\mathcal{S}s$). ($i\mathcal{S}$) = ($i\mathcal{S}$). ($\mathcal{S}s$) = 0 bağıntıları gözönünde tutulmuştur.

$(B(\mathcal{S}, i\mathcal{S}), +)$ ikilisi bir Abel gurubudur. $0.\mathcal{S} + 0.i\mathcal{S} = 0$ sıfır elemandır. $(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S})$ nun ters elemanı $(-X_1\mathcal{S} - X_2 i\mathcal{S})$ dur. değişimli ve birleşimlidir.

$(B(\mathcal{S}, i\mathcal{S}), (.))$ ikilisi, birleşimli, $(+)$ üzerine dağılımlı olup birim elemanı $(\mathcal{S} - i\mathcal{S})$ dur. Abel gurubunun etkisiz (sıfır) elemanını içermez. Her $(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S})$ elemanının $(X_1 + X_2 \neq 0)$ $(1/X_1)\mathcal{S} + (1/X_2)i\mathcal{S}$ ters elemanı vardır. ve $(.)$ işlem değişimlidir.

TEOREM : 3.25,25

$B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$, Berki vektörleri R üzerinden bir vektör uzayı, ve $b(\mathcal{S})$, Berki sayı cümlesi üzerinden bir modül oluşturur.

İsbat :

a) (Bak : Teorem 3.24,18)

b) $(\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}), (\beta_1 + \beta_2 \mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}), (1 + 0.\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S})$

$(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S}), (Y_1\mathcal{S} + Y_2 i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$ olsun

(i) $(\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S})(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) = (\alpha_1 + \alpha_2)X_1\mathcal{S} + \alpha_1 X_2 i\mathcal{S} \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$

(ii) $(\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S})[(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) + (Y_1\mathcal{S} + Y_2 i\mathcal{S})] =$

$[(\alpha_1 + \alpha_2)X_1\mathcal{S} + \alpha_1 X_2 i\mathcal{S}] + [(\alpha_1 + \alpha_2)Y_1\mathcal{S} + \alpha_1 Y_2 i\mathcal{S}] =$

$[(\alpha_1 + \alpha_2)(X_1 + Y_1)\mathcal{S} + \alpha_1(X_2 + Y_2)i\mathcal{S}] \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$

(iii) $((\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S}).(\beta_1 + \beta_2 \mathcal{S})).(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) = (\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S})[(\beta_1 + \beta_2 \mathcal{S})(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S})]$; sol yan

$[\alpha_1(\beta_1 + (\alpha_1\beta_2 + \alpha_2\beta_1 + \alpha_2\beta_2)\mathcal{S})](X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) =$

$[(\alpha_1\beta_1 + \alpha_1\beta_2 + \alpha_2\beta_1 + \alpha_2\beta_2).X_1\mathcal{S} + \alpha_1(\beta_1 X_2 i\mathcal{S})] \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$

Sağ yan

$(\alpha_1 + \alpha_2 \mathcal{S})[(\beta_1 + \beta_2)X_1\mathcal{S} + \beta_1 X_2 i\mathcal{S}] =$

$[(\alpha_1 + \alpha_2).(\beta_1 + \beta_2)].X_1\mathcal{S} + \alpha_1\beta_1 X_2 i\mathcal{S} \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$

(iv) $(1 + 0\mathcal{S}).(X_1\mathcal{S} + X_2 i\mathcal{S}) = X_1(\mathcal{S}) + X_2(i\mathcal{S})$ bulunur.

TEOREM : 3.25,26

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R; i \in C; i\mathcal{S} \in C \times D; \mathcal{S} \in D \times S$

$((X_1 - X_2 i)\mathcal{S} - (X_1 + X_2 i).i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$

$((Y_1 - Y_2 i)\mathcal{S} - (Y_1 + Y_2 i).i\mathcal{S}) \in B(\mathcal{S}, i\mathcal{S})$ ile ifade edile

elemanlar için $(+)$ toplam, $(.)$ çarpım deneyecek iş işlemler:

$((X_1 + Y_1) - (X_2 + Y_2)i) \xi s - ((X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2)i) i \xi$
 $(.) \left[(X_1 - X_2 i) \xi s - (X_1 + X_2 i) i \xi \right] \cdot \left[(Y_1 - Y_2 i) \xi s - (Y_1 + Y_2 i) i \xi \right]$
 $\left[(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) - (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) i \right] \xi s - \left[(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) i \right] i$
 ile tanımlanıyor ise $B(\xi s, i \xi)$ cümlesi değişimli bir cisimdir.

(Toplam ve çarpımın tanımlanmasında

$(X_1 - X_2 i) \xi s - (X_1 + X_2 i) i \xi$; $(Y_1 - Y_2 i) \xi s - (Y_1 + Y_2 i) i \xi$ elemanlarının R , veel sayılar cümlesinin cebir kurallarını koruduğu ve kinematik faktörlerin skalerlerle değişimlilik özelliği ile

$(\xi s) \cdot (\xi s) = \xi s$, $(i \xi) \cdot (i \xi) = -i \xi$; $(\xi s) \cdot (i \xi) = (i \xi)$
 $(\xi s) = 0$ bağıntıları gözönünde tutulmuştur.

İsbat :

$(B(\xi s, i \xi), +)$ ikilisi bir Abel gurubudur; $X_1 = 0, X_2 = 0$ sıfır elemanı oluşturur; değişimli, birleşimli, ters elemanlıdır.

$(B(\xi s, i \xi), (.))$ ikilisi, birleşimli, $(+)$ üzerine dağılımlıdır.

$X_1 = 1, X_2 = 1, (1 - i) \xi s - (1 + i) i \xi$ birim elemanı oluşturur.
 $(X_1 - X_2 i) \xi s - (X_1 + X_2 i) i \xi$, nun ters elemanı

$\left[((X_1 + X_2) - (X_1 - X_2) i) / X_1^2 + X_2^2 \right] \xi s - \left[((X_1 + X_2) + (X_1 - X_2) i) / X_1^2 + X_2^2 \right] i \xi$ dur

Halkanın sıfır böleni elemanı bulunmadığı ve her elemanın da ters elemanı mevcut olduğundan bu üçlü bir cisimdir.

TEOREM : 3.25,27

$B(\xi s, i \xi)$, Berki cismi a) R veel sayılar cismi üzerinden b) C kompleks sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı oluşturur.

İsbat :

a) Bak (Teorem : 3.24,18)

b) Bak (Teorem : 3.25,25)

TEOREM : 3.25,28

$X_1, X_2, X_3, Y_1, Y_2, Y_3 \in R$; $\xi \in D$, $(si) \in S \times C$, olarak

$(X_1 + X_2 \xi + X_3 si) \in B(\xi, si)$, $(Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 si) \in B(\xi, si)$

ile ifade edilen elemanlar için $(+)$ toplam, çarpım $(.)$ denilecek iç işlemler.

$(+) (X_1 + X_2 \xi + X_3 si) + (Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 si) = (X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2) \xi + (X_3 + Y_3) si$

$(.) (X_1 + X_2 \xi + X_3 si) \cdot (Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 si) =$

$(X_1 Y_1 + X_3 Y_3) + (X_1 Y_2 + X_2 Y_3 + X_3 Y_1 - X_3 Y_2) \xi + (X_1 Y_3 + X_3 Y_1) si$ ile

tanımlanıyor ise $B(\xi, si)$ cümlesi bir halkadır.

(Toplam ve çarpım işlemlerinin tanımlanmasında $(X_1 + X_2 \xi + X_3 \text{ si }), (Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 \text{ si })$ elemanlarının R, veel sayılar cümlesinin toplama ve çarpma kurallarını koruduğu düşünülmüş ve kinematik faktörlerin skalerlerle değişimliği ile,

$\xi^2 = 0$, $(\text{si}) \cdot (\text{si}) = 1$, $\xi(\text{si}) = \xi$, $(\text{si}) \cdot \xi = -\xi$ bağıntıları gözönüne alınmıştır.

İsbat :

$(B (\xi, \text{si}), +)$ ikilisi bir Abel gurubudur; değişimli birleşimli 0 sıfır eleman $(0 + 0\xi + 0. \text{si})$ dir. Her elemanın tersi vardır.

$B (\xi, \text{si}, (.))$ ikilisi, birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlıdır. $(1 + 0\xi + 0. \text{si})$ birim elemandır.

$$\begin{vmatrix} X_1 & 0 & X_3 \\ X_2 & X_1 - X_3 & X_2 \\ X_3 & 0 & X_1 \end{vmatrix} = (X_1^2 + X_3^2) \cdot (X_1 - X_3) = \neq 0 \text{ için } (X_1 \neq X_3)$$

olan tüm elemanların ters elemanı vardır. ve :

$(X_1 + X_2 \xi + X_3 \text{ si}) \in B (\xi, \text{si})$ nin ters elemanı,

$(1 / (X_1^2 + X_3^2)) \cdot (X_1 + X_2 \xi + X_3 \text{ si})$ dir.

Halka $(.)$ işlemi açısından değişimli değildir.

TEOREM : 3. 25,29

$B (\xi, \text{si})$ halkası, a) R veel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayıdır.
b) D dual sayılar halkası üzerinden bir modül oluşturur.

İsbat :

a) Bak Teorem (3.24,18)

$(X_1 + X_2 s + X_3 si) \in B(s, si), (Y_1 + Y_2 s + Y_3 si) \in B(s, si)$ olsun :

$$(i) (\alpha_1 + \alpha_2 s) \cdot (X_1 + X_2 s + X_3 si) = \alpha_1 \cdot X_1 + (\alpha_1 \cdot X_2 + \alpha_2 \cdot X_1 + \alpha_2 \cdot X_3) s + \alpha_1 \cdot X_3$$

$$(ii) [(\alpha_1 + \alpha_2 s) + (\beta_1 + \beta_2 s)] (X_1 + X_2 s + X_3 si) =$$

$$[(\alpha_1 + \beta_1) + (\alpha_2 + \beta_2) s] (X_1 + X_2 s + X_3 si) =$$

$$(\alpha_1 + \beta_1) X_1 + [(\alpha_1 + \beta_1) X_2 + (\alpha_2 + \beta_2) X_1 + (\alpha_2 + \beta_2) X_3] s + (\alpha_1 + \beta_1) X_3$$

diğer taraftan.

$$(\alpha_1 + \alpha_2 s) \cdot (X_1 + X_2 s + X_3 si) + (\beta_1 + \beta_2 s) \cdot (X_1 + X_2 s + X_3 si) =$$

$$\alpha_1 \cdot X_1 + (\alpha_1 X_2 + \alpha_2 \cdot X_1 + \alpha_2 X_3) s + \alpha_1 X_3 si + \beta_1 \cdot X_1 + (\beta_1 \cdot X_2 + \beta_2 \cdot X_1 + \beta_2 X_3) s + \beta_1 X_3$$

den.

$$(\alpha_1 + \beta_1) \cdot X_1 + [(\alpha_1 + \beta_1) X_2 + (\alpha_2 + \beta_2) X_1 + (\alpha_2 + \beta_2) X_3] s + (\alpha_1 + \beta_1) X_3 si$$

bulunur.

$$(iii) [(\alpha_1 + \alpha_2 s) (\beta_1 + \beta_2 s)] (X_1 + X_2 s + X_3 si) =$$

$$(\alpha_1 + \alpha_2 s) [(\beta_1 + \beta_2 s) \cdot (X_1 + X_2 s + X_3 si)] \text{ dir. Zira :}$$

eşitliğin sol yanı :

$$[\alpha_1 \beta_1 + (\alpha_2 \beta_1 + \alpha_1 \beta_2) s] (X_1 + X_2 s + X_3 si) =$$

$$\alpha_1 \beta_1 \cdot X_1 + [\alpha_1 \beta_1 X_2 + (\alpha_2 \beta_1 + \alpha_1 \beta_2) (X_1 + X_3)] s + \alpha_1 \beta_1 \cdot X_3 si$$

Eşitliğin sağ yanı :

$$(\alpha_1 + \alpha_2 s) [\beta_1 X_1 + (\beta_1 X_2 + \beta_2 X_1 + \beta_2 X_3) s + \beta_1 X_3 si] =$$

$$\alpha_1 \beta_1 X_1 + [(\alpha_1 \beta_2 + \alpha_2 \beta_1) \cdot (X_1 + X_3)] s + \alpha_1 \beta_1 X_3 si \text{ bulunur.}$$

$$(iv) (1 + 0 \cdot s) \cdot (X_1 + X_2 s + X_3 si) = X_1 + X_2 s + X_3 si \text{ olur.}$$

TEOREM : 3.25.30

$X_1, X_2, X_3, Y_1, Y_2, Y_3 \in R, s \in D, i s \in C \times D$ olarak

$$(X_1 + X_2 s + X_3 i s) \in B(1, s, i s), (Y_1 + Y_2 s + Y_3 i s) \in B(1, s, i s) \text{ ile}$$

ifade edilecek elemanlar için (+) toplam (.) çarpım denilecek iç işlemler :

$$(+): (X_1 + X_2 s + X_3 i s) + (Y_1 + Y_2 s + Y_3 i s) = (X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2) s + (X_3 + Y_3) i s$$

$$(.): (X_1 + X_2 s + X_3 i s) \cdot (Y_1 + Y_2 s + Y_3 i s) =$$

$$X_1 Y_1 + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_3) s + (X_1 Y_3 + X_3 Y_1 - X_3 Y_3) i s, \text{ ile tanımlanıyor ise } B(1, s, i) \text{ cümlesi değişimli olmayan bir halkadır.}$$

1 2 3 1 2 3
cebir kurallarını koruduğu düşünülür, ve kinematik faktörlerin skalerlerle değişim-
liği ile

$\xi^2 = 0$, $\xi \cdot (\xi i) = 0$, $\xi i + i \xi = -1$, $(i \xi) \cdot (i \xi) = -i \xi$ bağıntıları gözönüne
bulundurulmuştur.)

İsbat :

$(B(1, \xi, i \xi), +)$ ikilisi bir Abel grubudur; değişimli birleşimli olup,
sıfır eleman $(0 + 0 \cdot \xi + 0 \cdot i \xi)$ dur; ters elemanı vardır.

$(B(1, \xi, i \xi), (\cdot))$ ikilisi birleşimli, $(+)$ üzerine dağılımıdır.
 $(1 + 0 \cdot \xi + 0 \cdot (i \xi))$, birim elemandır.

$(X_1 + X_2 \xi + X_3 i \xi)$ nun ters elemanı

$(1/X_1) - [X_2 / X_1 (X_1 - X_3)] \xi - [X_3 / X_1 (X_1 - X_3)] i \xi$ dur.

halka değişimli değildir.

TEOREM : 3.25, 31

$B(1, \xi, i \xi)$ halkası, a) Reel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı,
b) D, dual sayılar halkası üzerinden bir modül oluşturur.

İsbat :

a) Bak (Teorem : 3.25, 18

b) Bak (Teorem : 3.25, 29

TEOREM : 3.25, 32

$X_1, X_2, X_3, X_4, Y_1, Y_2, Y_3, Y_4 \in R$, $i \xi \in C \times D$, $i \in C$, $\xi \in D$ olarak

$(X_1 + X_2 \cdot \xi + X_3 i + X_4 \xi i) \in B(1, \xi, i, \xi i)$

$(Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 i + Y_4 \xi i) \in B(1, \xi, i, \xi i)$ ile ifade edilen elemanlar

için, $(+)$ toplam, $(\cdot)$ çarpım denilecek iç işlemler :

$(+) : (X_1 + X_2 \cdot \xi + X_3 i + X_4 \xi i) + (Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 i + Y_4 \xi i) =$

$(X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2) \xi + (X_3 + Y_3) i + (X_4 + Y_4) \xi i$ ve

$(\cdot) : (X_1 + X_2 \xi + X_3 i + X_4 \xi i) \cdot (Y_1 + Y_2 \xi + Y_3 i + Y_4 \xi i) =$

$(X_1 Y_1 - X_3 Y_2 - X_3 Y_3) + (X_2 Y_1 + X_1 Y_2 - X_4 Y_2 - X_4 Y_3 + X_3 Y_4) \xi +$

$(X_3 Y_1 + X_1 Y_3 - X_3 Y_4) i + (X_4 Y_1 - X_3 Y_2 + X_2 Y_3 + X_1 Y_4 - X_4 Y_4) \xi i$

tanımlanıyor ise $B(1, \xi, i, \xi i)$ cümlesi bir halkadır. Ve değişimli değildir.

$(Y_1 + Y_2 s + Y_3 i + Y_4 s i)$ elemanlarının R veel sayılar cümlesinin toplama, çarpma cebir kurallarını koruduğu düşünülmüş kinematik faktörlerin skalerlerle değişimliliği ile, $s^2 = 0, i^2 = -1, (s i)(s i) = -s i, s i = -1 - i s$ bağıntıları gözönünde bulundurulmuştur.

İsbat :

$(B(1, s, i, s i), (+))$ ikilisi, bir Abel grubudur; değişimli birleşimli olup, sıfır elemanı $(0 + 0s + 0i + 0s i)$ dir. Her elemanın ters elemanı vardır.

$(B(1, s, i, s i), (·))$ ikilisi, birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlıdır. Birim elemanı $(1 + 0s + 0i + 0s i)$ dir.

$$\begin{vmatrix} x_1 & -x_3 & x_3 & 0 \\ x_2 & (x_1 - x_4) & -x_4 & x_3 \\ x_3 & 0 & x_1 & -x_3 \\ x_4 & -x_3 & x_2 & (x_1 - x_4) \end{vmatrix} = [(x_1^2 + x_3^2) + (x_2 \cdot x_3 - x_1 \cdot x_4)]^2 = p^2$$

$(x_1^2 + x_3^2) \neq 0$ ve $x_1 \neq x_4, x_3 \neq -x_2$

olan tüm elemanların ters elemanları vardır.

$(x_1 + x_2 s + x_3 i + x_4 s i)$ nin ters elemanı :

$$[(x_1 - x_4) + x_2 s - x_3 i + x_4 s i] / p \text{ dir.}$$

TEOREM : 3.25,33

$B(1, s, i, s i)$ halkası a) R , veel sayılar cismi üzerinden vektör uzayı
b) C , kompleks sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı c) D , dual sayılar halkası
üzerinden bir modül oluşturur.

İsbat :

a) Bak (Teorem : 3.25,18)

b) $(\alpha_1 + \alpha_2 i) \in C, (\beta_1 + \beta_2 i) \in C$ olarak bak (Teorem 3.25,29)

c) Bak (Teorem : 3.25,29)

TEOREM : 3.25,34

$x_1, x_2, x_3, x_4, y_1, y_2, y_3, y_4 \in R, (i, s) \in C \times S$ olarak

$$(x_1 + x_2 s + x_3 i + x_4 s i) \in B(1, s, i, s i), (y_1 + y_2 s + y_3 i + y_4 s i) \in B(1, s, i, s i)$$

ile ifade edilen elemanlar için $(+)$ toplam $(·)$ çarpım denilecek iç işlemler :

$$(+)(x_1 + x_2 s + x_3 i + x_4 s i) + (y_1 + y_2 s + y_3 i + y_4 s i) =$$

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) s + (x_3 + y_3) i + (x_4 + y_4) s i,$$

$(X_1 Y_1 + X_2 Y_2 - X_3 Y_3 + X_4 Y_4) + (X_2 Y_1 + X_1 Y_2 + X_4 Y_3 - X_3 Y_4) s +$
 $(X_3 Y_1 + X_4 Y_2 + X_1 Y_3 - X_2 Y_4) i + (X_4 Y_1 + X_3 Y_2 - X_2 Y_3 + X_1 Y_4) is$, ile
 tanımlanıyor ise $B(1, s, i, is)$ cümlesi değişimli olmayan bir halkadır.

(Toplam ve çarpımın tanımlanmasında

$(X_1 + X_2 s + X_3 i + X_4 is)$, $(Y_1 + Y_2 s - Y_3 i + Y_4 is)$ elemanlarının
 veel sayılar cümlesinin cebir kurallarını koruduğu düşünülmüş, kinematik faktörler
 in bilinen skalerlerle değişimlilik ve

$s^2 = 1, i^2 = -1, (si) \cdot (si) = 1, is + si = 0$ bağıntıları gözönünde
 alınmıştır.

İsbat :

$(B(1, s, i, si), (+))$ ikilisi bir Abel grubudur.

$(0 + 0.s + 0.i + 0.is)$ sıfır elemandır. $(X_1 + X_2 s + X_3 i + X_4 is)$ in ters
 elemanı $(-X_1 - X_2 s - X_3 i - X_4 is)$ dir. İkili, değişimli birleşimlidir.

$(B(1, s, i, si), (.))$ ikilisi birleşimli ve $(+)$ üzerine dağılımlıdır. Birim
 eleman $(1 + 0.s + 0.i + 0.is)$ dir.

$$\begin{vmatrix} X_1 & X_2 & -X_3 & X_4 \\ X_2 & X_1 & X_4 & -X_3 \\ X_3 & X_4 & X_1 & -X_2 \\ X_4 & X_3 & -X_2 & X_1 \end{vmatrix} = 2(X_1 X_3 + X_2 X_4)^2 - 2(X_1 X_4 + X_2 X_3)^2 + (X_1^2 - X_2^2)(X_3^2 - X_4^2) \\ = [(X_1^2 - X_2^2) + (X_3^2 - X_4^2)]^2 = P^2 \text{ den}$$

$X_1 \neq X_2, X_3 \neq X_4$ olan elemanların ters elemanları vardır.

$(X_1 + X_2 s + X_3 i + X_4 is)$ ' in ters elemanı

$(X_1 + X_2 s - X_3 i + X_4 is) / P$ dir.

TEOREM : 3.25.35

$B(1, s, i, si)$ halkası a) R , veel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı
 b) S , s faktörlü sayılar cümlesi üzerinden bir modül ve c) C , kompleks sayılar
 cismi üzerinden bir vektör uzayı oluşturur.

İsbat :

Bak (Teorem : 3.25,18 - 3.25,29)

TEOREM : 3.25.36

$X_1, X_2, X_3, X_4, Y_1, Y_1, Y_2, Y_3, Y_4 \in R, is \in C \times D, ss \in D \times S, si \in S \times C$
 olarak.

$(Y_1 + Y_2 i\zeta + Y_3 \zeta s + Y_4 si) \in B(1, i\zeta, \zeta s, si)$ yapısındaki elemanlar için, toplam (+), çarpım (.) denilecek iç işlemler :

$$(+) (X_1 + X_2 i\zeta + X_3 \zeta s + X_4 si) + (Y_1 + Y_2 i\zeta + Y_3 \zeta s + Y_4 si) =$$

$$(X_1 + Y_1) + (X_2 + Y_2) i\zeta + (X_3 + Y_3) \zeta s + (X_4 + Y_4) si \text{ ve}$$

$$(.) (X_1 + X_2 i\zeta + X_3 \zeta s + X_4 si) \cdot (Y_1 + Y_2 i\zeta + Y_3 \zeta s + Y_4 si) =$$

$$(X_1 Y_1 - X_3 Y_4 - X_4 Y_2 + X_4 Y_4) + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2 - X_3 Y_4 + X_4 Y_3) i$$

$$(X_1 Y_3 - X_2 Y_4 + X_3 Y_1 + X_4 Y_2) \zeta s + (X_1 Y_4 - X_2 Y_4 + X_4 Y_1 + X_4 Y_3) si, \text{ il}$$

tanımlanıyor ise $B(1, i\zeta, \zeta s, si)$ cümlesi değişimli olmayan bir halkadır.

(Toplam ve çarpım işlemlerinin tanımlanmasında

$$(X_1 + X_2 i\zeta + X_3 \zeta s + X_4 si), (Y_1 + Y_2 i\zeta + Y_3 \zeta s + Y_4 si) \text{ elemanlarını}$$

R, reel sayılar cümlesinin toplama ve çarpma kurallarını koruduğu düşünülmüş, kinematik faktörlerin skalerlerle değişimliliği ile,

$$\zeta^2 = 0, i^2 = -1, s^2 = 1, \zeta i + i\zeta = -1, \zeta s + s\zeta = 1, si + is = 0$$

bağıntıları ve kompozite kinematik faktörler çarpımı tablosu gözönüne alınmıştır.)

İsbat :

$(B(1, i\zeta, \zeta s, si), (+))$ ikilisinin Abel grubu olduğu açıktır. değişimli, birleşimli olup, sıfır elemanı $(0 + 0. i\zeta + 0. \zeta s + 0. si)$ dir. Her elemanın tersi vardır.

$(B(1, i\zeta, \zeta s, si), (.))$ ikilisi birleşimli ve (+) üzerine dağılımlıdır. $(1 + 0. i\zeta + 0. \zeta s + 0. si)$ birim elemandır.

$$\begin{vmatrix} X_1 - X_4 & 0 & X_4 - X_3 \\ X_2 (X_1 - X_2) & X_4 - X_3 \\ X_3 & X_4 & X_1 + X_3 - X_2 \\ X_4 & 0 & X_4 (X_1 - X_2) \end{vmatrix} = (X_1 - X_2 + X_4)^2 (X_1 + X_3 - X_4) - (X_1 - X_4) \neq 0$$

olan tüm elemanların ters elemanları vardır.

TEOREM : 3.25.37

$B(1, i\zeta, \zeta s, si)$ cümlesi, a) R, reel sayılar cismi üzerinden bir vektör uzayı b) D, dual sayılar cümlesi üzerinden bir modül c) $B(i\zeta)$, $B(\zeta s)$, $B(\zeta i)$ sayıları cümlesi üzerinden bir modül oluşturur.

TANIM : 4.26 - (R^2 DE cisimler VE HALKALAR SINIFI)

R^2 de, elemanları bir dizi cisim veya halka olan cümleye cisimler sınıfı veya halkalar sınıfı deneyecektir.

TEOREM : 4.26. 38:

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R$; $(X_1, X_2) \in R^2$, $(Y_1, Y_2) \in R^2$; $\lambda, \mu \in R$, önceden seçilm parametreler $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ olarak, (T), ($\perp$) iç işlemleri :

(T) : $(X_1, X_2) T (Y_1, Y_2) = (X_1 + Y_1, X_2 + Y_2) \in R^2$ ve

($\perp$) : $(X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = [\lambda(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) - \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1),$

$\mu(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + \lambda(X_1 Y_2 + X_2 Y_1)]$ ile tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümleleri değişimli cisimlerdir.

İsbat :

(T) iç işleminin gerekli koşulları saptadığı açıktır. ($\perp$) iç işleminin birleşimlilik ve (T) üzerine dağılımlılık değişimlilik nitelikleri teoremin hipotezinden kolayca gösterilebilir.

($\perp$) işleminin birim elemanı : $\xi = (\lambda/(\lambda^2 + \mu^2), -\mu/(\lambda^2 + \mu^2))$

$(R^2(\lambda, \mu), \perp)$ gurubu, (T) nin $e = (0, 0)$ elemanını içermez Zira, $\forall (X_1, X_2) \in R^2(\lambda, \mu)$ için $(R^2(\lambda, \mu), T, \perp)$ üçlüsü

$(X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = [\lambda(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) - \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1),$

$\mu(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + \lambda(X_1 Y_2 + X_2 Y_1)] = \xi =$

$= (\lambda/(\lambda^2 + \mu^2), -\mu/(\lambda^2 + \mu^2))$ olan bir $(Y_1, Y_2) \in R^2(\lambda, \mu)$ nun varlığını gerektirir ki bu

$Y_1 = ((\lambda^2 - \mu^2) X_1 - 2\lambda\mu X_2) / (X_1^2 + X_2^2) - (\lambda^2 + \mu^2)^2$

$Y_2 = -((\lambda^2 - \mu^2) X_2 + 2\lambda\mu X_1) / (X_1^2 + X_2^2) (\lambda^2 + \mu^2)^2$ dur.

$(X_1, X_2) = (0, 0)$ elemanı için (Y_1, Y_2) mevcut olmadığından ($\perp$) işlemine göre $(0, 0) \notin (R^2(\lambda, \mu), \perp)$ dir.

Bu teorem ile cisimler cümlesi olduğu saptanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümlesine KOMPLEKS CİSİMLER SINIFI deneyecek ve $\Phi(\lambda, \mu)$ notasyonu ile gösterilecektir.

TANIM : 4.27 - (KOMPLEKS SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$X_1, X_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R$ ($\lambda^2 + \mu^2 \neq 0$) önceden seçilmiş parametreler olacak.

$(\lambda X_1 - \mu X_2) + (\mu X_1 + \lambda X_2) i$, yapıları sayılara kompleks sayı cümleleri sınıfı adı verilecek ve $C(\lambda, \mu)$ ile ifade edilecektir.

$-i_1 + i_2$ nin $(-i_1 + i_2)$ nin eşleniğinin ters işaretlisi olmak gibi yapısal bir özellik sergilediği görülmektedir, quaternion için tanımlanan işlemlerin yapı özelliğini koruduğunu bilmekteyiz.

TANIM : 4.29 : (SIMOLATÖR QUATERNION)

$\mathbb{R}^2$ de, cisim teşkil eden, ve tanımlanan iç işlemleri karşısında elemanları belirli bir yapı özelliğini koruyan cümlelere simulatör quaternionlar deneyecektir.

TEOREM : 4. 29,40

$X_1, X_2 \in \mathbb{R}$; ve $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ ($\lambda^2 + \mu^2 \neq 0$) önceden seçilmiş parametreler olarak,
 $(\lambda X_1 + \mu X_2, \lambda X_2 - \mu X_1) \in \Phi(\lambda, \mu)$ cisimler sınıfına dahil elemanların elemanların oluşturduğu $\Phi(\lambda, \mu)$ nün alt sınıfı simulatör quaternion sınıfı oluşurur.

İsbat :

$\Phi(\lambda, \mu)$, cisimler sınıfına dahil olarak tanımlanan $(\lambda X_1 + \mu X_2, \lambda X_2 - \mu X_1)$ elemanlar cümlesinin $\Phi(\lambda, \mu)$ nin iç işlemleri muvacehesinde yapısal özelliğini koruduğunu saptamak gereklidir.

T, iç işlem karşısında :

$$(\lambda X_1 + \mu X_2, \lambda X_2 - \mu X_1) \cdot (\lambda Y_1 + \mu Y_2, \lambda Y_2 - \mu Y_1) =$$

$$[\lambda(X_1 + Y_1) + \mu(X_2 + Y_2), \lambda(X_2 + Y_2) - \mu(X_1 + Y_1)] \text{ ve}$$

($\perp$) iç işlemi karşısında :

$$(\lambda X_1 + \mu X_2, \lambda X_2 - \mu X_1) \perp (\lambda Y_1 + \mu Y_2, \lambda Y_2 - \mu Y_1) =$$

$$(\lambda^2 + \mu^2) \cdot [\lambda(X_1 Y_1 + X_2 Y_2) + \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1), \lambda(X_1 Y_2 + X_2 Y_1) - \mu(X_1 Y_1 - X_2 Y_2)] \text{ ve}$$

$$(X_1, X_2) \in \Phi(\lambda, \mu), (Y_1, Y_2) \in \Phi(\lambda, \mu)$$

$$(X_1, Y_2) \perp (Y_1, Y_2) = (X, Y) \text{ olduğu takdirde}$$

$$(\lambda X_1 + \mu X_2, \lambda X_2 - \mu X_1) \perp (\lambda Y_1 + \mu Y_2, \lambda Y_2 - \mu Y_1) =$$

$$((\lambda^2 + \mu^2) X + 2\lambda\mu Y, (\lambda^2 - \mu^2) Y - 2\lambda\mu X) \text{ olduğunu görürüz.}$$

TANIM : 4.30 - (MINIMUM QUATERNION)

$\mathbb{C}^2$ kompleks sayılar cümlesinde içinde tanımlanabilir simulatör uaternionlar inimum quaternionlar deneyecektir.

$\mathbb{C} \times \mathbb{C}$ den daha küçük boyutta bir simülator quaternion tanımı mümkün olmadığından minimum deyimi kullanılmıştır.

quaternionlar sınıfının

$\lambda^2 + \mu^2 = 1, \lambda > 1$ veya $\lambda < -1$ koşullarının belirlediği alt sınıfları inimum quaternionlardır.

İsbat :

Teoremin hipotezini oluşturulan koşullarda, örneğin

$\lambda = \sqrt{2}, \mu = i, (\lambda^2 + \mu^2 = 1)$ değerleri için

$(\lambda x_1 + \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1)$, simülasyon quaternion

$(\sqrt{2} x_1 + x_2 \cdot i, \sqrt{2} x_2 - x_1 i)$ olarak; ve yine örneğin $\lambda = \sqrt{3}, \mu = \sqrt{2} i$

in, $(\lambda x_1 + \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1)$, simülasyon quaternion

$(\sqrt{3} x_1 + \sqrt{2} x_2 i, \sqrt{3} x_2 - \sqrt{2} x_1 i)$ olarak, C^2 de tanımlanmış olur

ve bunlar $\Phi(\lambda, \mu)$ cisimler sınıfının birer elemanı olan cisim cümleleridir.

Teoremin hipotezi koşullar için inimum quaternionlar bir sınıf oluştururlar bu sınıfı $Q_2(\lambda, \mu)$ veya $Q_2(\lambda^2 + \mu^2 = 1)$ ile göstereceğiz.

TANIM : 4.31 : ((S) FAKTÖRLÜ HALKALAR SINIFI)

İçerdiği parametrelerin değerlerine göre R^2 de bir dizi halka oluşturup, parametrelerin belirli bir durumunda (S) FAKTÖRLÜ HALKAYI tanımlayan halkalar dizisine, (S) FAKTÖRLÜ HALKALAR sınıfı denilecek ve $\Phi(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.31, 42

$x_1, x_2, y_1, y_2 \in R; (x_1, x_2) \in R^2$ ve $(y_1, y_2) \in R^2, \lambda, \mu \in R$ önceden seçilmiş parametreler olarak $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0); T$, iç işlemleri

$(T) : (x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in R^2$ ve

$(\perp) : (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = [\lambda(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \mu(x_1 y_2 + x_2 y_1),$

$\mu(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)]$ ile tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$

cümleleri (S) FAKTÖRLÜ HALKALAR SINIFI teşkil eder.

İsbat :

İç işlemleri teoremin hipotezi ile tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümlelerinin önce bir halka olduğu, daha sonra, λ, μ nün belirli değerleri için, λ, μ nün değişik değerlerine göre teşkil olunan halka sınıfı içinde, (S) faktörlü halkanın bulunduğu göstermek gerekmektedir.

T iç işleminin, Abel gurubunun gerektirdiği koşulları sağladığı açıktır; birer eleman $e = (0, 0)$ dir.

$\perp$ iç işleminin birleşimlilik, T üzerine dağılımlılık nitelikleri hipotezde kolayca görülebilmektedir.

dir.

elemanı:

(4) işleme göre $\forall (x_1, x_2) \in R^2$ (λ, μ) nin, (y_1, y_2) ters

$$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = [\lambda(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \mu(x_1 y_2 + x_2 y_1), \mu(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)] = (\lambda/(\lambda^2 - \mu^2), -\mu/(\lambda^2 - \mu^2)), \text{den}$$

$$y_1 = [(\lambda^2 + \mu^2)x_1 + 2\lambda\mu x_2]/(\lambda^2 - \mu^2)^2, (x_1^2 - x_2^2)$$

$$y_2 = -((\lambda^2 + \mu^2)x_2 + 2\lambda\mu x_1)/(\lambda^2 - \mu^2)^2 \cdot (x_1^2 - x_2^2) \text{ olur. } x_1 \neq x_2$$

olan bütün elemanların ters elemanları mevcut olacaktır.

(S) FAKTÖRLÜ HALKALAR SINIFI denen bu matematik yapılar, $\lambda = 1, \mu = 0$ için $\$(1, 0)$, (S) faktörlü halkayı tanımlar

TANIM : 4.32 - (S FAKTÖRLÜ SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$x_1, x_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R$ ($\lambda^2 + \mu^2 \neq 0$) önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda x_1 + \mu x_2) + (\mu x_1 + \lambda x_2) s$, ($s^2 = 1$) yapısındaki sayılara S faktörlü sayı cümleleri sınıfı adı verilecek ve $S(\lambda, \mu)$ ile ifade edilecektir.

TEOREM : 4.32.43

$\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfı ile $S(\lambda, \mu)$, S faktörlü sayı cümleleri sınıfı T, $\perp$ ve $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

Bak (Teorem)

TANIM : 4.33 - (DEFORM QUATERNİONLAR)

R^2 de cisim teşkil etmeyip, halka niteliğinde ve tanımlanan iç işlemleri karşısında, elemanları belirli bir yapı özelliğini koruyan cümlelere DEFORM QUATERNİONLAR denecektir.

TEOREM : 4.33.44

$x_1, x_2 \in R$; $\lambda, \mu \in R$, ($\lambda^2 + \mu^2 \neq 0$) önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1)$ yapıda olup, $\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfına dahil elemanların cümlesi deform quaternion tanımlar.

İsbat :

$\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfına dahil olduğundan cisim değil halkadır ve $\$(\lambda, \mu)$ nün, T, $\perp$ işlemleri karşısında

dir.

elemanı:

(+) işleme göre $\forall (x_1, x_2) \in R^2 (\lambda, \mu)$ nin, (y_1, y_2) ters

$$(x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = [\lambda(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \mu(x_1 y_2 + x_2 y_1), \mu(x_1 y_1 + x_2 y_2) + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)] = (\lambda/(\lambda^2 - \mu^2), -\mu/(\lambda^2 - \mu^2)), \text{den}$$

$$y_1 = [(\lambda^2 + \mu^2)x_1 + 2\lambda\mu x_2] / (\lambda^2 - \mu^2)^2, (x_1^2 - x_2^2)$$

$y_2 = -((\lambda^2 + \mu^2)x_2 + 2\lambda\mu x_1) / (\lambda^2 - \mu^2)^2 + (x_1^2 - x_2^2)$ olur. $x_1 \neq x_2$ olan bütün elemanların ters elemanları mevcut olacaktır.

(S) FAKTÖRLÜ HALKALAR SINIFI denen bu matematik yapılar, $\lambda = 1, \mu = 0$ için $\$(1, 0)$, (S) faktörlü halkayı tanımlar

TANIM : 4.32 - (S FAKTÖRLÜ SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$x_1, x_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda x_1 + \mu x_2) + (\mu x_1 + \lambda x_2) s, (s^2 = 1)$ yapısındaki sayılara S faktörlü sayı cümleleri sınıfı adı verilecek ve $S(\lambda, \mu)$ ile ifade edilecektir

TEOREM : 4.32.43

$\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfı ile $S(\lambda, \mu)$, S faktörlü sayı cümleleri sınıfı T, $\perp$ ve $(+)$, $(.)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

Bak (Teorem)

TANIM : 4.33 - (DEFORM QUATERNİONLAR)

R^2 de cisim teşkil etmeyip, halka niteliğinde ve tanımlanan iç işlemleri karşısında, elemanları belirli bir yapı özelliğini koruyan cümlelere DEFORM QUATERNİONLAR denecektir.

TEOREM : 4.33.44

$x_1, x_2 \in R ; \lambda, \mu \in R, (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1)$ yapıda olup, $\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfına dahil elemanların cümlesi deform quaternion tanımlar.

İsbat :

$\$(\lambda, \mu)$ halkalar sınıfına dahil olduğundan cisim değil halkadır ve $\$(\lambda, \mu)$ nün, T, $\perp$ işlemleri karşısında

Nitekim

$$(T) : (\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1) \cdot (\lambda y_1 - \mu y_2, \lambda y_2 - \mu y_1) = \\ = (\lambda(x_1 + y_1) - \mu(x_2 + y_2), \lambda(x_2 + y_2) - \mu(x_1 + y_1))$$

$$(\perp) : (\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1) \perp (\lambda y_1 - \mu y_2, \lambda y_2 - \mu y_1) = \\ = (\lambda^2 - \mu^2) [\lambda(x_1 y_1 + x_2 y_2) - \mu(x_1 y_2 + x_2 y_1), \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1) \\ - \mu(x_1 y_1 + x_2 y_2)] \text{ ve}$$

$$(x_1, x_2), (y_1, y_2) \in \mathbb{H}(\lambda, \mu); (x_1, x_2) \perp (y_1, y_2) = (X, Y) \text{ ise}$$

$$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1) \perp (\lambda y_1 - \mu y_2, \lambda y_2 - \mu y_1) =$$

$$[(\lambda^2 + \mu^2)X - 2\lambda\mu Y, (\lambda^2 + \mu^2)Y - 2\lambda\mu X] \text{ olacağını kaydedelim}$$

TANIM : 4.34 - (A QUATERNION)

$\mathbb{C}^2$ kompleks sayılar cümlesi içinde, tanımlanabilir. deform quaternionlara, aquaternionlar denecektir.

Tanım, geçerli iç işlemler karşısında elemanların yapı özelliğini koruyar. $\mathbb{C}^2$ de cisim olmayan bir halka ve alize ettiğinden, uaternion olmadığını anlatmak amacı ile a uaternion deyimi tercih edilmiştir.

TEOREM : 4.34.45

$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1) \in \mathbb{H}(\lambda, \mu)$ deform quaternionlar sınıfının $\lambda^2 - \mu^2 = -1$ ve $-1 < \mu < 1$ için λ, μ değerlerinin tayin edeceği $\mathbb{H}(\lambda, \mu)$ halkaları AQUATERNIONLAR SINIFI oluşturur.

İsbat :

Teoremin hipotezini oluşturan koşullarda örneğin

$$\mu = 1/2, \lambda = \mp (\sqrt{3}/2) \cdot i \quad (\lambda^2 - \mu^2 = -1) \text{ değerleri için}$$

$$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1), \text{ deform Quaternionu}$$

$$(\mp \sqrt{3}/2) i x_1 - (1/2) x_2, (\mp \sqrt{3}/2) i x_2 - (1/2) x_1 \text{ olarak ve}$$

yine örneğin

$$\mu = 1/3, \lambda = (\mp 2\sqrt{2}/3) i \quad (\lambda^2 - \mu^2 = -1) \text{ değerleri için}$$

$$(\lambda x_1 - \mu x_2, \lambda x_2 - \mu x_1) \text{ deform Quaternionu}$$

$$(\mp 2\sqrt{2}/3) i x_1 - (1/3) x_2, (\mp 2\sqrt{2}/3) i x_2 - (1/3) x_1 \text{ olarak}$$

$\mathbb{C}^2$ de tanımlanmış olur ve bunlar deform Quaternionlar

Aquaternion sınıflarını da $\mathbb{Q}_2(\lambda, \mu)$ veya $\mathbb{Q}_2(\lambda, \mu)$ ifade edeceğiz.

TANIM 4.35 - (DUAL HALKALAR SINIFI)

Çarpmada, içerdiği parametrelerin değerlerine göre R^2 de bir dizi halka oluşturup, parametrelerin belirli bir durumunda Dual sayılar halkasını tanımlayan halkalar dizisine dual sayılar halkalar sınıfı denilecek ve $\mathbb{D}(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.35.46

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R^2$ ve $(X_1, X_2) \in R^2$ ve $\lambda, \mu \in R (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak T, iç işlemleri

$$(T) : (X_1, X_2) T (Y_1, Y_2) = (X_1 + Y_1, X_2 + Y_2) \in R^2$$

$$(\perp) : (X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = (\lambda X_1 Y_1, \mu X_1 Y_1 + \lambda(X_1 Y_2 + X_2 Y_1)) \in R^2$$

ile tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümleleri Dual halkalar sınıfını teşkil eder

İsbat :

İç işlemleri teoremin hipotezi ile tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümlelerinin önce bir halka olduğu daha sonra λ, μ nün belirli değerleri için, λ, μ nün değişik değerlerine göre teşkil olunan halka sınıfı içinde dual sayılar halkasının bulunduğunu göstermek gerekmektedir.

T iç işleminin, Abel gurubunun gerektirdiği koşulları sağladığı açıktır ; sıfır eleman $e = (0, 0)$ dir.

$\perp$ iç işleminin birleşimlilik, T üzerine dağılımlılık nitelikleri hipotezde kolayca görülebilir.

$\perp$ nin etkisiz birim elemanı $(\xi = 1/\lambda, -\mu/\lambda^2)$ ve dual birim $(\xi = (0, 1)$ dir.

$\perp$ işlemine göre $\forall (X_1, X_2) \in R^2(\lambda, \mu)$ nün (Y_1, Y_2) ters elemanı :

$$Y_1 = 1/\lambda^2 X_1$$

$Y_2 = -(2\mu X_1 + \lambda X_2) / \lambda^3$ olur; $X_1 \neq 0$ olan bütün elemanların ters elemanları mevcut olacaktır.

Dual sayı halkaları sınıfı denen bu matematik yapılar $X = 1, \mu = 0$ için $\mathbb{D}(1, 0)$, dual sayılar halkasını tanımlar.

TANIM : 4.36 - (DUAL SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$X_1, X_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak,

$\lambda X_1 + (\lambda X_2 + \mu X_1) \xi$ yapılı sayılara, dual sayı cümleleri sınıfı denir ve $D(\lambda, \mu)$ ile ifade edilecektir.

$\mathbb{D}(\lambda, \mu)$ dual halkalar sınıfı ile $D(\lambda, \mu)$ dual sayı cümleleri sınıfı $T, \perp$, ve $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerine göre izomorftur.

İsbat :

$$(x_1, x_2) \in \mathbb{D}(\lambda, \mu) \rightarrow \lambda x_1 + (\lambda x_2 + \mu x_1) s \in D(\lambda, \mu)$$

$$(y_1, y_2) \in \mathbb{D}(\lambda, \mu) \rightarrow \lambda y_1 + (\lambda y_2 + \mu y_1) s \in D(\lambda, \mu) \text{ olsun}$$

(T) , $(+)$ işlemleri açısından

$$T : (x_1, x_2) T (y_1, y_2) = (x_1 + x_2, x_1 + y_2) \in \mathbb{D}(\lambda, \mu)$$

$$\begin{aligned} (+) : [\lambda x_1 + (\lambda x_2 + \mu x_1) s] + [\lambda y_1 + (\lambda y_2 + \mu y_1) s] = \\ \lambda(x_1 + y_1) + [\lambda(x_2 + y_2) + \mu(x_1 + y_1)] s \in D(\lambda, \mu) \end{aligned}$$

$$(x_1 + y_1, x_2 + y_2) \rightarrow \lambda(x_1 + y_1) + [\lambda(x_2 + y_2) + \mu(x_1 + y_1)] s \quad \text{ve}$$

$(\perp)$, $(\cdot)$ işlemleri açısından

$$(\perp) : (x_1, y_2) \perp (y_1, y_2) = (\lambda x_1 y_1, \mu x_1 y_1 + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1))$$

$$(\cdot) : [\lambda x_1 + (\lambda x_2 + \mu x_1) s] \cdot [\lambda y_1 + (\lambda y_2 + \mu y_1) s] =$$

$$\lambda(\lambda x_1 y_1) + [\lambda(\mu x_1 y_1 + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)) + \mu(x_1 y_1)] s$$

$$(\lambda x_1 y_1, \mu x_1 y_1 + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)) \rightarrow$$

$$\lambda(\lambda x_1 y_1) + [\lambda(\mu x_1 y_1 + \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1)) + \mu(x_1 y_1)] s \quad \text{bulunur.}$$

$$(a, 0) \rightarrow a \cdot (\lambda + \mu s); \text{ ve } (0, b) \rightarrow \lambda b s \text{ dur.}$$

TANIM : 4.37 : (DUAL DEFORM QUATERNION)

Eleman yapıları parametrik özel bir yapıda olup, iç işlemler karşısında elemanların yapı özelliğini koruyan, ve parametrelerin özel bir durumun da dual sayılar halkasını veren - cisim olmayan halka nitelikli cümlelere DUAL DEFORM QUATERNION denecaktır.

TEOREM : 4.37.48

$x_1, x_2 \in R$; $\lambda, \mu \in R$, $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda x_1, \lambda x_2 - \mu x_1) \in \mathbb{D}(\lambda, \mu)$, dual halka sınıfları deform quaternionlardır.

İsbat :

Sadece $\mathbb{D}(\lambda, \mu)$ halka sınıfının iç işlemleri karşısında eleman niteliğinin korunduğu ve λ, μ 'nın değerleri için dual sayılar halkasını belirlediği saptanacaktır.

(T) iç işlemi ile

$$(T) : (\lambda x_1, \lambda x_2 - \mu x_1) T (\lambda y_1, \lambda y_2 - \mu y_1) = (\lambda(x_1 + y_1), \lambda(x_2 + y_2) - \mu(x_1 + y_1))$$

$(\perp)$ iç işlemi ile

$\lambda^2 \cdot (\lambda x_1 y_1, \lambda(x_1 y_2 + x_2 y_1) - \mu x_1 y_1)$ sonuçlarının elemanlarını yapı özelliğinin korunduğu görülmektedir. DEFORM QUATERNION SINIFI ($\lambda = 1, \mu = 0$) için dual sayılar halkasını tanımlar.

TANIM : 4.38 : (DUAL AQUATERNION)

C^2 de, tanımlanabilir dual deform quaternionlara dual aquaternion denecektir.

TEOREM : 4.38,49

Teorem 4.37,48 de

a) $\lambda^2 = -1$ veya $(\lambda = \bar{i})$, $\mu \in R$

b) $\mu = \bar{i}$ ve $\lambda \in R$ değerlerinin tanımladığı dual deform quaternionları, aquaterniondur.

İsbat :

a) $\lambda^2 = -1$ veya $(\lambda = \bar{i})$ $\mu \in R$ (Örneğin $\mu = 1$) için

$(\lambda x_1, \lambda x_2 - \mu x_1) = (\bar{i} x_1, \bar{i} x_2 - x_1)$, C^2 de

b) $\mu = \bar{i}$, $\lambda \in R$ (Örneğin $\lambda = 1$) için

$(\lambda x_1, \lambda x_2 - \mu x_1) = (x_1, x_2 - x_1 \cdot i)$, C^2 de tanımlanmış olacaktır.

TANIM : 4.39, - (~~HELİSEL~~ $(\lambda, \mu)_2$ HELİSEL CİSİMLER SINIFI) - çarpmada içerdiği parametrelerin değerlerine göre R de bir dizi cisim oluşturup, parametrelerin belirli bir durumunda helisel cisim tanımlayan cisimler dizisine HELİSEL CİSİMLER SINIFI denecek ve ~~HELİSEL~~ (λ, μ) ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.39,50

$x_1, x_2, y_1, y_2 \in R$; $(x_1, x_2), (y_1, y_2) \in R^2$ ve $\lambda, \mu \in R$

$(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak iç işlemleri

(T) : $(x_1, x_2) + (y_1, y_2) = (x_1 + y_1, x_2 + y_2) \in R^2$

(+) : $(x_1, x_2) \cdot (y_1, y_2) = (\lambda - \mu/2)(x_1 y_1 - x_2 y_2) - \mu(x_1 y_2 + x_2 y_1) + (\lambda + \mu/2)(x_1 y_2 + x_2 y_1)$ ile

tanımlanan $R^2(\lambda, \mu)$ cümleleri değişimli HELİSEL CİSİMLER SINIFI'dır.

İsbat :

(T), (+) işlemleri ile bu cümlelerin cisim olduğu ve λ, μ parametrelerin belirli durumunda helisel sayılar cismini içerdiği gösterilecektir.

Önce cisim aksiyomlarının gerçekleştiğini gösterelim.

(T) işleminin gerekli koşulları saptadığı açıktır; sıfır eleman $e = (0, 0)$ dir; (+) işleminin birleşimlilik, (T) üzerine dağılımlılık niteliği teoremin hipotezinden kolayca görülebilir.

$(R^2(\lambda, \mu), \perp)$ ikilisi, (T) nin sıfır elemanını içermez. Zira

$\forall (X_1, X_2) \in R^2(\lambda, \mu)$ için, $(R^2(\lambda, \mu), T, \perp)$ halkası

$$(X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = \left\{ \begin{aligned} &((\lambda - \mu/2) X_1 - \mu X_2) Y_1 - ((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) Y_2, \\ &((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) Y_1 + ((\lambda - \mu/2) X_1 - (\lambda - \mu/2) X_2) Y_2 \end{aligned} \right\}$$

$$= \xi = ((\lambda + \mu/2) / (\lambda^2 + 3\mu^2/4), \mu / (\lambda^2 + 3\mu^2/4)) \text{ den}$$

$$Y_1 = [(\lambda^2 - 3\mu^2/4 + \lambda\mu) X_1 + (\lambda^2 - 3\mu^2/4 - \lambda\mu) X_2] / (\lambda^2 + 3\mu^2/4)(X_1^2 + X_2^2 + X_1 X_2)$$

$$Y_2 = [-2\lambda\mu X_1 - (\lambda^2 - 3\mu^2/4 + \lambda\mu) X_2] / (\lambda^2 + 3\mu^2/4)(X_1^2 + X_2^2 + X_1 X_2) \text{ olan}$$

bir $(Y_1, Y_2) \in R^2(\lambda, \mu)$ nün varlığını gerektirir.

Burada yalnız $(X_1, X_2) = (0, 0)$ olduğu takdirde (Y_1, Y_2) mevcut

değildir. Sıfır elemanı içermeyen ve her elemanın tersinin bulunduğu bu halka bir cisimdir. ve $\mathbb{H}(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

$(\lambda = 1, \mu = 0)$ için, $\mathbb{H}(\lambda, \mu)$ HELİSEL CİSİMLER SINIFI helisel cismi tanımlar $\mathbb{H}(1, 0) \rightarrow \mathbb{H}$ dir.

TANIM : 4.40 : (HELİSEL SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$X_1, X_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R, (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$(\lambda - \mu/2) X_1 - \mu X_2 + ((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) \cdot h, (h^2 = h - 1)$ yapısında ve R , veel sayılar cümlesinin $+$, $(\cdot)$ işlemlerini koruduğu sayılara helisel sayı cümleleri sınıfı denecek ve $H(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.40.51

$\mathbb{H}(\lambda, \mu)$ helisel cisimler sınıfı ile $H(\lambda, \mu)$ helisel sayı cümleleri sınıfı, (T) , $(\perp)$ ve $(+)$, $(\cdot)$ işlemlerine göre izomorftur.

İsbat :

$$(X_1, X_2) \in \mathbb{H}(\lambda, \mu) \rightarrow (\lambda - \mu/2) X_1 - \mu X_2 + ((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) h \in H(\lambda, \mu)$$

$$(Y_1, Y_2) \in \mathbb{H}(\lambda, \mu) \rightarrow (\lambda - \mu/2) Y_1 - \mu Y_2 + ((\lambda + \mu/2) Y_2 + \mu Y_1) h \in H(\lambda, \mu) \text{ olsun}$$

(T) , $(+)$ işlemleri yönünden karşılığı kurmak kolaydır.

$(\perp)$, $(\cdot)$ işlemleri için :

$$(\perp) : (X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = \left\{ \begin{aligned} &(\lambda - \mu/2) (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) - \mu (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + X_2 Y_2) \\ &\mu (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + (\lambda + \mu/2) (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + X_2 Y_2) \end{aligned} \right\} \cdot (X, Y)$$

$$(\cdot) : [(\lambda - \mu/2) X_1 - \mu X_2 + ((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) h] [(\lambda - \mu/2) Y_1 - \mu Y_2 + ((\lambda + \mu/2) X_2 + \mu X_1) h] \\ (\lambda - \mu/2) X - \mu Y + ((\lambda + \mu/2) X + \mu Y) \cdot h \text{ olur ve işlemlerin izomorf olduğu anlaşılır.}$$

ların yapı özelliğinin korunduğu, ve parametrelerin özel durumunda, helisel cismi veren cisimlere HELİSEL SİMULATÖR QUATERNİON denecektir.

TEOREM : 4.41.52

$X_1, X_2 \in \mathbb{R}; \lambda, \mu \in \mathbb{R}, (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$[(\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2, (\lambda - \mu/2) X_2 - \mu X_1] \in \mathbb{H}(\lambda, \mu)$ helisel cisimle sınıfına dahil alt cümle, bir simulatör quaterniondur.

İsbat :

(T), (L) işlemleri karşısında özel yapıdaki elemanın özelliğinin korundu ve λ, μ nün belirli bir hali için H helisel cismi tanımladığı saptanacaktır.

(T) işlemi karşısında, elemanın yapı özelliğinin korunduğunu görmek kolaydır.

(L) işlemi karşısında :

$$[(\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2, (\lambda - \mu/2) X_2 - \mu X_1] \perp [(\lambda + \mu/2) Y_1 + \mu Y_2, (\lambda - \mu/2) Y_2 - \mu Y_1] = (\lambda^2 + 3\mu^2/4) \left\{ \begin{aligned} &(\lambda + \mu/2) (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + \mu (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + X_2 Y_2) \\ &(\lambda - \mu/2) (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + X_2 Y_2) - \mu (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) \end{aligned} \right\} \text{ olduğunu}$$

$(X_1, X_2), (Y_1, Y_2) \in \mathbb{H}(\lambda, \mu)$ ve

$(X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = (X, Y)$ ise

$$[(\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2, (\lambda - \mu/2) X_2 - \mu X_1] \perp [(\lambda + \mu/2) Y_1 + \mu Y_2, (\lambda - \mu/2) Y_2 - \mu Y_1] = [(\lambda^2 + \lambda\mu - 3\mu^2/4) X - 2\lambda\mu Y, (\lambda^2 - \lambda\mu - 3\mu^2/4) Y - 2\mu\lambda X] \text{ olacağını ve}$$

elemanın yapı özelliğinin korunduğunu söyleyeceğiz.

Ve $\lambda = 1, \mu = 0$ için, bu sınıf doğrudan helisel cismi tanımlar $\mathbb{H}((1,0), \mathbb{H})$

TANIM : 4.42 (HELİSEL QUATERNİON)

$\mathbb{C}^2$ de tanımlanabilir, helisel simulatör quaterniona helisel quaternion denecektir.

TEOREM : 4.42.53

Teorem : 4.41.52 de

$(\lambda^2 + 3\mu^2/4) = 1, \lambda > 1, \lambda < -1$ koşulları ile λ, μ değerlerinin belirlendiği $\mathbb{H}(\lambda, \mu)$ simulatör quaternionları $\mathbb{C}^2$ de helisel quaternionlardır.

İsbat :

$\lambda^2 + 3\mu^2/4 = 1$ de örneğin $\lambda = 2, \mu = \sqrt{2}i$ değerleri ile

$((\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2, (\lambda - \mu/2) X_2 - \mu X_1)$, simulatör quaternionun belirlendiği :

$2 X_1 \mp (X_1 + 2 X_2)i, 2 X_2 \mp (X_2 + 2 X_1) i$ ve yine örneğin

$\lambda = \sqrt{5}, \mu = \sqrt{4/\sqrt{3}} i$ değerleri ile belirlenen

$$[(\sqrt{5} \mp 2/\sqrt{3} i) X_1 \mp (4/\sqrt{3}) i X_2, (\sqrt{5} \mp 2\sqrt{3} i) X_2 \mp (4/\sqrt{3}) i X_1]$$

$\mathbb{C}^2$ de helisel simulatör quaternionudur. -52-

Çarpmada içerdği parametrelerin değerlerine göre $H'(\lambda, \mu)$ bir halka haline oluşturup, parametrelerin belirli bir durumunda homotetik halkayı tanımlayan halkalar dizisine, HOMOTETİK HALKALAR SINIFI DENECEK ve $H'(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.43.54

$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R$; $(X_1, X_2), (Y_1, Y_2) \in R^2$ ve $\lambda, \mu \in R$ önceden seçilmiş parametreler olarak $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$; iç işlemleri

$$(T) : (X_1, X_2) T (Y_1, Y_2) = (X_1 + Y_1, X_2 + Y_2) \in R^2$$

$$(\perp) : (X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = \left\{ (\lambda + \mu/2) (X_1 Y_1 + X_2 Y_2) + \mu (X_1 Y_1 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2), \right. \\ \left. \mu (X_1 Y_1 + X_2 Y_2) + (\lambda - \mu/2) (X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2) \right\} \text{ ile}$$

tanımlanan R^2 (λ, μ) cümleleri değişimli halkalardır.

İsbat :

(T) iç işleminin gerekli koşulları saptadığı açıktır; etkisiz elemanı $e = (0,0)$ dir; $(\perp)$ işleminin birleşimlilik, (T) üzerine dağılımlılık ve değişimlilik niteliği teoremin hipotezinden kolaylıkla çıkarılabilir.

$$(\perp) \text{ nin birim elemanı } \xi = [(\lambda - \mu/2) (\lambda^2 - 5\mu^2/4), -\mu(\lambda^2 - 5\mu^2/4)]$$

$$(X_1, X_2) \text{ nin ters elemanı : } (Y_1, Y_2)$$

$$(X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = \left\{ [(\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2] Y_1 + [(\lambda - \mu/2) X_2 + \mu X_1] Y_2, \right. \\ \left. [(\lambda - \mu/2) X_2 + \mu X_1] Y_1 + [(\lambda - \mu/2) X_1 - (\lambda - 3\mu/2) X_2] Y_2 \right\}$$

$$= \xi = [(\lambda - \mu/2) / (\lambda^2 - 5\mu^2/4), -\mu / (\lambda^2 - 5\mu^2/4)] \text{ den}$$

$$Y_1 = [(\lambda^2 - \lambda\mu + 3\mu^2/4) X_1 - (\lambda^2 - \mu^2/4) X_2] / (\lambda^2 - 5\mu^2/4)^2 (X_1^2 - X_2^2 - X_1 X_2)$$

$$Y_2 = -[(\lambda^2 - \lambda\mu + 3\mu^2/4) X_2 + \lambda\mu X_1] / (\lambda^2 - 5\mu^2/4)^2 (X_1^2 - X_2^2 - X_1 X_2)$$

bulunur.

$\lambda=1, \mu=0$ için $H'(1,0)$ bilinen homotetik halkayı belirler.

TANIM : 4.44- (HOMOTETİK SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$X_1, X_2 \in R$ ve $\lambda, \mu \in R$, $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak.

$$(\lambda + \mu/2) X_1 + \mu X_2 + [(\lambda - \mu/2) X_2 + \mu X_1] \cdot h^1, (h^{12} = 1 - h^1) \text{ yapısında ve}$$

R , veel sayılar cümlesinin $(+), (.)$ işlemlerinin korunduğu sayılara homotetik sayı cümleleri sınıfı denecek ve $H'(\lambda, \mu)$ ile gösterilecektir.

TEOREM : 4.44.55

$H'(\lambda, \mu)$ homotetik halkalar sınıfı ile $H'(\lambda, \mu)$ homotetik sayı cümleleri sınıfı $T, \perp$ ve $(+), (.)$ işlemlerine göre izomorfturlar.

$$(X_1, X_2) \in \mathbb{H}'(\lambda, \mu) \rightarrow (\lambda + \mu/2)X_1 + \mu X_2 + [(\lambda - \mu/2)X_2 + \mu X_1] \cdot h^1$$

$$(Y_1, Y_2) \in \mathbb{H}'(\lambda, \mu) \rightarrow (\lambda + \mu/2)Y_1 + \mu Y_2 + [(\lambda - \mu/2)Y_2 + \mu Y_1] \cdot h^1 \text{ olsun}$$

(T), (+) işlemleri için :

$$(X_1, X_2) \cdot (Y_1, Y_2) = (X_1 - Y_1, X_2 + Y_2) \in \mathbb{H}'(\lambda, \mu)$$

$$(\cdot): [(\lambda + \mu/2)X_1 + \mu X_2 + ((\lambda - \mu/2)X_2 + \mu X_1) h^1] + [(\lambda + \mu/2)Y_1 + \mu Y_2 + ((\lambda - \mu/2)Y_2 + \mu Y_1) h^1] \\ (\lambda + \mu/2)(X_1 + Y_1) + \mu(X_2 + Y_2) + [(\lambda - \mu/2)(X_2 + Y_2) + \mu(X_1 + Y_1)] h^1 \text{ ve}$$

(\perp), (\cdot) işlemleri için

$$(\perp): (X_1, X_2) \perp (Y_1, Y_2) = \begin{cases} (\lambda + \mu/2)(X_1 Y_1 + X_2 Y_2) + \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2) \\ \mu(X_1 Y_1 + X_2 Y_2) + (\lambda - \mu/2)(X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2) \end{cases} = (X, Y)$$

$$(\cdot) [(\lambda + \mu/2)X_1 + \mu X_2 + ((\lambda - \mu/2)X_2 + \mu X_1) h^1] \cdot [(\lambda + \mu/2)Y_1 + \mu Y_2 + ((\lambda - \mu/2)Y_2 + \mu Y_1) h^1] \\ (\lambda + \mu/2)X + \mu Y + [(\lambda - \mu/2)Y + \mu X] \cdot h^1 \text{ olur. Bu sonuçlar her iki sınıfın iç işlemlerine göre izomorf olduğunu gösterir.}$$

$\lambda = 1, \mu = 0$ $\mathbb{H}'(1, 0) = \mathbb{H}'$, bilinen homotetik halkayı tanımlar.

TANIM: 4.45 ($\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$) DE DEFORM QUATERNION

Elemanları parametrik özel bir yapıda olup, iç işlemler karşısında, elemanların yapı özelliğini koruyan, veparametrelerin özel bir durumunda homotetik halkayı veren-cisim olmayan-halka nitelikli cümlelere $\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$ de deform quaternionlar denecektir.

TEOREM : 4.45.56

$X_1, X_2 \in \mathbb{R}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}, (\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$ önceden seçilmiş parametreler olarak

$[(\lambda - \mu/2)X_1 - \mu X_2, (\lambda + \mu/2)X_2 - \mu X_1]$ yapısında olup $\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$ helisel

halkalar sınıfına dahil elemanların oluşturduğu halka bir deform quaterniondur.

İsbat :

$\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$ nun iç işlemleri karşısında elemanın yapı özelliğinin korundu ve λ, μ nün belirli değeri için bunun $\mathbb{H}'$ homotetik halkayı belirlediği saptanacaktır

(\perp) çarpım işlemi karşısında :

$$[(\lambda - \mu/2)X_1 - \mu X_2, (\lambda + \mu/2)X_2 - \mu X_1] \perp [(\lambda - \mu/2)Y_1 - \mu Y_2, (\lambda + \mu/2)Y_2 - \mu Y_1]$$

$$(\lambda - \mu^2/4) [(\lambda - \mu/2)(X_1 Y_1 + X_2 Y_2) - \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2),$$

$$(\lambda + \mu/2)(X_1 Y_2 + X_2 Y_1 - X_2 Y_2) - \mu(X_1 Y_1 + X_2 Y_2)] \text{ olarak eleman yapı}$$

özelliliğinin korunduğu ve

$\lambda = 1, \mu = 0$ için, bu sınıfın $\mathbb{H}'$ homotetik halkayı oluşturduğu görülmek-

teri.

C^2 de tanımlanabilir $\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$ deform quaterniona homotetik aquaternion
necektir.

TEOREM : 4.46,57

Teorem 4.45,56 da

$\mathbb{H}'(\lambda, \mu)$ deform quaternionları C^2 de homotetik aquaternionlardır.
 $(\lambda^2 - 5\mu^2/4) = 1$, de $-1 < \lambda < 1$ koşulları ile λ, μ mün belirlediği

İsbat :

$(\lambda^2 - 5\mu^2/4) = 1$ de örneğin $\lambda = 2/3$ $\mu = (2/3)$ i değerleri ile

$[(\lambda - \mu/2) x_1 - \mu x_2, (\lambda + \mu/2) x_2 - \mu x_1]$, deform quaternionun belirlediği:
 $[(1/3)(x_1 - 2x_2 \cdot i), x_2 - (2/3)x_1 \cdot i]$, C^2 de homotetik aquaterniondur

İsbat :

$(3 \times 3, 4)$ skalarlar için bir homotetik aquaternion, belirlenmiştir.

$(0, 0)$ skalarlar.

$(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1, x_2, x_3, x_4)$

(x_1, x_2, x_3, x_4) mün bir homotetik aquaternion $(-x_1, -x_2, -x_3, -x_4)$ dir.

(1) isbatıdır.

$(Z_1, Z_2) + (W_1, W_2) = (Z_1, Z_2) + (W_1, W_2) = (Z_1, Z_2) + (W_1, W_2)$

$[(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i, (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i] + [(x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i, (x_3 y_2 + x_4 y_1) \cdot i] = [(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i, (x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i] + [(x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i, (x_3 y_2 + x_4 y_1) \cdot i]$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = [(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i, (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i] + [(x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i, (x_3 y_2 + x_4 y_1) \cdot i]$

$[(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i, (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i] + [(x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i, (x_3 y_2 + x_4 y_1) \cdot i] = [(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i, (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i] + [(x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot i, (x_3 y_2 + x_4 y_1) \cdot i]$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

$(x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i = (x_1 y_1 - x_2 y_2) \cdot i + (x_3 y_1 - x_4 y_2) \cdot i$

TANIM : 5.47 - " BERKİ,, HALKA VE CİSİMLERİ

$S \times C$, $C \times D$, $D \times S$, cümlelerinde, halka veya cisim oluşturulabilir iç işlemlerin tanımlanabilmesi halinde bileşenleri S , C , D den alınan iki bileşenli elemanlar cümlesine "BERKİ,, halka veya cisimleri deneyecektir.

Bizi burada şimdilik $S \times C$ de, sınıflama yöntemi ile halka ve cisim oluşturabilir iç işlemlerin tanımlanabildiği "BERKİ,, halka ve cisimlerini realize edeceğiz

TEOREM : 5.47.58

$$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R, Z_1 = x_1.s \in S, Z_2 = x_2.i \in C, (x_1.s, x_2.i) \in S \times C$$

$$W_1 = y_1.s \in S, W_2 = y_2.i \in C, (y_1.s, y_2.i) \in S \times C; \text{ olarak}$$

T, iç işlemleri

$$T: (Z_1, Z_2) \cdot T (W_1, W_2) = (x_1.s, x_2.i) \cdot T (y_1.s, y_2.i) = ((x_1 + y_1).s, (x_2 + y_2).i) \in S \times C$$

$$: (Z_1, Z_2) \perp (W_1, W_2) = \left\{ \begin{array}{l} (X_1 Y_1 + X_2 Y_2) S + (X_1 Y_2 - X_2 Y_1) i \\ (X_1 Y_1 + X_2 Y_2) i - (X_1 Y_2 - X_2 Y_1) S \end{array} \right\} \text{ ile tanımlanıyor}$$

ise $S \times C$ çarpım cümlesi değişimli bir cisimdir. Bu cisim $\mathcal{B}(S, i)$ ile gösterilecektir.

İsbat :

$(S \times C, T)$ ikilisi bir Abel grubudur, değişimli birleşimlidir.

$e = (0, 0)$ sıfır elemandır.

$$(X_1 S, X_2 i) \cdot T (Y_1 S, Y_2 i) = ((X_1 + Y_1) S, (X_2 + Y_2) i) = (0, 0) \text{ de}$$

$(X_1 S, X_2 i)$ nin ters elemanı $(-X_1 S, -X_2 i)$ dir.

$()$ işleminin

$$(Z_1, Z_2) \perp (W_1, W_2) = (X_1 S, X_2 i) \perp (Y_1 S, Y_2 i) =$$

$$[(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) S + (X_1 Y_2 - X_2 Y_1) i, (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) i - (X_1 Y_2 - X_2 Y_1) S]$$

$si = -is, i^2 = -1, S^2 = 1$ eşitlikleri gözönüne alındığında

$$(X_1 S, X_2 i) \perp (Y_1 S, Y_2 i) = [((X_1 Y_1 - X_2 Y_2) - (X_1 Y_2 + X_2 Y_1)) S, ((X_1 Y_1 - X_2 Y_2) + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1)) i]$$

$$((X_1 - X_2) Y_1 - (X_1 + X_2) Y_2) S, ((X_1 + X_2) Y_1 + (X_1 - X_2) Y_2) i \text{ sonuç işlemine göre}$$

$(S \times C, \perp)$ ikilisinin birleşimli, T üzerine dağılımlı olduğu

$= (S/2, -i/2)$ birim elemanına malik olduğu ve (X_1, X_2) nin (Y_1, Y_2) ters

elemanının $(Y_1, Y_2) = (-X_2 S / 2(X_1^2 + Y_1^2), -X_1 i / 2(X_1^2 + Y_1^2))$ mevcut bulunduğu ve sıfır

elemanı içermediği kolayca görülebilir.

Aynı yol ve yöntemle $(X_1 i, X_2 S) \in C \times S$ ninde bir cisim olduğu tekrarlanabilir.

$\mathbb{B}(\lambda, \mu)$ cismi $\mathbb{C}(\lambda, \mu)$ kompleks cismine izomorftur. $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ cismine, kendi $T, \perp$ toplama çarpma iç işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

$$(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{C}(1,1), (\lambda_1 s, \lambda_2 i) \in \mathbb{B}(s,i); (\lambda_1, \lambda_2) \rightarrow (\lambda_1 s, \lambda_2 i)$$

$$(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{C}(1,1), (\lambda_1 s, \lambda_2 i) \in \mathbb{B}(s,i), (\lambda_1, \lambda_2) \rightarrow (\lambda_1 s, \lambda_2 i) \text{ olsun}$$

$\mathbb{C}(1,1)$ de (T) toplama işlemi :

$$(\lambda_1, \lambda_2) T (\lambda_1, \lambda_2) = ((\lambda_1 + \lambda_1), \lambda_2 + \lambda_2) \in \mathbb{C}(1,1)$$

$\mathbb{B}(s,i)$ de (T) toplama işlemi :

$$(\lambda_1 s, \lambda_2 i) T (\lambda_1 s, \lambda_2 i) = ((\lambda_1 + \lambda_1) s, (\lambda_2 + \lambda_2) i) \in \mathbb{B}(s,i)$$

$$(\lambda_1 + \lambda_1, \lambda_2 + \lambda_2) \rightarrow ((\lambda_1 + \lambda_1) s, (\lambda_2 + \lambda_2) i) \text{ olur}$$

$\mathbb{C}(1,1)$ de $(\perp)$ çarpma işlemi :

$$(\lambda_1, \lambda_2) \perp (\lambda_1, \lambda_2) = ((\lambda_1 \lambda_1 - \lambda_2 \lambda_2) - (\lambda_1 \lambda_2 + \lambda_2 \lambda_1), (\lambda_1 \lambda_1 - \lambda_2 \lambda_2) + (\lambda_1 \lambda_2 + \lambda_2 \lambda_1))$$

(Teorem : 5.47.58) de

$\mathbb{B}(s,i)$ de $(\perp)$ çarpma işlemi

$$(\lambda_1 s, \lambda_2 i) \perp (\lambda_1 s, \lambda_2 i) = [((\lambda_1 \lambda_1 - \lambda_2 \lambda_2) - (\lambda_1 \lambda_2 + \lambda_2 \lambda_1))s, ((\lambda_1 \lambda_1 - \lambda_2 \lambda_2) + (\lambda_1 \lambda_2 + \lambda_2 \lambda_1))i]$$

$$(\lambda_1, \lambda_2) \perp (\lambda_1, \lambda_2) \rightarrow (\lambda_1 s, \lambda_2 i) \perp (\lambda_1 s, \lambda_2 i) \text{ olur}$$

$\mathbb{C}(1,1)$ de birim eleman $\underline{1} = (1/2, -1/2)$

$\mathbb{B}(s,i)$ de birim eleman $\underline{1} = (s/2, -i/2)$

$\mathbb{C}(1,1)$ de $\forall (\lambda_1, \lambda_2)$ nin (λ_1, λ_2) ters elemanı

$$(\lambda_1, \lambda_2) = [-\lambda_2 s/2 (\lambda_1^2 + \lambda_2^2), -\lambda_1 i/2 (\lambda_1^2 + \lambda_2^2)] \text{ (Teorem : 5.47.58)}$$

$\mathbb{B}(s,i)$ de $\forall (\lambda_1 s, \lambda_2 i)$ nin $(\lambda_1 s, \lambda_2 i)$ ters elemanı

$$(\lambda_1 s, \lambda_2 i) = [-\lambda_2 s/2 (\lambda_1^2 + \lambda_2^2), -\lambda_1 i/2 (\lambda_1^2 + \lambda_2^2)] \text{ dir}$$

TEOREM : 5.47.60

$\mathbb{B}(s,i)$ cismi ile $B(i, \mathbb{R}s, i\mathbb{R}) = (\lambda_1 - \lambda_2 i)\mathbb{R}s - (\lambda_1 + \lambda_2 i)i\mathbb{R}$

vektör uzayı, kendi $T, \perp$ toplama ve çarpma iç işlemlerine göre izomorfturlar.

İsbat :

Bak : (Teorem 3.25,26 - Teorem . 5.47,59)

TANIM : 5,48 : $\mathbb{B}(s,i)$ DE SIMULATÖR QUATERNION

Elemanları λ, μ parametrelerine göre özel bir yapıda olup, iç işlemler karşısında elemanlarının yapı özelliğinin korunduğu ve parametrelerin özel durumu:

$\mathbb{B}(s,i)$ cismine veren cisimlere $\mathbb{B}(s,i)$ DE SIMULATÖR QUATERNION denecaktır. Ve bu sınıf $\mathbb{B}(\lambda, \mu, s, i)$ ile gösterilecektir.

$\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$ olduğundan

$(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0), \lambda \neq \mu(1 + \sqrt{2}), \lambda \neq \mu(-1 + \sqrt{2})$ olarak, elemanları

$((\lambda_1 - \lambda_2)S, (\lambda_1 + \lambda_2)i)$ yapısında olup, $T, \perp$ iç işlem $\mathbb{B}(s, i)$ nin işlemleri olarak tanımlanan cümle bir $\mathbb{B}(S, i)$ simülasyon quaternionudur.

İsbat :

$((\lambda X_1 - \mu X_2)S, (\mu X_1 + \lambda X_2)i)$, elemanlarının $\mathbb{B}(s, i)$ işlemleri muvacehe içinde cisim olduğunu, yapı özelliğini koruduğunu ve λ, μ nün özlem değerleri için $\mathbb{B}(s, i)$ i tanımladığını kanıtlıyacağız.

Söz konusu elemanlar için $\mathbb{B}(s, i)$ nin T toplama $\perp$ çarpma işlemi :

$$T) : [(\lambda X_1 - \mu X_2)S, (\mu X_1 + \lambda X_2)i] T [(\lambda Y_1 - \mu Y_2)S, (\mu Y_1 + \lambda Y_2)i] =$$

$$[(\lambda(X_1 + Y_1) - \mu(X_2 + Y_2))S, (\mu(X_1 + Y_1) + \lambda(X_2 + Y_2))i]$$

$$\perp) : \lambda^2 - \mu^2 - 2\lambda\mu = P, \lambda^2 - \mu^2 + 2\lambda\mu = K \text{ olarak}$$

$$[(\lambda X_1 - \mu X_2)S, (\mu X_1 + \lambda X_2)i] \perp [(\lambda Y_1 - \mu Y_2)S, (\mu Y_1 + \lambda Y_2)i] =$$

$$([(P X_1 - K X_2)Y_1 - (P X_1 + K X_2)Y_2]S, [(K X_1 + P Y_2)Y_1 + (P X_1 - K X_2)Y_2])$$

olduğuna göre, toplama ve çarpma elemanın λ, μ parametrelerine göre yapı özelliğini koruduğu ve

$(\mathbb{B}(\lambda, \mu, s, i), T)$ ikilisinin Aber gurubu niteliği taşıdığı $(\mathbb{B}(\lambda, \mu, s, i), \perp)$ ikilisinin ise birleşimli ve (T) üzerine dağılımlı olduğu açıktır.

$(\mathbb{B}(\lambda, \mu, s, i), \perp)$ nin (Σ) birim elemanı

$$\Sigma = [(\lambda + \mu)S/2, -(\lambda - \mu)i/2K] \text{ ve}$$

$[(\lambda X_1 - \mu X_2)S, (\mu X_1 + \lambda X_2)i]$ nin (Y_1, Y_2) ters elemanı

$$Y_1 = (\lambda P X_1 - \mu K X_2)S / 2 \cdot (P^2 X_1^2 + K^2 X_2^2)$$

$$Y_2 = (\lambda^2 + \mu^2)(\mu K X_1 + \lambda P X_2)i / 2 \cdot (P^2 X_1^2 + K^2 X_2^2) \text{ dir.}$$

$P \neq 0 \rightarrow \lambda \neq \mu(1 + \sqrt{2}), K \neq 0 \rightarrow \lambda \neq \mu(-1 + \sqrt{2})$ olan bütün sınıf

simlelerinin birer cisim olacağı açıktır.

$\lambda = 1, \mu = 0$ için, $\mathbb{B}(s, i)$ Berki cismi tanımlanır.

TEOREM : 5.48.62

$$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in \mathbb{R}, Z_1 = X_1 i - X_2 s, Z_2 = X_2 i + X_1 s \in (C \times S)$$

$$W_1 = Y_1 i - Y_2 s, W_2 = Y_2 i + Y_1 s \in (C \times S), (X_1 i - X_2 s, X_2 i + X_1 s) \in (C \times S)$$

$$T) : (X_1 i - X_2 s, X_2 i + X_2 s) T (Y_1 i - Y_2 s, Y_2 i + Y_1 s) =$$

$$((X_1 + Y_1)i - (X_2 + Y_2)s, (X_2 + Y_2)i + (X_1 + Y_1)s)$$

$\left[(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) i - (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) S, (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) S + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) i \right]$ ile tanımlanan $(C \times S)$ cümlesi bir Berki cisimidir.

İsbat

$((C \times S)^2, T)$ ikilisi tanım nedeni ile bir Abel gurubudur, birleşimli ve değişimlidir, $e = (0, 0)$ sıfır elemandır.

$(\perp)$ işleminin

$$(Z_1, Z_2) \perp (W_1, W_2) = (X_1 i - X_2 s, X_2 i + X_1 S) \perp (Y_1 i - Y_2 s, Y_2 i + Y_1 s) =$$

$-2 \left[(X_1 Y_1 - X_2 Y_2) i - (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) S, (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) i + (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) S \right]$ olduğu gözönüne alındığında, $((C \times S)^2, \perp)$ nin birleşimli ve (T) üzerine dağılımlı ve $(\perp)$ birim elemanının $\zeta = (-i/2, -S/2)$ ve $(X_1 i - X_2 S, X_2 i + X_1 s)$ elemanının ters elemanının

$(-(X_1 i + X_2 S) / 4 (X_1^2 + X_2^2), (X_2 i - X_1 S) / 4 (X_1^2 + X_2^2))$ olduğu kolayca görülür.

İşlemlerde $si = -is$, $S^2 = 1$, $i^2 = -1$ olduğu gözönünde bulundurulmuştur.

TEOREM : 5.48, 63

$$X_1, X_2, Y_1, Y_2 \in R, Z_1 = X_1 s - X_2 i, Z_2 = X_2 s + X_1 i \in D \times C$$

$W_1 = Y_1 s - Y_2 i, W_2 = Y_2 s + Y_1 i \in D \times C$, $((X_1 s - X_2 i, X_2 s + X_1 i) \in (D \times C)^2$ olarak, (T) toplama, $(\perp)$ çarpma işlemleri

$$(T) (X_1 s - X_2 i, X_2 s - X_1 i) T (Y_1 s - Y_2 i, Y_2 s + Y_1 i) =$$

$$\left[(X_1 + Y_1) s - (X_2 + Y_2) i, (X_2 + Y_2) s + (X_1 + Y_1) i \right]$$

$$(\perp) (Z_1, Z_2) \perp (W_1, W_2) =$$

$$\left[(X_1 Y_1 + X_2 Y_2) s - (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) i, (X_1 Y_1 - X_2 Y_2) i + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) s \right]$$

ile tanımlanan $(D \times C)^2$ cümlesi bir Berki cismi teşkil eder.

İsbat :

Bak : (Teorem : 5.48, 62)

§.1 - SIRALI ÜÇLÜ HALKALAR

TANIM : 1.1 - (SIRALI ÜÇLÜ HALKALAR)

$X_1, X_2, X_3, Y_1, Y_2, Y_3 \in E$ olarak, $X = (X_1, X_2, X_3) \in E^3, Y = (Y_1, Y_2, Y_3) \in E^3$ elemanları arasında, halka veya cisim oluşturulabilir iç işlemler tanımlanabilirse $X, Y, \dots$ sıralı üçlü elemanlar cümlesine sıralı üçlü halka veya cisimler denecektir.

TANIM : 1.2 - (SIRALI ÜÇLÜ GEN HALKA)

Sıralı üçlü halkaları tanımlayan iç işlemler, halka niteliğini bozmayan değişebilir bazı parametreler içerdiği takdirde bu halka yapısına sıralı üçlü gen halka denecektir.

Gen halkadan parametrelerin önceden belirlenen değerlerine göre bir dizi halka üretebilecek demektir.

TEOREM : 1.2.1

$X_1, X_2, X_3, Y_1, Y_2, Y_3 \in R$ ve $\alpha, \beta, \gamma \in R$ önceden belirlenen parametreler olarak $(X_1, X_2, X_3) \in R^3 \rightarrow (Y_1, Y_2, Y_3) \in R^3$ elemanları arasında toplama (T), çarpma ($\perp$) denilecek iç işlemler :

$$(T): (X_1, X_2, X_3) T (Y_1, Y_2, Y_3) = (X_1 + Y_1, X_2 + Y_2, X_3 + Y_3) \in R^3$$

$$(\perp): (X_1, X_2, X_3) \perp (Y_1, Y_2, Y_3) =$$

$(\alpha X_1 Y_2 + X_2 Y_1 + \gamma X_3 Y_3, \beta X_1 Y_3 + Y_3 + X_2 + \beta X_3 Y_1, \alpha X_1 Y_1 + X_2 Y_3 + X_3 Y_2) \in R^3$ ile tanımlanıyor ise, $(R^3, T, \perp)$ üçlüsü değişimli bir halkadır.

İsbat :

(R^3, T) Abel grubudur; değişimli birleşimlidir, $(0,0,0)$ etkisiz (sıfır) elemanı olup, her (X_1, X_2, X_3) elemanının $(-X_1, -X_2, -X_3)$ ters elemanı vardır.

$(R^3, \perp)$ ikilisi (T) üzerine dağılımlıdır.

$$((X_1, X_2, X_3) T (Y_1, Y_2, Y_3)) \perp (Z_1, Z_2, Z_3) =$$

$((X_1, X_2, X_3) \perp (Z_1, Z_2, Z_3)) T ((Y_1, Y_2, Y_3) \perp (Z_1, Z_2, Z_3))$ dür. nitekim :

$$(X_1 + Y_1, X_2 + Y_2, X_3 + Y_3) \perp (Z_1, Z_2, Z_3) = \begin{cases} (\alpha(X_1+Y_1)Z_2 + (X_2+Y_2)Z_1 + \gamma(X_3+Y_3)Z_3, \\ \beta(X_1+Y_1)Z_3 + (X_2+Y_2)Z_2 + \beta(X_3+Y_3)Z_1, \\ \alpha(X_1+Y_1)Z_1 + (X_2+Y_2)Z_3 + (X_3+Y_3)Z_2 \end{cases}$$

veya :

$$\begin{aligned} & (\alpha X_1 Z_2 + X_2 Z_1 + \gamma X_3 Z_3) + (Y_1 Z_2 + Y_2 Z_1 + \gamma Y_3 Z_3) \\ & (\beta X_1 Z_3 + X_2 Z_2 + \beta X_3 Z_1) + (\beta Y_1 Z_3 + Y_2 Z_2 + \beta Y_3 Z_1) \\ & (\alpha X_1 Z_1 + X_2 Z_3 + X_3 Z_2) + (\alpha Y_1 Z_1 + Y_2 Z_3 + Y_3 Z_2) \end{aligned}$$

bunun anlamı ise

(R³, ⊥) ikilisi β = α.γ koşulu ile değişimliliği ile matris elemanı olarak kabulü ile

$$(X_1, X_2, X_3) \perp (Y_1, Y_2, Y_3) = \begin{pmatrix} X_2 & X_1 & \gamma X_3 \\ \beta X_3 & X_2 & \beta X_1 \\ \alpha X_1 & X_3 & X_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Y_2 & Y_1 & \gamma Y_3 \\ \beta Y_3 & Y_2 & \beta Y_1 \\ \alpha Y_1 & Y_3 & Y_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{pmatrix}$$

değişimliliği gözönünde bulundurularak.

$$((X_1, X_2, X_3) \perp (Y_1, Y_2, Y_3)) \perp (Z_1, Z_2, Z_3) = (Z_1, Z_2, Z_3) \perp ((X_1, X_2, X_3) \perp (Y_1, Y_2, Y_3))$$

$$\begin{pmatrix} Z_2 & Z_1 & \gamma Z_3 \\ \beta Z_3 & Z_2 & \beta Z_1 \\ \alpha Z_1 & Z_3 & Z_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_2 & X_1 & \gamma X_3 \\ \beta X_3 & X_2 & \beta X_1 \\ \alpha X_1 & X_3 & X_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix}, \text{ diğer taraftan}$$

$$(X_1, X_2, X_3) \perp ((Y_1, Y_2, Y_3) \perp (Z_1, Z_2, Z_3)) = (X_1, X_2, X_3) \perp ((Z_1, Z_2, Z_3) \perp (Y_1, Y_2, Y_3)) =$$

$$\begin{pmatrix} X_2 & X_1 & \gamma X_3 \\ \beta X_3 & X_2 & \beta X_1 \\ \alpha X_1 & X_3 & X_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Z_2 & Z_1 & \gamma Z_3 \\ \beta Z_3 & Z_2 & \beta Z_1 \\ \alpha Z_1 & Z_3 & Z_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix}, \text{ eşitlikleri karşılaştırıldığında, matris}$$

çarpımlarının β = α.γ koşulu ile değişimli olacakları gözönünde bulundurulursa değişimlilik niteliği doğrulanmış olur.

(R³, T, ⊥) sıralı üçlü halkanın (⊥) işlemine göre etkisiz elemanı λ = (0, 1, 0) dır.

$$\begin{vmatrix} X_2 & X_1 & \gamma X_3 \\ \beta X_3 & X_2 & \beta X_1 \\ \alpha X_1 & X_3 & X_2 \end{vmatrix} = X_2^3 + \beta(\alpha X_1^3 + \gamma X_3^3) - 3\beta X_1 X_2 X_3 = P \neq 0 \text{ koşulu ile}$$

tüm (X₁, X₂, X₃) sıralı üçlü halka elemanlarının ters elemanı vardır ve (X₁, X₂, X₃) ün (Y₁, Y₂, Y₃) ters elemanı :

$$(Y_1, Y_2, Y_3) = [(\gamma X_3^2 - X_1 X_2) / P, (X_2^2 - \alpha \gamma X_1 X_3) / P, (\alpha X_1^2 - X_2 X_3) / P] d$$

TANIM : 1.3 - (MÜGE HALKALARI)*

Teorem. 1.2.1 de verilen, β = α.γ koşulu ile oluşan R³ deki GEN HALKA'ya MÜGE halkaları adını vereceğiz.

Müge halkasının bir elemanını göstermek için $\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix}$ notasyonunu tercih edeceğiz.

TANIM : 1.4 - (ÜÇ BOYUTLU DUAL HALKA)

Teorem 1.2.1 ve Tanım 1.3 de verilen R³ de gen halkaya da müge halkaları α = 0, γ = 0, β = 0 değerleri ile oluşan alt sınıfına

*) kızım MÜGE'ye ithaf

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3 \text{ elemanları için } (+) \text{ toplama}$$

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 + Y_1 & X_2 + Y_2 \\ & X_3 + Y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3, (.) \text{ çarpma}$$

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 Y_2 + X_2 Y_1 & X_2 Y_2 \\ & X_2 Y_3 + X_3 Y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3 \text{ olacaktır.}$$

R^3 de $\mathbb{D}_3$ dual halkasının $\forall (X_1, X_2, X_3)$ elemanının, (Y_1, Y_2, Y_3) ters elemanı

$$(Y_1, Y_2, Y_3) = (-X_1 / X_2^2, 1/X_2, -X_3 / X_2^2) \text{ dir. (Teorem 1.2.1.)}$$

$Y_3 = 0$ halinde bilinen dual halka edilir.

TANIM : 1.5 - (ÜÇ BOYUTLU DUAL SAYILAR CÜMLESİ)

$X_1, X_2, X_3 \in R; \xi, \xi'; \xi'^2 = 0; \xi^2 = 0; \xi\xi' = 0$ özge çarpanlar olarak, iç işlemlerinde, R nin $(+)$ toplama ve $(.)$ çarpma kurallarının korunduğu

$(X_2 + X_1\xi + X_3\xi')$ yapısındaki sayıları üç boyutlu dual sayılar diyeceğiz ve $\mathbb{D}_3$ ile göstereceğiz.

Tanım göre bu sayıların toplama $(+)$ ve çarpma $(.)$ işlemleri

$$(+) : (X_2 + X_1\xi + X_3\xi') + (Y_2 + Y_1\xi + Y_3\xi') = (X_2 + Y_2) + (X_1 + Y_1)\xi + (X_3 + Y_3)\xi' \in \mathbb{D}_3$$

$$(.) : (X_2 + X_1\xi + X_3\xi') \cdot (Y_2 + Y_1\xi + Y_3\xi') = X_2 Y_2 + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1)\xi + (X_2 Y_3 + X_3 Y_2)\xi' \text{ olacaktır. } Y_3 = 0 \text{ halinde bilinen dual sayı elde edilir.}$$

TEOREM : 1.5,2

$\mathbb{D}_3$ dual halka ile, $\mathbb{D}_3$ dual sayı cümlesi, $(+)$ toplama ve $(.)$ çarpma işlemleri göre izomorftur.

İsbat :

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3 \rightarrow (X_2 + X_1\xi + X_3\xi') \in \mathbb{D}_3$$

$$\begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3 \rightarrow (Y_2 + Y_1\xi + Y_3\xi') \in \mathbb{D}_3 \text{ karşılıkları}$$

için, (Teorem 1.4 - 1.5) da verilen iç işlemler uygulandığında

$$\begin{pmatrix} X_3 \\ X_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_3 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_3 + Y_3 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} X_2 + X_1 S + X_3 S' \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_2 + Y_1 S + Y_3 S' \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_2 + Y_2 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} + (X_1 + Y_1) S + (X_3 + Y_3) S'$$

$$\begin{pmatrix} X_1 + Y_1 & X_2 + Y_2 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} X_2 + Y_2 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} + (X_1 + Y_1) S + (X_3 + Y_3) S'$$

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 Y_2 + X_2 Y_1 & X_2 Y_2 \\ X_2 Y_3 + X_3 Y_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} X_2 + X_1 S + X_3 S' \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Y_2 + Y_1 S + Y_3 S' \\ Y_3 \end{pmatrix} = X_2 Y_2 + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) S + (X_2 Y_3 + X_3 Y_2) S'$$

$$\begin{pmatrix} X_1 Y_2 + X_2 Y_1 & X_2 Y_2 \\ X_2 Y_3 + X_3 Y_2 \end{pmatrix} \rightarrow [X_2 Y_2 + (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) S + (X_2 Y_3 + X_3 Y_2) S'] \text{ bulunur.}$$

TANIM : 1.6 - (ÜÇ BOYUTLU DUAL HALKA SINIFI)

Çarpma işleminde içerdği parametrelerin değerlerine göre kendisinden bir tane halka türetilen ve parametrelerin belirli bir durumunda da üç boyutlu dual halkayı tanımlayan halkalar dizisine üç boyutlu dual halka sınıfı denecektir.

TEOREM : 1.6.3

$X_1, X_2, X_3, Y_1, Y_2, Y_3 \in R, (X_1, X_2, X_3) \in R^3, (Y_1, Y_2, Y_3) \in R^3$ ve $\lambda, \mu, \nu \in R$ önceden seçilmiş parametreler olarak $\mu \neq 0$, (+) toplama ve (.) çarpma işlemleri

$$+): \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 + Y_1 & X_2 + Y_2 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix} \in R^3$$

$$.): \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda X_2 Y_2 + \mu (X_1 Y_2 + X_2 Y_1) & \mu X_2 Y_2 \\ \mu (X_2 Y_3 + X_3 Y_2) + \nu X_2 Y_2 \end{pmatrix} \in R^3$$

(λ, μ, ν) değişimli halkalar ve dual halka sınıfını oluşturur.

İsbat :

(+), (.) işlemleri ile tanımlanan cümlelerin öncelikle halka olduğu ve sonra λ, μ, ν nün özel değerleri için üç boyutlu dual halkayı oluşturduğu saptanacaktır.

$(R^3(\lambda, \mu, \nu), +)$ ikilisinin Abel grubu, $(R^3(\lambda, \mu, \nu), (.))$ ikilisinin, birleşimli, (+) üzerine dağılımlı olduğu (+), (.) çarpımı veren hipotezden kolayca görülebilir.

(+) nın etkisiz (Sıfır) elemanı $e = (0, 0, 0)$

(.) nın etkisiz (Birim) elemanı $\hat{e} = (1/\mu^2) \begin{pmatrix} -\lambda & \mu \\ -\nu & \mu \end{pmatrix}$ dir. ve $\begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix}$ ün,

$\begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix}$ ters elemanı

$$Y_2 = \mu X_2 / \mu^3 X_2^2$$

$Y_3 = - (2\gamma X_2 + \mu X_3) / \mu^3 X_2^2$ dir. Bu sınıf $\Phi_3 (\lambda, \mu, \gamma)$ ile gösterilecektir.

TANIM : 1.7 (ÜÇ BOYUTLU DUAL SAYI CÜMLELERİ SINIFI)

$X_1, X_2, X_3 \in R$ ve $\lambda, \mu, \gamma \in R, (\mu \neq 0)$ önceden belirlenmiş parametreler ve $s, s'; s^2 = 0, s'^2 = 0, s.s' = 0$ özge çarpanlar olarak R nin $(+), (.)$ işlemlerinin korunduğu

$\mu X_2 + (\mu X_1 + \lambda X_2) s + (\mu X_3 + \gamma X_1) s'$ yapılı sayılara, üç boyutlu dual sayı cümleleri sınıfı denecek ve $D_3 (\lambda, \mu, \gamma)$ ile gösterilecektir.

$$d = \mu X_2 + (\mu X_1 + \lambda X_2) s + (\mu X_3 + \gamma X_1) s' \in D_3 (\lambda, \mu, \gamma)$$

$d' = \mu Y_2 + (\mu Y_1 + \lambda Y_2) s + (\mu Y_3 + \gamma Y_1) s' \in D_3 (\lambda, \mu, \gamma)$ sayıları arasında $(+)$ ve $(.)$ çarpma işlemleri

$$d+d' = \mu (X_2+Y_2) + [\mu(X_1+Y_1) + \lambda(X_2+Y_2)] \cdot s + [\mu(X_3+Y_3) + \gamma(X_1+Y_1)] s'$$

$$d.d' = \mu^2 X_2 Y_2 + [2\lambda\mu X_2 Y_2 + \mu^2 (X_2 Y_1 + X_1 Y_2)] s + [2\gamma\mu X_2 Y_2 + \mu^2 (X_2 Y_3 + X_3 Y_2)] s'$$

olacaktır.

TEOREM : 1.7.4

$\Phi_3 (\lambda, \mu, \gamma), D_3 (\lambda, \mu, \gamma)$ sınıfları izomorftur.

İsbat :

Bak : (Tanım : 1.7 - Teorem. 1.6.3)

TANIM : 1.8 : (ÜÇ BOYUTLU DUAL VEKTÖR UZAYLARI)

$X_1, X_2, X_3 \in R$ ve λ, μ, γ halka nitelikli başka cümlelerden seçilmiş parametrik elemanlar olarak $(\mu \neq s)$

$$\Phi_3 (V) = \begin{pmatrix} \mu X_1 - \lambda X_2 & \mu X_2 \\ \mu X_3 - \gamma X_2 \end{pmatrix} \text{ yapısında } (+) \text{ toplama ve } (.) \text{ çarpma işlemleri, üç boyutlu dual halka işlemleri olarak (Tanım 1.6) tanımlanan elemanlar cümlesine üç boyutlu dual vektör uzayları diyeceğiz, ve } \Phi_3 (V) \text{ ile göstereceğiz}$$

Tanımın cebirsel anlamının tamlığı için $\Phi_3 (V)$ nin bir halka olduğu ve

$E \times \Phi_3 (V) \rightarrow \Phi_3 (V)$ operasyonunu gerçekleyen bir (E) nin varlığı ve

tarifi gerekir.

$D_3 (V)$ nin halka niteliğini tanım ortaya koymaktadır. $(+)$ toplama işlemi için durum açıktır.

$\mathbb{D}_3(V)$ için, dual halka sınıfı $(.)$ çarpma işlemi geçerli gösterilmiştir.

Buna göre

$$\begin{pmatrix} \mu X_1 - \lambda X_2 & \mu X_2 \\ \mu X_3 - \gamma X_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \mu Y_1 - \lambda Y_2 & \mu Y_2 \\ \mu Y_3 - \gamma Y_2 \end{pmatrix} = \mu^2 \begin{pmatrix} \mu(X_1 Y_2 + X_2 Y_1) - \lambda X_2 Y_2 & \mu X_2 Y_2 \\ \mu(X_2 Y_3 + X_3 Y_2) - \gamma X_2 Y_2 \end{pmatrix}$$

dir. Tanımın $(+)$, $(.)$ işlemlerine göre $\mathbb{D}_3(V)$ bir halkadır.

1) λ, μ, γ ne olursa olsun $\mathbb{D}_3(V)$, $E = R$ veel sayılar cismi üzerinden vektör uzayı oluşturur.

$$E \times \mathbb{D}_3(V) \rightarrow \mathbb{D}_3(V)$$

2) $\mu = 1, \lambda = i, \gamma = i$ için

$$\begin{pmatrix} X_1 - i X_2 & X_2 \\ X_3 - i X_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3(V, i, 1, i) \text{ R üzerinden bir vektör uzayıdır. Bunu } C^3 \text{ de olarak da tanımlamak mümkündür.}$$

bir aquaternion

3) $\mu = i, \lambda = 1, \gamma = i$ için

$$\begin{pmatrix} i X_1 - X_2 & i X_2 \\ X_3 - i X_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3(V, 1, i, i), \text{ R üzerinden bir vektör uzayı oluşturur.}$$

$R \times \mathbb{D}_3(V, 1, i, i) \rightarrow \mathbb{D}_3(V, 1, i, i)$. Bunu C^3 de bir aquaternion olarak tanımlamak mümkündür.

4) $\mu = i, \lambda = s, \gamma = s$ için

$$\begin{pmatrix} i X_1 - s X_2 & i X_2 \\ i X_3 - s X_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{D}_3(V, s, i, s), \text{ R üzerinden bir vektör uzayıdır.}$$

$$R \times \mathbb{D}_3(V, s, i, s) \rightarrow \mathbb{D}_3(V, s, i, s) \text{ olur.}$$

Bu örnekleri $\mu^2 \neq 0, \mu \neq 0$ olmak koşulu ile çoğaltmak, vektör uzaylarını Berki sayı cümlelerinde de tanımlamak mümkündür.

TANIM : 1,9 : $(R^3 \text{ DE. DAİRESEL HALKA})$

(Tanım 1,3) de, $\beta = \alpha, \gamma$ koşulu ile tanımlanan Müge halka sınıfı içinde $\alpha = 1, \beta = 1, \gamma = 1$ değerleri ile oluşan halkaya dairesel halka deneyecektir.

Tanıma göre bu halkada $(+)$ toplama işlemi ve $(.)$ çarpma - bu özel halka için (0) çarpma notasyonu

$$(+): \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 + Y_1 & X_2 + Y_2 \\ X_3 + Y_3 \end{pmatrix}$$

$$(0): \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_3 Y_3 + X_1 Y_2 + X_2 Y_1 & X_2 Y_2 + X_1 Y_3 + X_3 Y_1 \\ X_1 Y_1 + X_2 Y_3 + X_3 Y_2 \end{pmatrix}$$

olacaktır.

TANIM : 1.10 : (R^3 DE ÜÇGEN HALKA)

(Tanım 1.3) de $\beta = \alpha \cdot \gamma$ koşulu ile tanımlanan Müge halka sınıfı içinde $\alpha = 1, \beta = 0, \gamma = 0$ değerlerinin oluşturduğu halkaya R^3 de üçgen halka diyeceğiz

Tanıma göre bu halkada (+) toplama işlemi ve (.) çarpma - bu özel halka için (∇) çarpma notasyonu -

$$(+)\quad \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 + Y_1 & X_2 + Y_2 \\ & X_3 + Y_3 \end{pmatrix}$$

$$(\nabla)\quad \begin{pmatrix} X_1 & X_2 \\ & X_3 \end{pmatrix} \nabla \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 \\ & Y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1 Y_2 + X_2 Y_1 & X_2 Y_2 \\ X_1 Y_1 + X_2 Y_3 + X_3 Y_2 \end{pmatrix} \quad \text{olacaktır.}$$

Üç boyutlu dual halka, dual halka sınıfı ve dual vektör uzaylarında ortaya konan yöntemlerle, benzer teorem ve özellikler, dairesel halka ve üçgen halkalar içinde tesis edilebilir.

Bu bölümde matris tanım ve klasik matris halka iç işlem kurallarının tanımlandığını ve bilindiğini kabul ederek değişik bazı savlar ortaya koymaya çalışacağız.

İsbat ve ifadelerde 2×2 , 3×3 boyutlu örneklerde matris içeriğinde $a, b, c, \dots$ alfabetik ifade, $n \times n$ boyutlu genellemelerde X_{pk} indisli elemanlar tercih edilecektir.

1- ÇAPRAZ KURALLI MATRİS HALKALARI

TANIM : 3.1- ÇAPRAZ KURAL - KLASİK KURAL.

Kare matrisler için, matrislerin halka niteliğini koruyan teorem 3.1.2 ve teorem 3.1.3 de yöntemi ve isbatı verilen matris elemanların farklı çarpım kuralına, çapraz kural adı verilecektir. Matrisler için bilinen çarpım işlemine klasik çarpım diyeceğiz.

TEOREM : 3.1.1

$a, b, c, d, a', b', c', d' \in R$ olarak (2×2) kare matris kreasyonu

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ile gösterilen elemanlar cümlesi bilinen klasik toplama (+)

$$+ : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{pmatrix} \quad \text{ve çarpma } (.)$$

$$(.): \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} aa'+bc' & ab'+bd' \\ ac'+dc' & cb'+dd' \end{pmatrix} \quad \text{işlemleri üzerinden bir halka oluşturur.}$$

Teoremin ve isbatının bilindiğini kabul etmekteyiz.

TEOREM : 3.1.2

$a, b, c, d, a', b', c', d' \in R$ olarak aynı (2×2) kare matris kreasyonu

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ile gösterilen elemanlar cümlesi, toplama denilecek (+)

$$+ : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{pmatrix}; \quad \text{ve çarpma denilecek } (.)$$

$$(.): \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac'+ba' & ad'+bb' \\ cc'+da' & cd'+db' \end{pmatrix} \quad \text{işlemleri üzerinden bir halka oluşturur.}$$

İSBAT :

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2$ olarak $(\mathcal{M}_2, +)$ ikilisi bir abel gurubudur; değişimli

birleşimlidir; $e = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ sıfır elemandır. $\begin{pmatrix} -a & -b \\ -c & -d \end{pmatrix}$ ters elemandır.

$(\mathcal{M}_2, (.))$ ikilisi birleşimlidir : nitekim

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \left(\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a'c''+b'a'' & ad''+bb'' \\ cc''+da'' & cd''+db'' \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} a(cc''+da'') + b(a'c''+b'a'') & a(c'd''+d'b'') + d(a'd''+b'b'') \\ c(cc''+da'') + d(a'c''+b'a'') & c(c'd''+d'b'') + d(a'd''+b'b'') \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac' + ba' & ad' + bb' \\ cc' + da' & cd' + db' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} (ac' + ba') c'' + (ad' + bb') a'' & (ac' + ba') d'' + (ad' + bb') b'' \\ (cc' + da') c'' + (cd' + db') a'' & (cc' + da') d'' + (cd' + db') b'' \end{pmatrix}$$

neticeleri karşılaştırıldığında (.) işleminin değişimli olduğu görülür; dağılımlı olduğu daha kolaylıkla saptanabilir.

çarpım işleminin birim elemanı $\underline{1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ dir. $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ nin

ters elemanı $1/(bc+ad) \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ olup $bc+ad=0$ ve $c'=(b/a) a'$

$d' = (b/a) b'$ koşullarında $\begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ da olduğu gibi

sıfır böleni elemanlara maliktir.

(2×2) , M_2 matrisleri için verilen teoremi ve isbatlı genelleştireceğiz.

TEOREM : 3.1.3

$X_{pk}, Y_{pk} \in R$ olarak $(n \times n)$ matris kreasyonu ile gösterilen

$$(X_{pk}) \begin{cases} k = 1, 2, \dots, n \\ p = 1, 2, \dots, n \end{cases} = \begin{pmatrix} X_{11} & X_{12} & \dots & X_{1n} \\ X_{21} & X_{22} & \dots & X_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ X_{n1} & X_{n2} & \dots & X_{nn} \end{pmatrix} \in M_n \text{ cebirsel elemanlar}$$

cümlesi, toplama (+) ve çarpma (.) denilecek işlemler.

$$+: (X_{pk}) + (Y_{pk}) = (X_{pk} + Y_{pk}) \begin{cases} k = 1, 2, \dots, n \\ p = 1, 2, \dots, n \end{cases}$$

$$(.): (X_{pk}) \cdot (Y_{pk}) = V_{pk} = \sum_{r=1}^n X_{pr} Y_{(n+1-r)k} \begin{cases} k=1, 2, \dots, n \\ p=1, 2, \dots, n \end{cases} \begin{cases} p. \text{ ci satır} \\ k. \text{ ci sütun} \end{cases}$$

ile tanımlanıyor ise bir halka oluşturur.

İSBAT :

$(M_n, +)$ ikilisinin bir abel grubu olduğu açıktır. $(M_n, (.))$ ikilisinin sadece birleşimli olduğunun doğrulanması yeterli olacaktır.

$$((X_{pk})(Y_{pk})) \cdot Z_{pk} = (X_{pk})((Y_{pk}) \cdot (Z_{pk})) \text{ veya } (X_{pk}) \cdot (Y_{pk}) = V_{pk}$$

$$(Y_{pk}) \cdot (Z_{pk}) = U_{pk} \text{ kullanarak}$$

$$W = (V_{pk}) \cdot (Z_{pk}) = (X_{pk}) (U_{pk}) \text{ olduğu saptanacaktır.}$$

W nin p ci satır, S.ci sütun elemanları

$$W_{ps} = \sum_{r=1}^n V_{kr} \cdot Z_{(n+1-r)s} \text{ dir, buradan}$$

$$v_1 = \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)1, v_{p2} = \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)2, \dots, v_{pn} = \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)n$$

$$v_{ps} = \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)1 \cdot z_{ns} + \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)2 \cdot z_{(n-1)s} + \dots + \sum_{r=1}^n x_{pr} \cdot (n+1-r)n \cdot z_{1s}$$

$$v_{ps} = \sum_{r=1}^n x_{pr} \sum_{t=1}^n y_{(n+1-r)t} \cdot z_{(n+1-t)s} = \sum_{r=1}^n \sum_{t=1}^n x_{pr} \cdot y_{(n+1-r)t} \cdot z_{(n+1-t)s}$$

Sonucu ile

$$U_{ps} = \sum_{r=1}^n y_{pr} \cdot z_{(n+1-r)s} \quad \text{den, s.ci sütun elemanları}$$

$$U_{1s} = \sum_{r=1}^n y_{1r} \cdot z_{(n+1-r)s}, U_{2s} = \sum_{r=1}^n y_{2r} \cdot z_{(n+1-r)s}, \dots, U_{ns} = \sum_{r=1}^n y_{nr} \cdot z_{(n+1-r)s}$$

$$v_{ps} = \sum_{r=1}^n x_{p1} \cdot y_{nr} \cdot z_{(n+1-r)s} + \sum_{r=1}^n x_{p2} \cdot y_{(n-1)r} \cdot z_{(n+1-r)s} + \dots + \sum_{r=1}^n x_{pn} \cdot y_{1r} \cdot z_{(n+1-r)s}$$

$$\sum_{r=1}^n \sum_{t=1}^n x_{pt} \cdot y_{(n+1-t)r} \cdot z_{(n+1-r)s} \quad \text{karşılaştırıldığında } \sum_r \sum_s \text{ toplamları}$$

değişimli olduğundan r, yerine t; t yerine

koymak mümkün olduğundan $(v_{pk})(z_{pk}) = (x_{pk})(u_{pk})$ doğrulanmış olur. M_n matrisler

halkasına çarpaz kurallı matrisler halkası denecektir. Halkanın birim elemanı

$$I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & \dots & 10 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \quad \text{dır. Teorem 3.1.1-3.1.2-3.1.3-de, matrisler için klasik}$$

matrisi oluşturan bileşenlerle teşkil edilebildiği gözlenmektedir.

Buna göre genelde 1. BÖLÜM teorem 1.3.1 ile verilen GEN HALKA'nın çarpım işlemi-
nin tanımlandığı bileşenler ile de matris halkalarının teşkil edilebilmesini mümkün
örmekteyiz. Aşağıdaki teorem 3.1.4, 3x3 matrisleri için bu savı ortaya koymaktadır.

TEOREM : 1.3.4

X_k, X'_k, X''_k ($k=1,2,3$), Y_k, Y'_k, Y''_k ($k=1,2,3$) $\in R$ olarak, (3x3) matris kreasyonu ile
österilen

$$\begin{pmatrix} X_2 & X_3 \\ X_2 & X_3 \\ X_2 & X_3 \end{pmatrix} \in M_3 \quad \text{cebirsal elemanlar cümlesi, toplama (+);}$$

çarpma (.) denilecek iç işlemler :

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 & X_3 \\ X'_1 & X'_2 & X'_3 \\ X''_1 & X''_2 & X''_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 & Y_3 \\ Y'_1 & Y'_2 & Y'_3 \\ Y''_1 & Y''_2 & Y''_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1+Y_1 & X_2+Y_2 & X_3+Y_3 \\ X'_1+Y'_1 & X'_2+Y'_2 & X'_3+Y'_3 \\ X''_1+Y''_1 & X''_2+Y''_2 & X''_3+Y''_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} X_1 & X_2 & X_3 \\ X'_1 & X'_2 & X'_3 \\ X''_1 & X''_2 & X''_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Y_1 & Y_2 & Y_3 \\ Y'_1 & Y'_2 & Y'_3 \\ Y''_1 & Y''_2 & Y''_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1Y_1+X_2Y'_1+X_3Y''_1 & X_1Y_2+X_2Y'_2+X_3Y''_2 & X_1Y_3+X_2Y'_3+X_3Y''_3 \\ X'_1Y_1+X'_2Y'_1+X'_3Y''_1 & X'_1Y_2+X'_2Y'_2+X'_3Y''_2 & X'_1Y_3+X'_2Y'_3+X'_3Y''_3 \\ X''_1Y_1+X''_2Y'_1+X''_3Y''_1 & X''_1Y_2+X''_2Y'_2+X''_3Y''_2 & X''_1Y_3+X''_2Y'_3+X''_3Y''_3 \end{pmatrix}$$

ile tanımlanıyor ise, bir halka oluşturur.

Teoremin isbatı $\mathcal{M}_2$ matrislerdeki aritmetik yol ile kolayca yapılabilir.

Halkanın birim elemanı

$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ dir. GEN HALKANIN sıralı dörtlüler ($n=4$) için verdiği bileşenler dikkate alınır (4x4) matris kreasyonları için $X_1Y_1 + X_2Y_1 + X_3Y_1 + X_4Y_1$ işleminin oluşturacağı çarpım işlemi ile $\mathcal{M}_4$ halkası teşkil edilebilecektir. $\mathcal{M}_4$ de birim eleman

$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ olur.

teorem : $(2n \times 2n)$ matris kreasyonları için genelleştirmek ve isbatın teorem 0.1.3 deki yöntemle elde edilebileceğini söylemekle yetineceğiz.

TEOREM : 1.3.5

$X_{pk}, Y_{pk} \in R$ olarak $(2n \times 2n)$ matris kreasyonu ile gösterilen

$$\left\{ \begin{array}{l} k = 1, 2, \dots, 2n \\ p = 1, 2, \dots, 2n \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} X_{11} \quad X_{12} \quad \dots \quad X_{1(2n)} \\ X_{21} \quad X_{22} \quad \dots \quad X_{2(2n)} \\ \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \\ X_{(2n)1} \quad X_{(2n)2} \quad \dots \quad X_{(2n)(2n)} \end{array} \right\} \in \mathcal{M}_{2n} \text{ cebirsel elemanlar cümlesi toplama (+) ve çarpma (.) denilecek iç işlemler.}$$

$$(+): (X_{pk}) + (Y_{pk}) = (X_{pk} + Y_{pk}) \left\{ \begin{array}{l} k = 1, 2, \dots, 2n \\ p = 1, 2, \dots, 2n \end{array} \right.$$

$$(.): (X_{pk}) \cdot (Y_{pk}) = V_{pk} = \sum_{r=1}^n (X_{p(2r-1)} Y_{2r,k} + X_{p(2r)} Y_{(2r-1)k}) \text{ ile tanımlanıyor}$$

ise bir halka oluşturur.

GEN HALKA'nın çarpım işleminin tanımlandığı sıralı (n) li elemanların bilegenleri ile, matris kreasyonu ile gösterilen elemanlar için değişik hal-ka nitelikli cümleler teşkil edilebildiği gözönüne alındığında, GEN HALKA'dan türetilen halka sınıfı sıralı (n) li elemanların bilegenleri ile de mat-ris halka sınıflarının oluşturulabilmesi olanaklı görülmektedir. Aşağıdaki teoremler bu savı kanıtlıyacaktır. Bu teorem ve isbatlarında kolaylık sağla-yacağından klasik çarpım ve çapraz çarpım işlem ve notasyonların farklı gös-terilmesinde yarar olacaktır.

TANIM : 2.4- KLASİK ÇARPIM VE ÇAPRAZ ÇARPIM NOTASYONLARI

Matrisler için bilinen çarpım işlemi klasik çarpım denecek ve (.) notasyonu ile gösterilecek ve TANIM : 3.1 ve teorem 3.1.3 ve teorem 3.1.4 de verilen çarpımlara çapraz çarpım işlemleri denecek ve sıra ile (0), (*) no-tasyonları kullanılacaktır.

TEOREM : 2.4.6

$a, b, c, d, a', b', c', d' \in R$ ve $\lambda, \mu \in R, \lambda^2 + \mu^2 \neq 0$ önceden belirlenen para-metreler olarak (2x2) matris kreasyonu ile ifade edilen $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix}$ eleman-

lar için toplama (+) ve çarpma (X) denilecek iç işlemler.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda(aa'+bc') + \mu(ac' + ba') & \lambda(ab'+bd') + \mu(ad' + bb') \\ \lambda(ca'+dc') + \mu(cc' + da') & \lambda(cb'+dd') + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

veya aynı şey demek olan

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \star \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \quad \text{ile tanımlanı}$$

yor ise $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_2(\lambda, \mu)$ cümlesi bir halka teşkil eder.

İSBAT :

(.) işleminin birleşimliliği bilinmektedir. (*) çapraz kural çarpım işleminin birleşimli olduğu teorem 1.3.3 ve 1.3.4 de verilmiş ve kanıtlanmıştır. Biz (.) ve (*) işlemlerinin kendi aralarında birleşimli olduğunu öncelik-le ortaya koyacağız.

$$\left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \right) \star \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \left(\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \star \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} \right) \quad \text{olduğunu doğrulayacağız.}$$

Eşitliğin ilk sol yanı :

$$\begin{pmatrix} aa' + bc' & ab' + bd' \\ ac' + dc' & cb' + dd' \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c''(aa'+bc') + a''(ab'+bd') & d''(aa'+bc') + b''(ab' + bd') \\ c''(ac'+dc') + a''(cb'+dd') & d''(ac'+dc') + b''(cb' + dd') \end{pmatrix}$$

ve eşitliğin ikinci sağ yanı :

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a'c'' + ba'' & ad'' + bb'' \\ c'c'' + da'' & cd'' + db'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a(a'c'' + ba'') + b(cc'' + da'') & a(ad'' + bb'') + b(cd'' + db'') \\ c(a'c'' + ba'') + d(cc'' + da'') & c(ad'' + bb'') + d(cd'' + db'') \end{pmatrix}$$

her ikisi karşılaştırıldığında $(.)$, $(*)$ işlemlerinin aralarında birleşimli olduğu görülmektedir.

Teoremin isbatında $., *$ işlemlerinin birleşimliliği kullanılacaktır

$(M_2(\lambda, \mu), +)$ nin abel gurubu ve (x) işleminin $(+)$ üzerine dağılımının doğrulanmasını kolaylığı açıklığı sebebi ile bir yana bırakarak (x) işleminin birleşimliliğini kanıtlayacağız.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = m, \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = m', \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} = m'' \text{ ile gösterildiğinde}$$

$$m \times m' = \lambda(m, m') + \mu(m * m') \text{ ve } m' \times m'' = \lambda(m', m'') + \mu(m' * m'') \text{ dür.}$$

$$(m \times m') \times m'' = m \times (m' \times m'') \text{ olduğu saptanacaktır.}$$

eşitliğin birinci sol yanı ele alınırsa.

$$(m \times m') \times m'' = \lambda(m, m') + \mu(m * m') \times m'' = [\lambda(m, m') \times m'' + \mu(m * m') \times m''] = \lambda[\lambda(m, m') \cdot m'' + \mu(m, m') * m''] + \mu[\lambda(m * m') \cdot m'' + \mu(m * m') * m''] \text{ dür.}$$

eşitliğin ikinci sağ yanı ele alındığında

$$m \times (m' \times m'') = m \times [\lambda(m', m'') + \mu(m' * m'')] = \lambda m \times (m' \cdot m'') + \mu m \times (m' * m'') = \lambda[\lambda m \cdot (m' \cdot m'') + \mu m * (m' \cdot m'')] + \mu[\lambda m \cdot (m' * m'') + \mu m * (m' * m'')]$$

her iki sonuç $(.)$ ve $(*)$ işlemlerinin ayrı ayrı ve $(.)$, $(*)$ aralarında birleşimliliği dikkate alınarak karşılaştırıldığında (x) işleminin birleşimliliği doğrulanmış olur.

Halka sınıfının sıfır elemanı $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ dir.

birim elemanı $= \begin{pmatrix} 1/(\lambda^2 + \mu^2) & 0 \\ 0 & 1/(\lambda^2 + \mu^2) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & \mu \\ \mu & \lambda \end{pmatrix}$ dir.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ nin ters elemanı } \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} =$$

$$(\lambda^2 + \mu^2)^2 (ad - bc) = P \text{ ile gösterildiğinde :}$$

$$a' = (\lambda(\lambda d + \mu c) - \mu(\lambda b + \mu a)) / P$$

$$b' = (-\lambda(\lambda b + \mu a) - \mu(\lambda d + \mu c)) / P$$

$$c' = (-\lambda(\lambda c - \mu d) + \mu(\lambda a - \mu b)) / P$$

Bu kez dual halka sınıfı, sıralı ikili eleman bileşenlerinden yararlanarak, bir matris halka sınıfı daha tesis edilip edilemeyeceği düşünülmektedir: Örneğin (a, b) , (a', c') ikili elemanlar için dual halka sınıfı çarpım işleminin $(a, b) \cdot (a', c') = (\mu aa' + \lambda aa' + \mu(ac' + ba'))$ olduğu gözönüne alınarak aşağıdaki teoremi ileri süreceğiz.

TEOREM : 2.4.7

$a, b, c, d, a', b', c', d' \in R$ ve $\lambda, \mu \in R$ ($\mu \neq 0$) önceden belirlenmiş parametreler olarak, matris kreasyonu ile gösterilen $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_2(\lambda, \mu)$ cümlelerinde toplama (+), ve çarpma (Δ) denilecek iç işlemler :

$$+ : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+a' & b+b' \\ c+c' & d+d' \end{pmatrix}$$

$$\Delta : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda aa' + \mu(ac' + ba') & \lambda ab' + \mu(ad' + bb') \\ \lambda ca' + \mu(cc' + da') & \lambda cb' + \mu(cd' + db') \end{pmatrix} \text{ ile tanımlanıyor}$$

ise $M_2(\lambda, \mu)$ cümleleri halka oluştururlar.

İSBAT :

$(M_2(\lambda, \mu), +)$ ikilisinin abel gurubu olduğu açık, ve Δ nın (+) üzerine dağılımlı olduğunun doğrulanması kolaydır. Biz sadece Δ çarpım işleminin birleşimli olduğunu kanıtlayacak; Δ nın etkisiz (birim) elemanını ve ters elemanını vereceğiz.

Ve Δ nın bu tanımından yararlanarak $(\cdot), \star, \Delta$ üç çarpım kuralı arasında bir ilişki bulunacaktır.

Δ işlemi birleşimlidir. Yani

$$\left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \right) \Delta \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \left(\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} \right) \text{ olduğu}$$

doğrulanmalıdır. Eşitliğin birinci sol yanı

$$\begin{pmatrix} \lambda aa' + \mu(ac' + ba') & \lambda ab' + \mu(ad' + bb') \\ \lambda ca' + \mu(cc' + da') & \lambda cb' + \mu(cd' + db') \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a'' & b'' \\ c'' & d'' \end{pmatrix} \text{ dir. Biz}$$

bu çarpımın yalnızca birinci satır, 1 ci sütun elemanının ifadesini yeterli görüyor ve diğer terimlerin doğrulanmasını okuyucuya bırakıyoruz.

Çarpımın 1 ci satır 1.ci sütun elemanı :

$$\lambda a'' [\lambda aa' + \mu(ac' + ba')] + \mu[c'' (\lambda aa' + \mu(ac' + ba') + a'' (\lambda ab' + \mu(ad' + bb'))]$$

dür. Eşitliğin ikinci sağ yanı

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} \lambda a'' + \mu(a'c'' + ba'') & \lambda ab'' + \mu(ad'' + ab'') \\ \lambda c'a'' + \mu(c'c'' + da'') & \lambda c'b'' + \mu(cd'' + db'') \end{pmatrix} \text{dür. ve bu çarpımın}$$

1. ci satır, 1 ci sütun elemanı :

$\lambda a [\lambda a'' + \mu(a'c'' + ba'')] + \mu[a(\lambda c'a'' + \mu(cc'' + da'')) + b(\lambda a'' + \mu(a'c'' + ba''))]$ dir.
Her iki eleman karşılaştırıldığında aynı olduğu görülür.

Δ işleminin etkisiz (birim) elemanı $+ (1/\mu^2) \begin{pmatrix} 0 & \mu \\ \mu & -\lambda \end{pmatrix}$ ve $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

nin $\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix}$ ters elemanı $P = \mu^2 (bc - ad)$ yi göstermek üzere

$$a' = -a/P ; c' = (\lambda a + \mu b)/\mu.P ; b' = (\lambda a + \mu c)/\mu.P \text{ ve}$$

$d' = -(\lambda(\lambda a + \mu b) + \mu(\lambda c + \mu d))/\mu^2 P$ dir. $\mu \neq 0$ olmak koşulu ile istenildiği gibi (örneğin $\mu/2$) alınabilir.

Aynı şekilde bu çarpım.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda bc' + \mu(ac' + ba') & \lambda bd' + \mu(ad' + bb') \\ \lambda dc' + \mu(cc' + da') & \lambda dd' + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

olarak da ifade edildiğinde $\mathcal{M}_2(\lambda, \mu)$ halka niteliğini korur

birim eleman bu kez $\hat{z} = \frac{1}{\mu^2} \begin{pmatrix} -\lambda & \mu \\ \mu & 0 \end{pmatrix}$ olur. $\mu \neq 0$ koşulu ile burada da istenildiği gibi (örneğin $\mu/2$) alınabilir.

TEOREM : 2.4.8

(.) klasik matrisler çarpımını, (*) teorem 2.4.6 ile verilen çapraz çarpımı, Δ ve Δ' teorem 2.4.7 ile verilen dual çarpımı göstermek üzere.

$$\lambda \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta' \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \text{dür.}$$

İSBAT :

Teorem 2.4.6 da verilen

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda(aa' + bc') + \mu(ba' + ac') & \lambda(ab' + bd') + \mu(ad' + bb') \\ \lambda(ca' + dc') + \mu(cc' + da') & \lambda(cb' + dd') + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

$$= \lambda \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \text{ tanımı ile; (x) çarpım tanımı}$$

nı veren matrisin iki matris toplamı olarak,

$$\begin{pmatrix} \lambda ab' + \mu/2(ad' + bb') & \lambda bc' + \mu/2(ba' + ac') \\ \lambda cb' + \mu/2(cd' + db') & \lambda dd' + \mu/2(cc' + da') \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda bc' + \mu/2(ba' + ac') & \lambda da' + \mu/2(ad' + bb') \\ \lambda dd' + \mu/2(cc' + da') & \lambda ab' + \mu/2(ad' + bb') \end{pmatrix}$$

şeklinde yazılabileceği gözönünde tutulursa, toplamı teşkil eden matrisler yerine $(\mu/2)$ için Δ, Δ' nin tanımı olduğundan

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \star \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta' \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \text{ bulunur.}$$

TEOREM : 2.4.9

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ matrisleri için daimî bir abel gurubu oluşturan

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + a' & b + b' \\ c + c' & d + d' \end{pmatrix} \text{ toplam tanımı eşliğinde}$$

(2x2) boyutlu matrisler, aşağıda verilen (20) sayıda çarpım kuralları tarifi altında, dağılım ve birleşim niteliklerini gerçekleyen ve birim elemanı haiz halka olma niteliğini sürekli muhafaza ederler.

$$1.1) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} aa' + bc' & ab' + bd' \\ ca' + dc' & cb' + dd' \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{bilinen klasik kural} \\ \text{(pozitif hal)} \end{array}$$

$$1.2) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} aa' - bc' & ab' - bd' \\ ca' - dc' & cb' - dd' \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{klasik kural} \\ \text{(negativ hal)} \end{array}$$

$$2.1) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \star \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac' + ba' & ad' + bb' \\ cc' + da' & cd' + db' \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{çapraz kural} \\ \text{(pozitif hal)} \end{array}$$

$$2.2) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \star \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ac' - ba' & ad' - bb' \\ cc' - da' & cd' - db' \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{çapraz kural} \\ \text{(negativ hal)} \end{array}$$

1 ve 2 deki kuralların lineer kombinezonları ile :

$$3) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda(aa' + bc') + \mu(ac' + ba') & \lambda(ab' + bd') + \mu(ad' + bb') \\ \lambda(ca' + dc') + \mu(cc' + da') & \lambda(cb' + dd') + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

bu kural $\mp$ tercihleri gözönünde tutulduğunda sekiz değişik tanım belirler.

$$4.1) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda aa' + \mu(ac' + ba') & \lambda ab' + \mu(ad' + bb') \\ \lambda ca' + \mu(cc' + da') & \lambda cb' + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

bu kural da $\mp$ tercihleri gözönüne alındığında dört değişik tanım belirler.

$$4.2) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \Delta' \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda bc' + \mu(ac' + ba') & \lambda bd' + \mu(ad' + bb') \\ \lambda dc' + \mu(cc' + da') & \lambda dd' + \mu(ad' + bb') \end{pmatrix}$$

bu kural dahi + seçenekleri ile dört değişik kural belirler

Teoremin isbatı her hal için, geçmiş teoremlerin isbatları yönünde aritmetik yalınlık ve kolaylık ile gerçekleştirilebilir.

Daha yüksek boyutlu (3x3),v.b matrisler için gen - halka çarpım kurallarının lineer kombinezonları yolu ile, halka niteliğini koruyan çarpım kuralları tanımları ortaya koymak mümkündür. Biz burada v erilen durumların bazılarından elde edilecek sonuçlar üzerinde durmakla yetineceğiz.

3.1) Çarpım kuralları arasında

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_1(\lambda, \mu)$ olan matris elemanları için

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda(aa' + bc') + \mu(ac' - ba') & \lambda(ab' + bd') + \mu(ad' - bb') \\ \lambda(ca' + dc') + \mu(cc' - da') & \lambda(cb' + dd') + \mu(cd' - db') \end{pmatrix}$$

tanımı altındaki halkanın $P = (\lambda^2 + \mu^2)^2 (ad - bc)$ olarak

ξ birim elemanı $\xi = (1/\lambda^2 + \mu^2) \begin{pmatrix} \lambda & -\mu \\ \mu & \lambda \end{pmatrix}$ ve $\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix}$ ters elemanı

$$a' = [\lambda(\lambda d + \mu c) - \mu(\lambda a + \mu b)] / P ; \quad b' = [-\lambda(\lambda a + \mu b) - \mu(\lambda d + \mu c)] / P$$

$$c' = [\lambda(\mu d - \lambda c) + \mu(\lambda a - \mu b)] / P ; \quad d' = [\lambda(\lambda a - \mu b) + \mu(\lambda c - \mu d)] / P \text{ dir.}$$

3.2. Çarpım kuralları arasında

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\lambda, \mu)$ olan matris elemanları için

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda(aa' + bc') + \mu(ac' + ba') & \lambda(ab' + bd') + \mu(ad' + bb') \\ \lambda(ca' + dc') + \mu(cc' + da') & \lambda(cb' + dd') + \mu(cd' + db') \end{pmatrix}$$

tanımı altındaki halkanın, $P = (\lambda^2 - \mu^2)^2 (ad - bc)$ olarak

ξ birim elemanı $\xi = (1/\lambda^2 - \mu^2) \begin{pmatrix} \lambda & -\mu \\ -\mu & \lambda \end{pmatrix}$ ve $\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix}$ ters elemanı

$$a' = [\lambda(\lambda d + \mu c) + \mu(\lambda b + \mu a)] / P ; \quad b' = [-\lambda(\lambda b + \mu a) - \mu(\lambda d + \mu c)] / P$$

$$c' = [-\lambda(\lambda c + \mu d) - \mu(\lambda a + \mu b)] / P ; \quad d' = [\lambda(\lambda a + \mu b) + \mu(\lambda c + \mu d)] / P \text{ olur.}$$

Her iki halde $\lambda^2 + \mu^2 \neq 0$ veya $\lambda^2 - \mu^2 \neq 0$ gereklidir. bu koşullara $ad - bc \neq 0$ koşula da eklendiğinde (2x2) matris cisimleri elde edilecektir.

TANIM : 2.5 - QUATERNION (BİBL. v)

$\lambda = 1, \mu = 0, a = A + Ci, b = B + Di, c = -B + Di, d = A - Ci$ için yukarıdaki koşulları gerçekleyen matris cismine quaternionlar denir; birim eleman

$$\xi = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ ve } \begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix} \text{ ters elemanı önceki bağıntılara uygun olarak,}$$

$P = A^2 + B^2 + C^2 + D^2$ yi göstermek üzere

$a = (A - Ci)/P$; $b = -(B+Di) / P$; $c = -(-B+Di)/P$ $d = (A + Ci)/P$ olur.

TANIM : 2.6- QUATERNION SINIFI

3.1. çarpım kuralı üzerinden $\begin{pmatrix} a = \lambda A + \mu B & b = \mu C + \lambda D \\ c = \mu C - \lambda D & d = \lambda A - \mu B \end{pmatrix}$ matrislerinin $(\lambda^2 + \mu^2 \neq 0)$, λ, μ nün cisim teşkil edebilir değerleri için oluşturduğu halkalar dizisine quaternion sınıfları denecektir.

cisimlerin birim elemanı $\xi = \begin{pmatrix} \lambda & -\mu \\ \mu & \lambda \end{pmatrix}$ ve $\begin{pmatrix} \lambda A + \mu B & \mu C + \lambda D \\ \mu C - \lambda D & \lambda A - \mu B \end{pmatrix}$ nin $\begin{pmatrix} a' & b' \\ c' & d' \end{pmatrix}$ ters elemanı $P = (\lambda^2 + \mu^2)^2 [\lambda^2 (A^2 + D^2) - \mu^2 (B^2 + C^2)]$ olarak

$$a' = \{ \lambda [(\lambda^2 - \mu^2)A - 2\lambda\mu D] - \mu(\lambda^2 + \mu^2)B \} / P, \quad b' = \{ \mu(\lambda^2 + \mu^2)C - \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)D + 2\lambda\mu A] \} / P$$

$$c' = \{ \mu(\lambda^2 + \mu^2)C + \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)D + 2\lambda\mu A] \} / P, \quad d' = \{ \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)A - 2\lambda\mu D] + \mu(\lambda^2 + \mu^2)B \} / P$$

olacaktır. Örneğin $B = i$ $C = i$ için $\begin{pmatrix} \lambda A + \mu i & \mu i + \lambda D \\ \mu i - \lambda D & \lambda A - \mu i \end{pmatrix}$ matris

cisminde, $P = (\lambda^2 + \mu^2)^2 [\lambda^2 (A^2 + D^2) + 2\mu^2]$ ve $\begin{pmatrix} \lambda A + \mu i & \mu i + \lambda D \\ \mu i - \lambda D & \lambda A - \mu i \end{pmatrix}$ ve

ters eleman için

$$a' = \{ \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)A - 2\lambda\mu D] - \mu(\lambda^2 + \mu^2)i \} / P$$

$$b' = \{ \mu(\lambda^2 + \mu^2)i - \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)D + 2\lambda\mu A] \} / P$$

$$c' = \{ \mu(\lambda^2 + \mu^2)i + \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)D + 2\lambda\mu A] \} / P$$

$$d' = \{ \lambda[(\lambda^2 - \mu^2)A - 2\lambda\mu D] + \mu(\lambda^2 + \mu^2)i \} / P \quad \text{bulunur. } \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

olarak A, D parametrelerine göre cisimler dizisi belirlenmiş olur.

(BİB.) BİBLİOGRAFYA

NO	KİTABIN ADI	YAYIN YERİ - YILI	YAZARI
(I)	LİNEER CEBİR	DİYARBAKIR ÜNİV. YAY. Matematikİ - 1977	H.HİLMİ HACI SALİHOĞLU A.Ü Fen Fak. Ceb.Geo.KÜRS. Başkanı
(II)	INTRODUCTION A L'AL EGBRE-ET L'ANALYSE MODERN	DUNOT - Paris 1963	MARC ZAMANSKY Prof. et Doyen de la fac. des sciences de l' uni. Paris
(III)	KİNAMATİK DERSLERİ	A.ÜNİV. FEN FAK.YAY. um 96, mat 27. . 1963	H.R. MÜLLER A.Ü. Fen Fak Mat. Prof .
(IV)	ANALİZ DERSLERİ	MİL. EĞİT.BAK. YAY. 1945	C.J.DE LA VALLEE POUSSINE Louvain Üniv. Prof . Çev : Ratip Berker
(V)	LİNEER TRANSFORMAS yonlar	Öğr. Der. Not. 1947	H.L.HAMBURGER A.Ü Fen Fak. Prof Çev : Berki Yurtsever

DOKTORA ADAYI
SADİ BAYDARIN ÖZGEÇMİŞ NOTU

1- 1929 Seydişehir doğumludur.
Evli ve üç Çocukludur.

2- 1950 Fen Fakültesi Matematik bölümü
mezunudur.

3- 1950 - 1968 Aralığında Milli Eğitim Bakanlığı
emrinde ;

- 1950 - 1957 Ankara Atatürk Lisesi, Kars Lisesi, Niğde Lisesi
Matematik Öğretmeni, Lise Müdür Yardımcısı

- 1958 - 1961 Kıbrıs Namık Kemal Lisesi Matematik
Öğretmeni ve Müdürü

- 1961 - 1965 Konya, Isparta Maarif Müdürü

- 1965 - 1969 T.E.D. Zonguldak Kolej Müdürü

- 1969 - 1976 Türkiye Elektrik Kurumu Teknik
Eğitim Müdürü, Teknik Başmüşavir

- 1976 - Emekli ve 1977 - 1978 K.B.İ Eğitim Danışmanı

- 1979 - 1982 Z.D.M.M.A. Öğretim Görevlisi
vazifelerini yapmıştır.

TEŞEKKÜR

İ.D.M.M.A ' ne bağlı Z.D.M.M.A ' sine intisap ettiğimden bir yıl
ara, abstre cebir , ya da lineer cebir alanında doktora yapmak dileğimi
12 . 1980 tarih ve 12 sayılı kararı ile lütfen kabul eden ,

- İ.D.M.M.A Temel Bilimler Fakültesi Profesörler kurulu üyelerine ,

Doktora hocalığımı , üzerinde ağır akademik yük bulunmasına rağmen
lâzım kabul edip, tez çalışmamı denetleyen geliştiren

- A.Ü.Fen fakültesi Cebir Geometri Kürsüsü Başkanı Prof.Dr.H.Salim oğluna

Doktora talebimin işlem ve kabul gömesi için içtenlikle çalışıp doktora
çalışmamı üstlenene

- İ.D.M.M.A Temel Bilimler Fakültesi Öğretim üyesi Doç . B .Çağal a

Ve Özellikle, elli yaşımdan sonra akademik ortama geçmekliğimi teşvik
tez yapmak duygumu cesaretlendiren Türk Matematik hayatına çok yönlü ve
katkıları bulunan

- A.Ü. Fen Fakültesi Analiz Kürsüsü Başk . Prof. Dr . Berki Yurtsever'e

kalbi teşekkürlerimi saygılarımla arz ederim .

